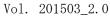






Dフレーム 取扱説明書

VLT® HVAC Drive FC 100 VLT® AQUA Drive FC 200 VLT® AutomationDrive FC 300



FC100 MG. 16. D2. 02

FC200 MG. 21. A2. 02

FC300 MG. 34. U2. 02



安全上の警告



感電の恐れ有り!

電源に接続されているインバータ内部には高電圧部位 が存在します。設置、設定およびメンテナンスは有資 格者が行って下さい。感電、死亡災害や重大な事故に 繋がる恐れがあります。

▲警告

予期せぬ始動の恐れ有り!

インバータが電源に接続された状態では常にモータが 始動出来る状態にあります。外部入力、フィールドバ スによる運転指令、異常リセットなどによりモータが 始動します。予期せぬ始動により感電、死亡災害や重 大な事故に繋がる恐れがあります。

▲警告

残留電荷有り!

内部のコンデンサは電源を遮断した後も充電されています。感電防止の為、修理やメンテナンスを行う際は主電源、モータ、UPS、直流バスなど、全ての電源ラインを遮断してコンデンサを放電させて下さい。放電に要する時間は別表の通りです。感電、死亡災害や重大な事故に繋がる恐れがあります。

電圧 [V]	出力 [kW]	放電時間
3 φ 400	90 ~ 250	20 分
3 φ 400	110 ~ 315	20分
3 φ 500	110 ~ 315	20 分
3 φ 500	132 ∼ 355	20 分
3 φ 525	$75 \sim 250$	20分
3 φ 525	90 ~315	20分
3 φ 690	90 ~ 250	20 分
$3 \phi 690$	110 ~ 315	20分

	701. 2.0
目次	
1 はじめに	4
1.1 インバータの内部	4
1.1.2 オプションキャビネット	5
1.2 この取扱説明書について	
1.3 補足資料	
1.4 製品概要	
1.5 インバータの内部構成	
1.6 筐体サイズと定格出力	
2 設置	
2.1 設置環境の確認	
2.2 インバータとモータの事前確認	
2.3 本体の設置	
2.3.1 冷却	
2.3.2 吊り上げ方法	
2.3.2 IP21(NEMA1)及びIP54(NEMA12)の壁面への設置	
2.4 配線	
2.4.1 一般次項	
2.4.2 アース (接地)	
2.4.2.1 漏洩電流	
2. 4. 2. 2 接地端子	
2.4.3 モータとの接続	
2.4.3.1 D1h ~ D4h の端子配置	
2.4.3.2 D5h ~ D8h の端子配置	
2.4.4 モータケーブル	
2.4.5 モータクーノル	
2.4.6 電源の接続	
2.5 制御信号線の接続 2.5.1 制御端子へのアクセス	

2.5.2 制御信号線のシールド	
2.5.3 制御信号線のシールドの機能接地	
2.5.4 制御端子	
2.5.5 制御端子の結線	27
2.5.6 制御端子の機能	
2.5.6.1 アナログ入力 53/54 入力モード切替スイッチ	
2.5.7 シリアル通信	
2.7 オプション	
2.7.1 ロードシェア端子	
2.7.2 回生端子	
2.7.3 結露防止ヒーター	
2.7.4 ブレーキチョッパ	
2.7.5 動力部カバー	
2.7.6 主電源断路器	
2.7.7 電磁開閉器	
2.7.8 サーキットブレーカー	
3 試運転及び確認	
3.1 電源投入前の確認	
3.2 電源の投入	
3.3 パラメータの設定方法	
3.4 インバータ単体での試運転	
3.5 システム全体の試運転	
4 ユーザインターフェイス	33

	VOI. 2.0
4.1.1 LCP のレイアウト	33
4.1.2 LCP 表示の変更	33
4.1.3 表示メニューボタン	34
4.1.4 方向ボタン / 状態表示 LED	34
4.1.5 動作モードボタン	
4.2 パラメータのコピー / バックアップ	35
4.2.1 LCP ヘバックアップを作成	35
4.2.1 本体へバックアップデータを書込み	
4.3 インバータの初期化	
4.3.1 パラメータによる初期化	
4.3.2 ボタン操作による初期化	
5 パラメータ設定	
5.1 はじめに	
5.2 設定例	
5.3 制御端子の設定例	
5.4 地域設定とデフォルト設定	
5.5 パラメータの構造	
5. 5. 1 パラメータリスト(FC100)	
5. 5. 2 パラメータリスト (FC200)	
5. 5. 3 パラメータリスト (FC300)	
5.6 MCT-10 によるパラメータ設定	
6 用途別設定例	
6.1 はじめに	
6.2 設定例	
7 ステータス表示	
7.1 LCP 表示の配置	
7.2 ステータス表示の詳細	
8 予報及び異常	
8.1 監視機能の概要	
8.2 予報及び異常の区分	
8.2.1 予報	
8.2.2 異常(トリップ)	
8.2.3 異常(トリップロック)	
8.3 予報及び異常の表示	
8.4 予報及び異常一覧	
8.5 予報及び異常の詳細	
9 トラブルシューティング	
9.1 初期設定及び操作	
10 仕様	
10.1 出力サイズごとの仕様	
10.1 田ガッケスことの世縁	
10.3 ヒューズ	
10.3.1 ヒューズによる回路保護	
10.3.2 ヒューズの選定	
10.3.3 定格短絡電流	
10.4 出ての窓よ仕はしませ	0 <i>1</i>

1 はじめに

1.1 インバータの内部

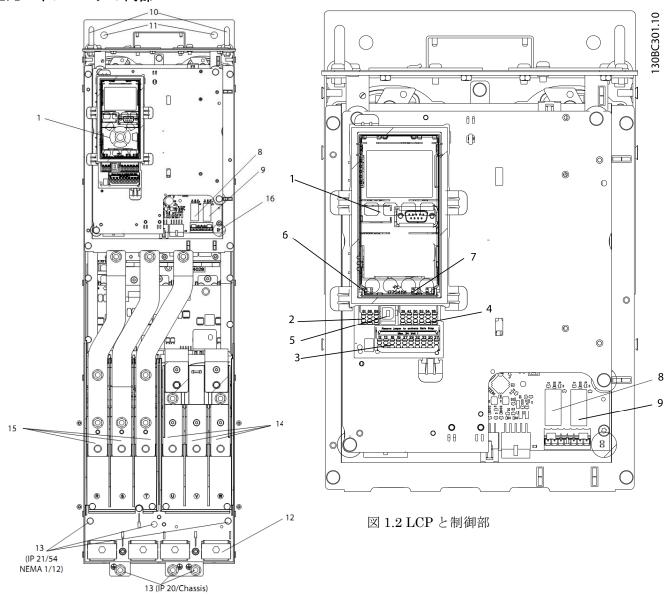


図 1.1 インバータ内部全体図

1	LCP (操作パネル)	9	リレー出力 2 (04、05、06)
2	RS-485 シリアル通信コネクタ	10	アイボルト
3	デジタル I/O および DC24V 電源	11	本体取付け穴
4	アナログ I/0	12	接地端子 (保護接地)
5	USB コネクタ	13	接地端子 (機能接地)
6	シリアルバスターミネータスイッチ	14	モータ出力端子 96(U)、97(V)、98(W)
7	アナログ入力切替スイッチ	15	電源入力端子 91(L1)、92(L2)、93(L3)
8	リレー出力1 (01、02、03)	16	TB5 (IP21/IP54 のみ) ヒーター用端子

表 1.1



TB6 電磁開閉器用端子の詳細はセクション 2.4.3.2 【D5h \sim D8h の端子配置】に記載しています。

1.1.2 オプションキャビネット

以下のいずれかの電源オプションを選択した場合、インバータ本体のサイズが変わり、全高が高くなります。

- ・ ブレーキチョッパ
- 主電源断路機
- 電磁開閉器
- 主電源断路器+電磁開閉器
- サーキットブレーカー

以下のイラストはオプション D7h キャビネットの全体 図です。各オプションの組合せによるキャビネットの 仕様は右のリストの通りです。

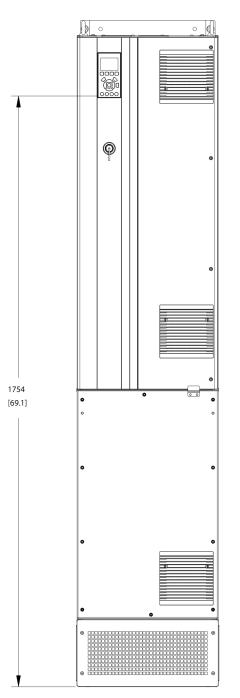


図 1.3 D7h エンクロージャ

仕様コード	キャビネットの 仕様	オプション
D5h	D1h + ショートキ ャビネット	ブレーキチョッパ 主電源断路器
D6h	D1h + ロングキャ ビネット	電磁開閉器 主電源断路器+電磁開閉 器 サーキットブレーカー
D7h	D2h + ショートキ ャビネット	ブレーキチョッパ 主電源断路器
D8h	D2h + ロングキャ ビネット	電磁開閉器 主電源断路器と電磁開 閉器 サーキットブレーカー

表 1.2

D7h 及び、D8h キャビネットには 200mm の単独設置架台 が付属します。

主電源断路器及び、サーキットブレーカーオブション 選択時はオプションキャビネットの前面カバーに開閉 防止の爪が付きます。インバータ本体の扉を開けるに は、電源を遮断し、オプションキャビネットの前面カ バーを取外す必要があります。

インバータの銘板ラベルに電源オプションの仕様は反映されていません。インバータの交換を行う際は、銘板記載型式のインバータを使用することで、本体のみの交換が可能です。

電源オプション及び、その他のオプションの詳細はセクション 2.7 【オプション】に記載しています。

1.2 この取扱説明書について

この取扱説明書には設置および運転開始に必要な情報を記載しています。

セクション 2 【設置】には動力部および制御部の結線、 設置要件を記載しています。

セクション 3【運転・調整】には基礎的な設定方法および、運転の方法を記載しています。

それ以降のセクションは詳細情報を記載しています。 操作方法、設定の詳細、使用例、トラブルシューティ ング、仕様を記載しています。

1.3 補足資料

詳細を記載した資料を別途用意しております。

- プログラミングガイド パラメータ設定の詳細および、使用例を記載して います。
- デザインガイド モータ制御システムの設計に必要となる情報を記載しています。
- 補足資料はダンフォス社の Web ページよりダウンロード可能です。

 $\frac{http://www.danfoss.com/Products/Literatu}{re/Technical+Documentation.htm}$

・ オプションを使用する場合、この取扱説明書に記載 された内容では不十分な場合があります。必ず、個 別のオプションの取扱説明書を確認して下さい。

その他追加の資料については最寄りの代理店にお問い 合せ下さい。

1.4 製品概要

インバータは交流の商用電源を可変出力させるモータ コントローラです。出力周波数および電圧をモータの 速度とトルクに応じて変化させます。

コンベアのポジションセンサー等によるフィードバック信号による制御、外部からの指令による制御などが可能です。

また、システムやモータの状態を監視し、異常時の予報及び異常の発報、モータの発停、エネルギー効率の最適化、その他様々な制御を可能とします。これらはI/O およびシリアル通信を介して利用可能です。

1.5 インバータの内部構成

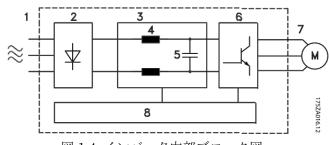


図 1.4 インバータ内部ブロック図

	名称	機能
1	電源入力	三相交流電源を供給
2	整流器	・ 交流を直流に変換してイ ンバータ部に供給
3	中間直流回路	・ 直流電流を制御。
4	DCリアクトル	電圧のフィルタリングトランジェント保護実行値電流の低減電源力率の改善高調波の抑制
5	コンデンサバンク	直流電源の保持瞬低時の保護
6	インバータ	・ 直流電源を PWM 制御し、 モータへ可変三相交流を 供給
7	モータ出力	三相交流電源をモータへ 供給
8	制御回路	電源入力、内部処理、モータへの出力を監視し、制御する操作パネルと外部入力を監視して反映させる状態監視と制御

表 1.3 インバータ内部構成

1.6 筐体サイズと定格出力

			定格出力(kW)及び筐体サイズ									
過負荷定権	各 160% @ 1 分間	45kW	55kW	75kW	90kW	110kW	132kW	160kW	200kW	250kW	315kW	315kW
過負荷定権	各 110% @ 1 分間	55kW	75kW	90kW	110kW	132kW	160kW	200kW	250kW	315kW	355kW	400kW
400V	IP20				D3h	D3h	D3h	D4h	D4h	D4h		
	IP21/IP54				D1h	D1h	D1h	D2h	D2h	D2h		
480V	IP20					D3h	D3h	D3h	D4h	D4h	D4h	
	IP21/IP54					D1h	D1h	D1h	D2h	D2h	D2h	
525V	IP20	D3h	D3h	D3h	D3h	D3h	D4h	D4h	D4h	D4h		
	IP21/IP54	D1h	D1h	D1h	D1h	D1h	D2h	D2h	D2h	D2h		
690V	IP20		D3h	D3h	D3h	D3h	D3h	D4h	D4h	D4h		D4h
	IP21/IP54		D1h	D1h	D1h	D1h	D1h	D2h	D2h	D2h		D2h

表 1.4 【kW】での定格出力一覧

			定格出力(HP)及び筐体サイズ								
過負荷定构	各 160% @ 1 分間	60HP	60HP 75HP 100HP 125HP 150HP 200HP 250HP 300HP 350HP						350HP		
過負荷定构	各 110% @ 1 分間	75HP	100HP	125HP	150HP	200HP	250HP	300HP	350HP	400HP	450HP
460V	IP20				D3h	D3h	D3h	D4h	D4h		D4h
	IP21/IP54				D1h	D1h	D1h	D2h	D2h		D2h
575V	IP20	D3h	D3h	D3h	D3h	D3h	D4h	D4h	D4h	D4h	
	IP21/IP54	D1h	D1h	D1h	D1h	D1h	D2h	D2h	D2h	D2h	

表 1.5 【HP】での定格出力一覧

2 設置

2.1 設置環境の確認

▲注意

設置前に必ず以下の項目に基づいて設置場所の検討を 行って下さい。

- 運転時の周囲温度
- 設置方法
- 冷却方法
- インバータの位置
- 配線経路
- ・ 電源電圧および種別
- ・ モータ定格電流値とインバータの出力
- 外部の過電流保護装置

	表 1.5 高地での設置条件				
電圧	限度				
380~500V	海抜3km以上の高地で使用する場合、PELVについて 代理店に御相談下さい。				
525~690V	海抜2km以上の高地で使用する場合、PELVについて 代理店に御相談下さい。				

2.2 インバータとモータの事前確認

- 梱包を解体する前に破損等がないか確認して下さい。破損が見られる場合は、代理店へ御連絡下さい。
- ・ 設置場所の近くで梱包を解体して下さい。
- ・ 銘板に記載された型式が仕様と一致するか確認して下さい。
- ・ 電源、インバータ、モータの電圧仕様が同一である ことを確認して下さい。
- インバータの定格出力電流値がモータ最大負荷時の電流値を上回ることを確認して下さい。

過負荷保護の為、モータに対して必要以上に インバータの出力が大きくないか確認して下 さい。

モータに対してインバータの能力が不足する 場合、モータ出力は最大まで使用出来ません。

2.3 本体の設置

2.3.1 冷却

- ・ 上部および下部は冷却の為、225mm以上のクリアランスを確保して下さい。
- ・ 不適切な設置を行うと、過熱および、出力低減を引き起こします。
- ・ 周囲温度が 40℃を超える場合および、標高が 1000m を超える場合は定格低減が必要です。詳細はデザイ ンガイドを参照して下さい。

ハイパワードライブ(110kW 以上)は背面ダクト冷却方式を採用しています。排熱の約90%を背面ダクトのヒートシンクから冷却エアーで排出します。

背面ダクトの冷却エアーは盤内もしくはバックチャンネルクーリングキットを使用して直接室内から取り込むことも可能です。

ダクト冷却 (IP20)

IP20 のインバータをリタール製の盤に収納し、ヒートシンクを背面に出すことが出来ます。

盤及び盤用冷却ファンの小型化が可能です。

背面排気 (IP20 · IP21 · IP54)

ヒートシンクの冷却エアーを室外、盤外へ換気出来ます。盤内に設置する場合は、インバータの背面以外の排熱及び、その他機器の排熱を考慮し、適切な冷却能力を確保して下さい。

冷却に必要な風量

インバータのサイズに応じて、以下の風量を確保出来 るようにして下さい。

筐体	ドアファン/上部ファン	ヒートシンクファン
D1h / D3h	102m³/h (60CFM)	420m³/h (250CFM)
D2h / D4h	204m³/h (120CFM)	840m ³ /h (500CFM)

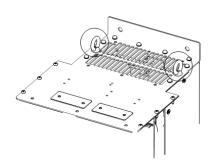
表 2.2 必要風量

ファンは以下の条件で運転します。

- AMA 実行中
- · 直流保持動作中
- 事前磁化動作中
- DC ブレーキ動作中
- ・ 定格出力電流値の60%を超えた時
- ・ ヒートシンクの温度がしきい値を超えた時(出力サイズ依存)
- ・ パワーカード周辺の温度がしきい値を超えた時(出力サイズ依存)
- コントロールカード周辺の温度がしきい値を 超えた時

2.3.2 吊り上げ方法

インバータを吊り上げる際は上部のアイボルト取付け 穴にアイボルトを取付けて行って下さい。取付け穴の ゆがみを防止する為、左右のアイボルトに均等に荷重 がかかるようにして下さい。



▲警告

吊りワイヤーはインバータ中央から 60°以上の角度を確保して下さい。

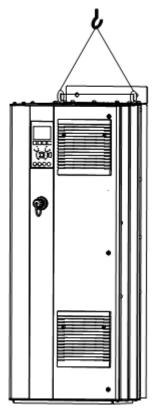


図 2.1 吊り上げ方法

2.3.2 IP21(NEMA1)及び IP54(NEMA12)の壁面への設置

設置場所を決定する前に以下の次項を確認して下さい。

- ・ 冷却に必要な空間の確保が出来るか
- ・ インバータのドアの開閉に支障がないか
- ・ 底面からの入線に支障がないか

2.4 配線

2.4.1 一般次項

このセクションは配線方法について以下の項目を記載しています。

- ・ インバータ出力とモータの結線
- ・ 電源とインバータ入力の結線
- ・ 制御と通信の結線
- 電源投入後の確認と端子の割付

▲警告

重大事故の恐れ有り!

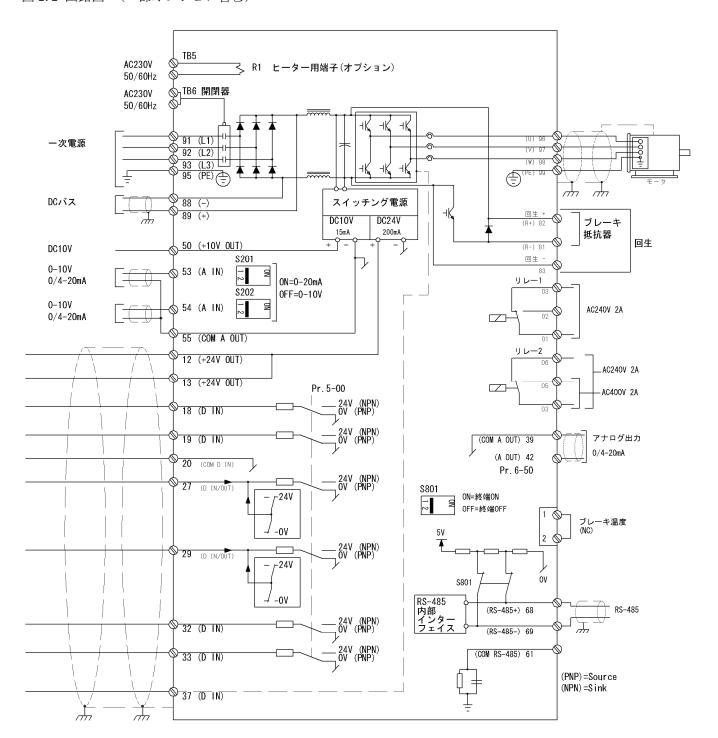
設置する国や地域の法規、規定に従って設置して下さい。また、設置及びメンテナンスは有資格者が行って下さい。重大な事故に繋がる恐れがあります。

▲注意

配線の隔離

インバータの電源ケーブル、モータケーブル及び制御線は個別の金属製電線管で施工するか、個別のシールドケーブルを使用して、互いの高周波ノイズを遮蔽して下さい。モータケーブルと制御線の隔離を行っていない場合、動作に影響が出る可能性があります。

図 2.2 回路図 (一部オプション含む)

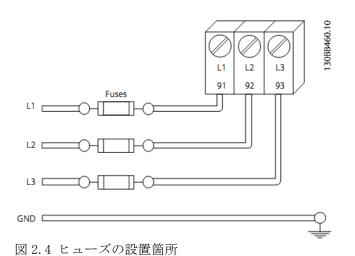


安全確保の為、以下の次項を遵守して下さい。

- ・ 安全を確認してから電源を投入して下さい。
- ・ 複数のインバータのモータケーブルは個別に隔離して下さい。隔離せずに併走させると電源を遮断したモータケーブルが他のケーブルからの誘起電圧によって充電されます。
- ・ 各端子の許容電流値を遵守して下さい。

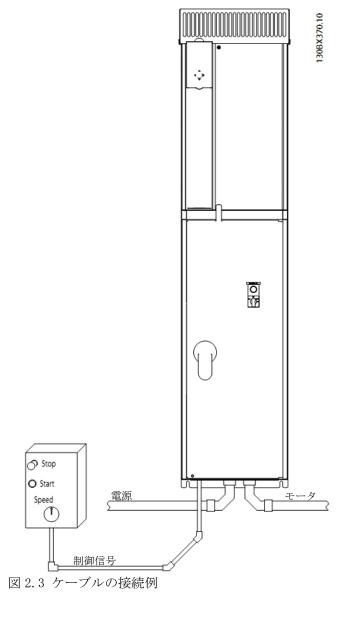
過負荷及び設備保護

- ・ インバータ内部の電子サーマルでモータ過負荷保護が可能です。過負荷状態になるとトリップ(運転停止)のタイミングを計算します。電流が高い程、トリップまでの反応は早くなります。過負荷保護はクラス 20 準拠です。詳細はセクション 8【予報及び異常】を参照して下さい。
- ・ モータケーブルには高周波電流が流れます。高周波 電流による誤動作防止の為、電源ケーブル、モータ ケーブル、制御信号線は金属管及び、シールドケー ブルを使用して各々隔離して下さい。(右記イラス ト参照)
- ・ ヒューズオプション装着品以外のインバータの入力側にはブレーカー、ヒューズ等で短絡及び過電流保護を行って下さい。詳細はセクション 10【仕様】を確認して下さい。



電線の種類及び定格

- ・ 使用する電線及びケーブルは、周囲温度と許容電流 値を考慮し、設置する国や地域の法規及び規定に従って下さい。
- ・ Danfoss 推奨の選定は銅線、許容温度 75℃です。



11

2.4.2 アース (接地)

▲警告

感電の恐れ有り!

安全確保の為、設置する国及び地域の法規及び規定に 従い、アースと確実に接続して下さい。インバータか らは 3.5mA 以上の漏洩電流が生じます。適切にアース と接続されていない場合、感電、死亡事故等の重大災 害に繋がる恐れがあります。

- ・ 設置する国及び地域の法規及び規定に従い適切に 施工を行って下さい。
- 3.5mA以上の漏洩電流を処理出来る適切なアースを施して下さい。詳細はセクション 2.4.2.1【漏洩電流】を参照して下さい。
- ・ 電源、モータ、制御のアースは個別に行って下さい。
- ・ 付属のアース用クランプを適切に使用して下さい。
- ・ インバータから他の機器へアース線の渡り配線を 行わないで下さい。
- ・ アース線は極力短く施工して下さい。
- ・ ノイズ低減の為、素線数の多い撚り線の使用を推奨します。
- ・ モータとの接続はモータメーカー指定の接続方法 に従って下さい。

2.4.2.1 漏洩電流

設置する国及び地域の法規及び規定に従い、3.5mA以上 の漏洩電流を処理出来る適切なアースを施して下さい。

インバータは高速でスイッチングを行う為、接地漏洩電流を生じます。出力側端子からは直流の異常電流が生じる場合があります。これによりフィルタコンデンサが充電され、過渡的な漏洩電流が生じます。漏洩電流の発生量は RFI フィルタ、モータケーブル、インバータ出力など、様々なシステム構成に依存します。

漏洩電流が 3.5mA 以上となる場合、低電圧指令 (EN/IEC61800-5-1) では以下のいずれかにより接地の強化が要求されます。

- 最低 10mm²以上のアース線を使用する
- ・ 規格に合致した接地を個別に行う 詳細は、EN 60364-5-54 の 543.7 を参照してください。

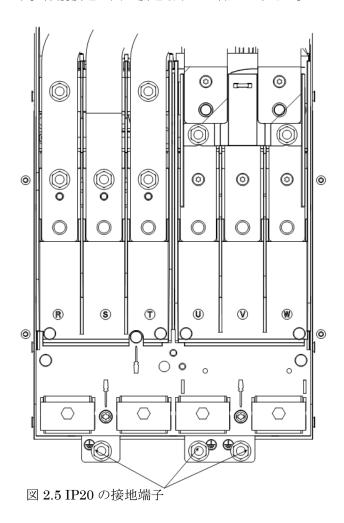
漏電遮断機の使用について

漏電遮断機を使用する場合、以下の点に注意して下さい。

- ・ タイプ B(直流感知型)を使用して下さい。
- ・ 過渡漏洩電流による動作を防ぐ為、遅延型を使用して下さい。
- ・ システム構成と設置環境に合わせて適切な選定を 行って下さい。

2.4.2.2 接地端子

筐体にコンジット及びシールド線の機能接地が可能です。保護接地は図の接地端子にて行って下さい。



▲注意

感電の恐れ有り!

コンジットおよび、シールドのアースは保護接地としては不十分です。必ず保護接地を接地端子に施工して下さい。インバータからは 3.5mA 以上の漏洩電流が生じます。適切にアースと接続されていない場合、感電、死亡事故等の重大災害に繋がる恐れがあります。

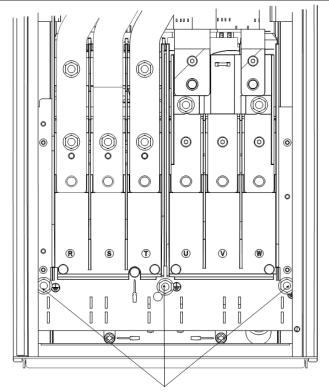


図 2.6 IP21 / IP54 の接地端子

2.4.3 モータとの接続

▲警告

感電の恐れ有り!

複数のインバータのモータケーブルは個別に隔離して下さい。隔離せずに併走させると電源を遮断したモータケーブルが他のケーブルからの誘起電圧によって充電されます。

- ・ 最大のケーブルサイズはセクション 10.1 【出力サイズごとの仕様】を確認して下さい。
- ・ 設置する国及び地域の規格に合致したケーブルサイズを選定して下さい。
- IP21 / IP54 (NEMA1 / 12)ではグランドプレートに 適切なノックアウトを設け入線して下さい。
- ・ モータ出力端子とモータの間に力率改善用コンデンサを接続しないで下さい。
- ・ モータ出力端子とモータの間に始動器及び転極用 の機器を設置しないで下さい。
- モータとの接続は端子96(U)、97(V)、98(W)にて行います。
- ・ 設置する国及び地域の法規及び規定に従い適切な 接地を行って下さい。

- ・ モータとの接続はモータメーカー指定の接続方法 に従って下さい。
- 端子はセクション 10.4【端子の締め付けトルク】 のトルクで締め付けて下さい。

2.4.3.1 D1h ~ D4h の端子配置

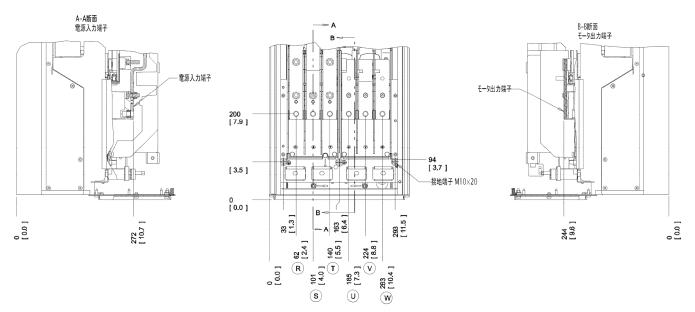


図 2.7 エンクロージャ D1h の端子配置

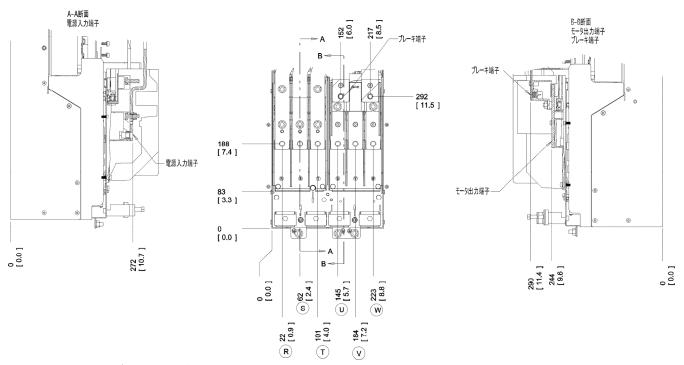


図 2.8 エンクロージャ D3h の端子配置

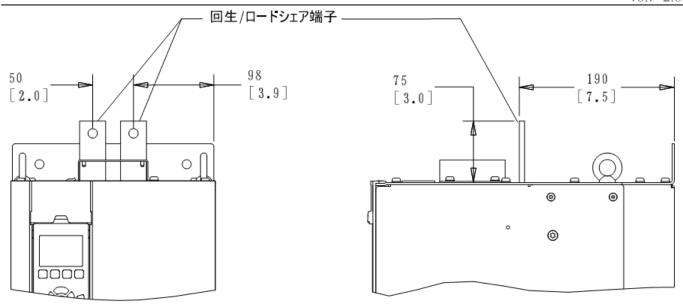


図 2.9 エンクロージャ D3h の回生/ロードシェア端子配置

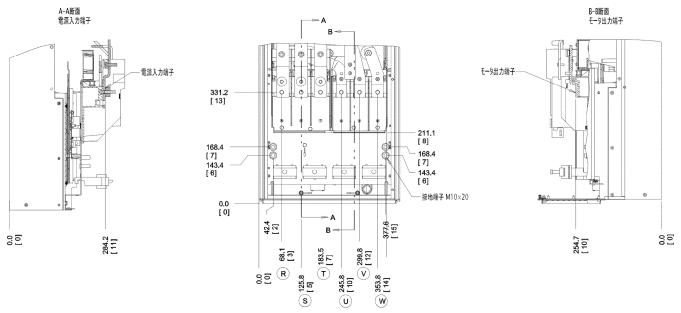


図 2.10 エンクロージャ D2h の端子配置

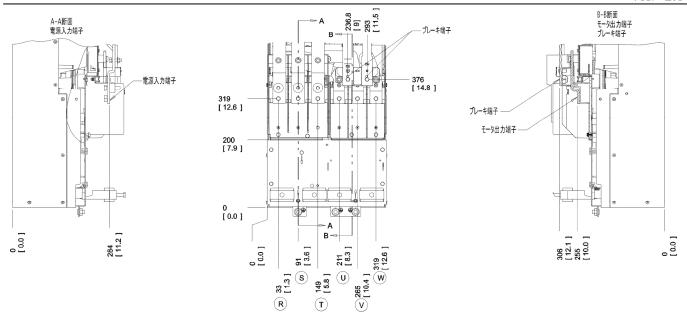


図 2.11 エンクロージャ D4h の端子配置

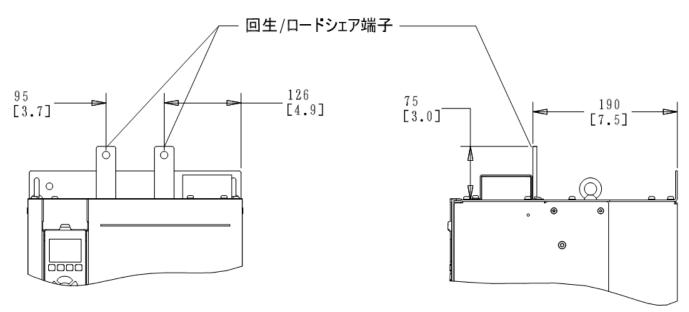


図 2.12 エンクロージャ D4h の回生/ロードシェア端子配置

2.4.3.2 D5h ~ D8h の端子配置

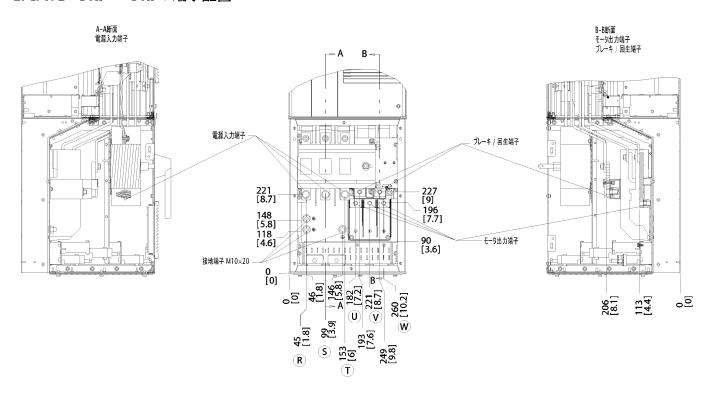


図 2.13 エンクロージャ D5h (主電源断路器オプション)の端子配置

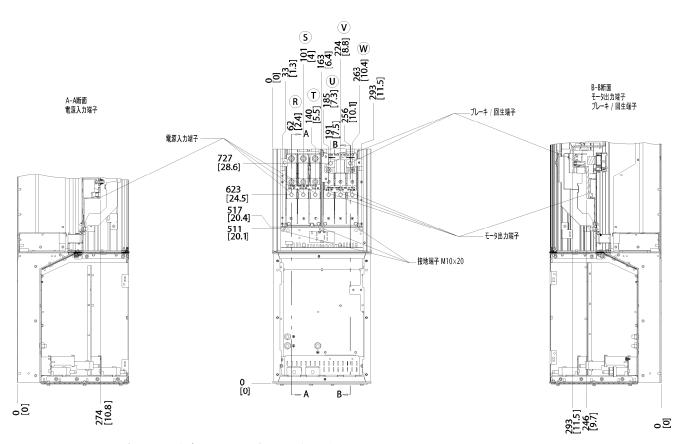


図 2.14 エンクロージャ D5h (ブレーキオプション)の端子配置

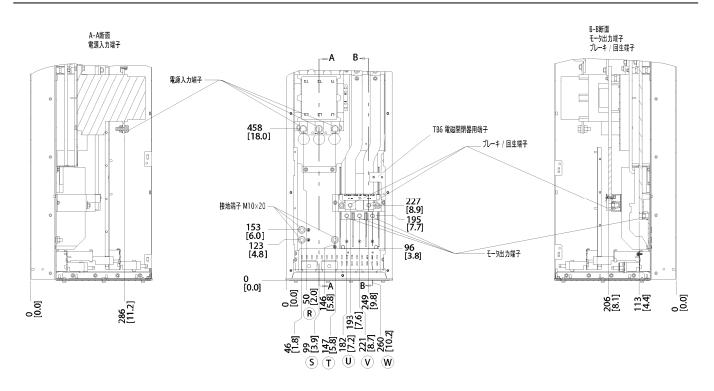


図 2.15 エンクロージャ D6h (電磁開閉器オプション)の端子配置

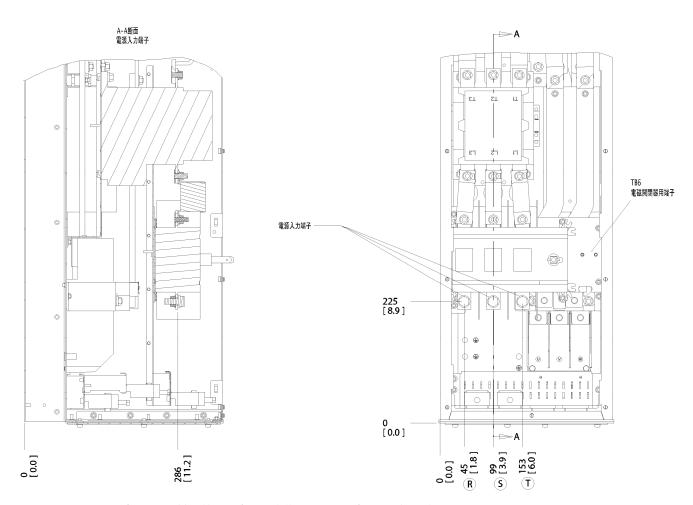


図 2.16 エンクロージャ D6h (主電源断路器+電磁開閉器オプション)の端子配置

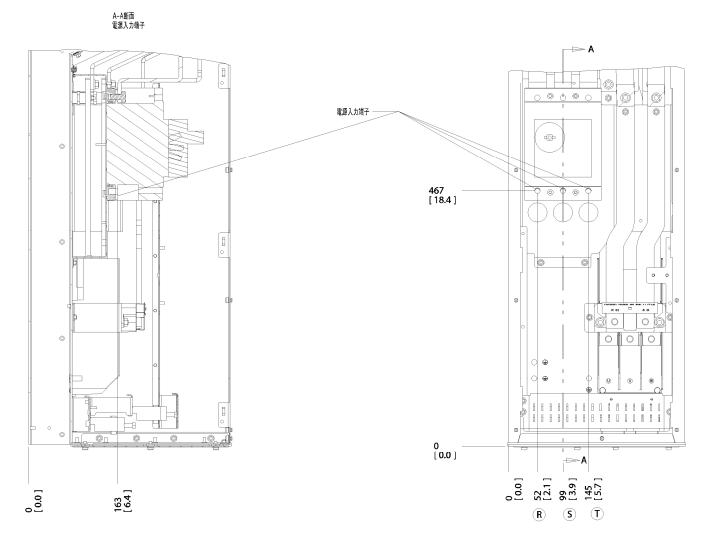


図 2.17 エンクロージャ D6h (サーキットブレーカーオプション)の端子配置

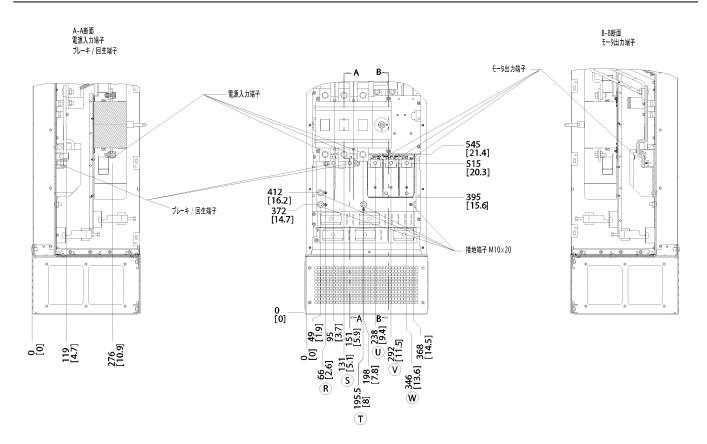


図 2.18 エンクロージャ D7h (主電源断路器オプション)の端子配置

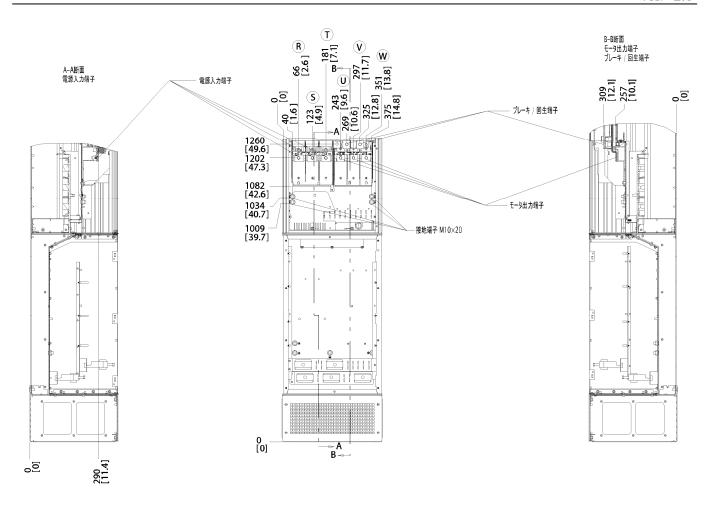


図 2.19 エンクロージャ D7h (ブレーキオプション)の端子配置

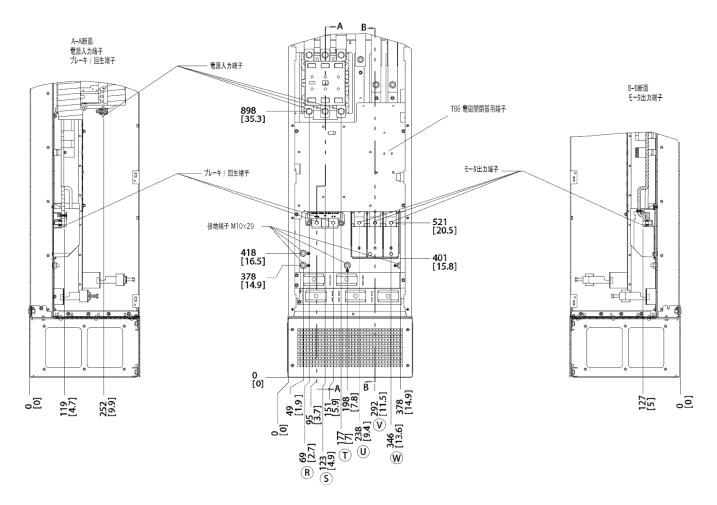


図 2.20 エンクロージャ D8h (電磁開閉器オプション)の端子配置

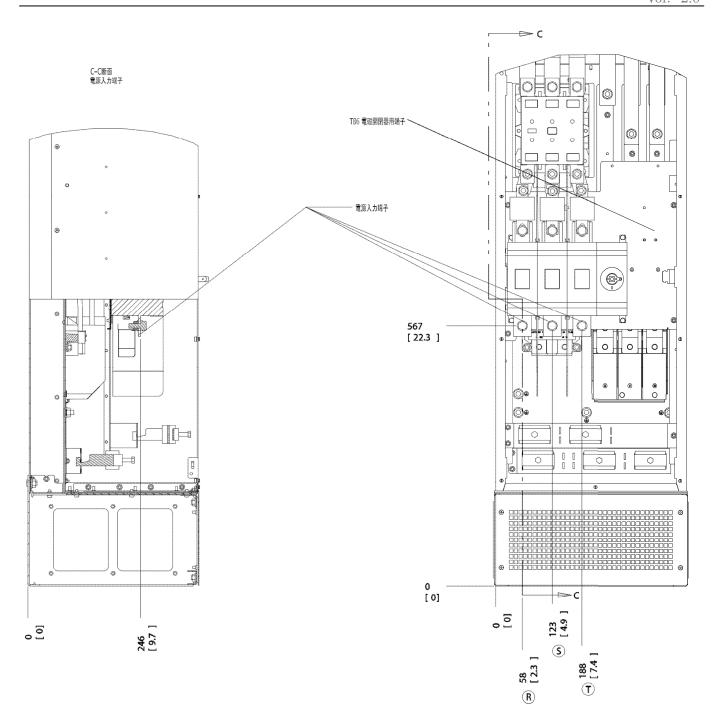


図 2.21 エンクロージャ D8h (主電源断路器+電磁開閉器オプション)の端子配置

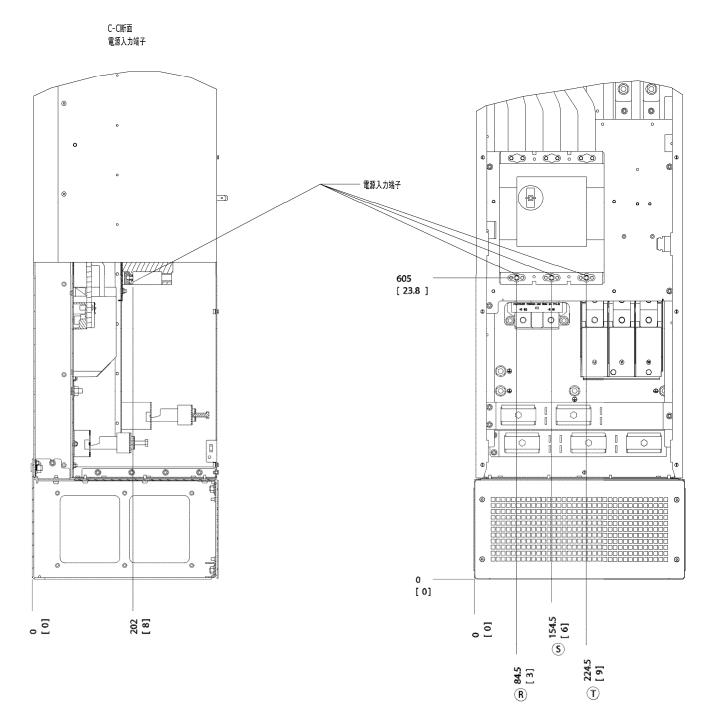


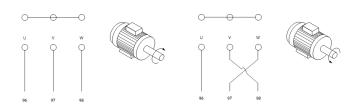
図 2.22 エンクロージャ D8h (サーキットブレーカーオプション)の端子配置

2.4.4 モータケーブル

モータとの接続は端子 96(U)、97(V)、98(W)にて行います。アースは端子 99 に接続して下さい。一般的な三相非同期モータが使用可能です。出荷時設定では正相で順方向に回転する設定です。

2.4.5 モータ回転方向の確認

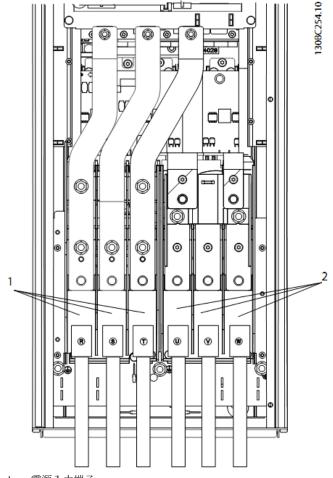
モータの回転方向の変更はモータとの接続の内、2 相を入れ替えるか、Pr. 4-10【モータ速度方向】の変更で可能です。



回転方向の確認は Pr.1-28【モータ回転チェック】にて 可能です。表示されるメッセージに従って操作して下 さい。

2.4.6 電源の接続

- ケーブルサイズはインバータの入力電流に基づいて選定して下さい。
- 設置する国及び地域の法規及び規定に従い適切な サイズを選定して下さい。
- 主電源は端子 L1、L2、L3 に接続します。(右記イラスト参照)
- ・ 確実に接地を行って下さい。
- ・ 非接地系統で使用する場合、Pr.14-50【RFI フィルタ】を【OFF】にして下さい。RFI フィルタを【OFF】にする事で、中間回路と筐体間のコンデンサが切り離され、漏れ電流が減少します。(IEC 61800-3 準拠)非接地系統でRFI フィルタを使用すると、中間回路が破損します。



- 1. 電源入力端子
- 2. モータ出力端子

図 2.23 電源との接続

2.5 制御信号線の接続

- ・ 強電部と弱電部は確実に分離して下さい。
- ・ サーミスタを接続する場合、PELV に適合させるに は絶縁強化型もしくは二重絶縁のサーミスタを使 用して下さい。DC24V での使用を推奨します。

2.5.1 制御端子へのアクセス

制御端子はインバータ内の LCP 下部に有ります。IP21 / IP54 は前面ドアを開け、IP20 は前面カバーを取外してアクセスして下さい。

2.5.2 制御信号線のシールド

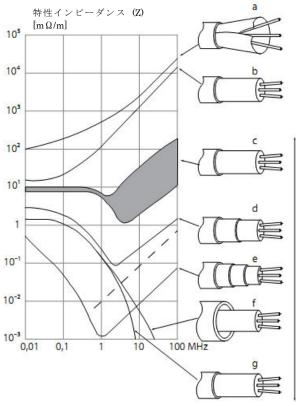
EMC 耐性向上と、モータケーブルからの放射ノイズの影響を避ける為、シールドケーブルの使用を推奨します

ケーブルが受けるノイズの影響及び、放熱性の低下は、 伝送路の特性インピーダンス(Zr)に依存します。シール ドスクリーンは、ノイズの伝達を軽減するように通常 設計されています。より低い特性インピーダンス(Zr) を持つケーブルを使用すると効果的です。

特性インピーダンス $(\mathbf{Z}_{\mathbf{I}})$ がメーカーより得られない場合、ケーブルの物理的設計の評価により殆どの場合特性を概算出来ます。

特性インピーダンス(Zr)は以下の要素に基づいて概算 出来ます。

- シールド材質の導電性
- シールド間の接触抵抗
- シールドにより遮蔽されている面積(%)
- シールドの種類 (網線、ねじり線など)
- a. 銅線とアルミシールド
- b. 銅製多芯より線及び、鋼芯入りケーブル
- c. 網線シールド銅線 (Danfoss 推奨)
- d. 2 重網線シールド銅線
- e. 各対二重網線シールド銅線
- f. 銅製及び鉄製電線管に銅線を収納
- g. 膜厚 1.1mm 以上の鉛皮ケーブル



XZが小さい程、シールドの特性は良い 2.24

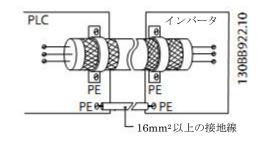
2.5.3 制御信号線のシールドの機能接地

シールドの接地方法

一般的には制御信号線及び、シリアル通信線の両端を シールドクランプにて接地することで、高周波帯での 伝送をより確実に行うことが可能です。

インバータと PLC の基準電位が異なる場合、システム

全体に波及するノイズが発生します。制御信号線に隣接させる形で接地線を追加し、等電位として下さい。 (16mm²以上のケーブル推奨)



グランドループ

制御信号線が長い場合、グランドループが発生する事があります。シールドの一端に 100nF のコンデンサを接続し、接地することで対策が可能です。(コンデンサのリードは極力短くして下さい)

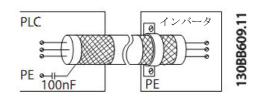


図 2.26

シリアル通信のノイズ対策

シリアル通信のグランドは内部の RC 回路を介して接地されています。ツイストペアケーブルを使用することで通信障害を低減出来ます。推奨する接続方法は以下の通りです。

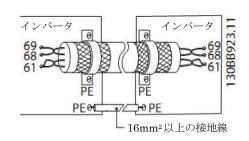
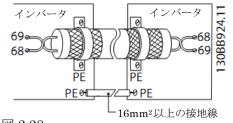


図 2.27

端子61への結線は省略することも可能です。



 $\boxtimes 2.28$

2.5.4 制御端子

制御端子の機能及びデフォルト設定はセクション 2.5.6 【制御端子の機能】を確認して下さい。

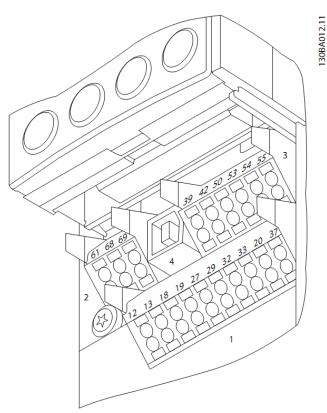


図 2.29 制御端子配置

- ・ コネクタ 1 プログラマブルデジタル入力 4点 プログラマブルデジタル入出力 2点 DC24V 出力
- コネクタ 2
 RS-485 シリアル通信コネクタ
 (+)68 / (-)69
- ・ コネクタ 3アナログ入力 2 点アナログ出力 1点DC10V 出力
- コネクタ 4 USB ポート (MCT-10 で使用)
- 1c リレー出力 2 点 ※インバータの出力サイズごとに配置は異なります。
- ・ オプションで I/O の追加が可能です。詳細はオプションのマニュアルを確認して下さい。

2.5.5 制御端子の結線

端子は着脱が可能です。

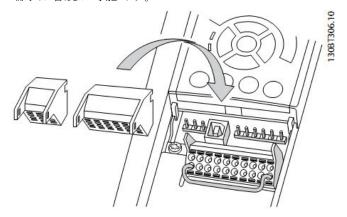


図 2.30 制御端子の着脱

2.5.6 制御端子の機能

制御信号を受取ることで様々な機能を使用可能です。

- ・ 各端子は必要な機能を割付けて使用します。詳細は セクション 5【パラメータ設定】及び、セクション 6【用途別設定例】を確認して下さい。
- ・ 各端子の割付が正しく行われているか確認して下さい。詳細はセクション 5【パラメータ設定】を確認して下さい。
- ・ デフォルトの割付は最低限の動作を想定して設定されています。

2.5.6.1 アナログ入力 53/54 入力モード切替ス イッチ

アナログ入力 53 及 54 は電圧入力(-10 ~ 10V)及び、電流入力(0/4 - 20mA)対応です。入力モードの切替は Dip スイッチにて行います。

スイッチは LCP を取外した場所にあります。スイッチの切替はインバータの電源を遮断した状態で行って下さい。



装着されているオプションによってはスイッチがオプションカードで隠れている場合があります。オプションカードを取外してスイッチを切替えて下さい。オプションの取外しは必ず電源を遮断した状態で行って下さい。

- ・ アナログ入力 53 は初期値で速度指令信号に割付けられています。入力モードの状態は Pr.16-61 にて確認出来ます。
- ・ アナログ入力 54 は初期値で閉ループ制御のフィードバック信号に割付けられています。入力モードの状態は $\Pr.16-63$ にて確認出来ます。

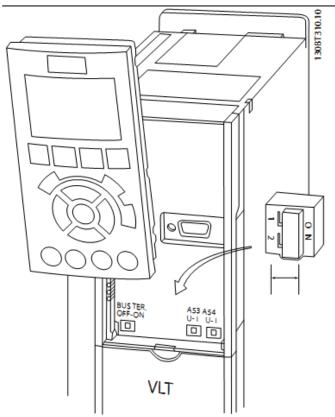


図 2.31 アナログ入力切替えスイッチの配置 U 側が電圧入力、I 側が電流入力です。

2.5.7 シリアル通信

RS-485 はマルチドロップ対応のバス型トポロジーの 2 線通信です。1 セグメントに最大 32 ノードの接続が可能です。

セグメントの分割にはリピータを使用し、単一ネットワーク内でのノードアドレスはセグメントをまたぐ場合も固有のアドレスを使用します。各セグメントの両端には終端抵抗が必要です。インバータのスイッチ【S801】を ON にすることで終端抵抗が有効になります。

バスには STP ケーブルを使用し、確実な機能接地を確保して下さい。

全ノードのシールドはケーブルグランドもしくはケーブルクランプで接触面積を確保し、確実に接地を行って下さい。通信品質を確保する為、全ノードを等電位とする必要があります。特に、ケーブルが長い場合、インピーダンスの不整合を防ぐ為、同種のケーブルの使用を推奨します。モータとインバータの接続は必ずシールドケーブルを使用して下さい。

ケーブル	シールド付きツイストペア(STP)
インピーダンス	120Ω
ケーブル最大長	1200m (ドロップラインを含む) 500m (ポイント・ツー・ポイント)
	500m (ポイント・ツー・ポイント)

表 2.11

2.7 オプション

2.7.1 ロードシェア端子

ロードシェア端子オプションを使用することで、複数台のインバータの直流回路を接続可能になります。 このオプションは IP20 仕様で選択可能です。

ロードシェア端子はインバータの上部に位置します。 IP20 の保護等級を確保する為、端子カバーを必ず装着 して下さい。(下図参照)

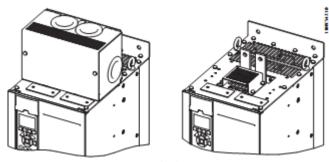


図 2.32 ロードシェア/回生端子カバー

2.7.2 回生端子

回生端子オプションを使用することで、外部の回生コンバータとの接続を可能にします。

このオプションは IP20 仕様で選択可能です。

ロードシェア端子はインバータの上部に位置します。 IP20 の保護等級を確保する為、端子カバーを必ず装着 して下さい。(上図参照)

2.7.3 結露防止ヒーター

結露防止ヒーターオプションはインバータ停止時のインバータ内部の結露防止に使用します。

ヒーター用に別途外部から AC230V の供給が必要です。 制御はインバータ運転中ヒーターOFF、インバータ 停止中ヒーターON となるようにして下さい。

2.7.4 ブレーキチョッパ

ブレーキチョッパオプションはブレーキ抵抗器との接続に使用します。

直流回路の電圧が規定値を超えると、ブレーキチョッパが動作し、抵抗器でエネルギーを処理します。

2.7.5 動力部カバー

インバータ内部の動力部を覆うレクサン樹脂(ポリカーボネート)製カバーです。ドイツの災害防止規定「電気設備機器」VBG-4に適合します。

2.7.6 主電源断路器

主電源断路器オプションはショートキャビネット及び、ロングキャビネットのどちらでも選択可能です。キャビネットの種類と断路器の位置は他のオプションとの組合せにより変わります。

下表は使用している断路器のメーカー及び型式リストです。

FC100 及び FC200

電圧	インバータ出力	断路器の型式
$380 \sim 480 \text{ V}$	N110 \sim N160	ABB 0T400U03
	N200 ∼ N315	ABB 0T600U03
$525 \sim 690 \text{ V}$	N75K ∼ N160	ABB 0T400U03
	N200 ∼ N400	ABB 0T600U03

表 2.12-1

FC300

電圧	インバータ出力	断路器の型式
380 \sim 500 V	N90K ∼ N132	ABB 0T400U03
	N160 ∼ N250	ABB 0T600U03
$525 \sim 690 \text{ V}$	$N55K \sim N132$	ABB 0T400U03
	N200 ∼ N315	ABB 0T600U03

表 2.12-2

2.7.7 電磁開閉器

電磁開閉器オプションを使用するには別途外部から AC230V の電源供給が必要です。

下表は使用している電磁開閉器のメーカー及び型式のリストです。

FC100 及び FC200

電圧	出力	断路器の型式	負荷条件
380	N110 ∼ N160	GE CK95BE311N	AC-3
\sim 480 V	N200 \sim N250	GE CK11CE311N	AC-3
	N315	GE CK11CE311N	AC-1
525	N75K ∼ N160	GE CK95BE311N	AC-3
\sim 690 V	N200 ∼ N400	GE CK11CE311N	AC-3

表 2.13-1

FC300

電圧	出力	断路器の型式	負荷条件
380	N90K \sim N132	GE CK95BE311N	AC-3
\sim 500 V	N160 ∼ N200	GE CK11CE311N	AC-3
	N250	GE CK11CE311N	AC-1
525	N55K ∼N132	GE CK95BE311N	AC-3
\sim 690 V	N160 ∼N315	GE CK11CE311N	AC-3

表 2.13.2



UL 適合を必要とする場合、インバータの定格 及び、短絡電流 100kA に沿ったヒューズが必要 です。

ヒューズの選定はセクション 10.3 【ヒューズ の選定】を参照して下さい。

2.7.8 サーキットブレーカー

下表は使用している電磁開閉器のメーカー及び型式のリストです。

FC100 及び FC200

電圧	インバータ出力	断路器の型式
380 \sim 480 V	N110 \sim N132	ABB T5L400TW
	N160	ABB T5LQ400TW
	N200	ABB T6L600TW
	N250	ABB T6LQ600TW
	N315	ABB T6LQ800TW
$525 \sim 690 \text{ V}$	N75K \sim N160	ABB T5L400TW
	$\rm N200 \sim N315$	ABB T6L600TW
	N400	ABB T6LQ600TW

表 2.14-1

FC300

電圧	インバータ出力	断路器の型式
$380 \sim 500 \text{ V}$	N90K ∼ N110	ABB T5L400TW
	N132	ABB T5LQ400TW
	N160	ABB T6L600TW
	N200	ABB T6LQ600TW
	N250	ABB T6LQ800TW
525	N55K \sim N132	ABB T5L400TW
\sim 690 V	$\rm N160 \sim N250$	ABB T6L600TW
	N315	ABB T6LQ600TW

表 2.14-2

3 試運転及び確認

3.1 電源投入前の確認

▲注意

電源投入前に以下のリストに沿って正しく設置されているか確認して下さい。

検査項目	詳細	V
外部の補器類	 電源及び、モータへの接続(ブレーカー、ヒューズ、開閉器など)が定格動作に耐えうる能力を備えているか。 インバータへのフィードバックに使用しているセンサー類の機能を確認する。 モータとの間に力率改善用コンデンサが接続されている場合は取外す。 	
配線経路	・ 電源、モータケーブル、制御信号線が各々個別に遮蔽された状態で施工されているか。	
制御信号線	 ・ 破損、損傷が無いか、正しく接続されているか。 ・ 制御信号線が動力から分離されており、ノイズの影響を受けない状態にあるか。 ・ 必要に応じて電圧の確認を行う。 ・ シールドケーブルもしくはツイストペアケーブルの使用を推奨します。シールドケーブルを使用している場合、正しく終端されているか。 	
必要間隔	・ 上部及び下部に冷却に必要な空間が確保されており、空気の流れを遮る状態に無いか。	
EMC 対策	・ 要求される電磁適合性に沿った施工がされているか。	
周囲環境	動作時の最大周囲温度は銘板記載の範囲内か。 湿度が5~95%で結露無きこと。	
ヒューズ及びサー キットブレーカー	適切なヒューズ及びサーキットブレーカーが使用されているか。全てのヒューズが確実に取り付けられており、サーキットブレーカーが開放状態にあるか。	
接地	・ インバータの筐体は正しく接地されているか。・ 接地線は正しく接続されており、接続部に酸化は無いか。・ シールド、金属管、バックプレートとは別に確実に保護接地が行われているか。	
動力線	・ 端子のゆるみはないか。・ 電源とモータケーブルが各々個別に遮蔽されているか。	
インバータ内部	・ 内部に汚れ、切り粉、金属粉、湿気、腐食が無いか。	
スイッチ類	・ スイッチは正常で、それらが開放状態にあるか。	
振動	インバータ本体はしっかりと固定されているか。また、必要に応じて耐震マウントを使用しているか。インバータ本体に影響のある振動発生源がないか。	

表 3.1 初期設定時のチェックリスト

3.2 電源の投入



感電の恐れ有り!

電源に接続されているインバータ内部には高電圧部位 が存在します。設置、設定およびメンテナンスは有資 格者が行って下さい。感電、死亡災害や重大な事故に 繋がる恐れがあります。

▲警告

予期せぬ始動の恐れ有り!

インバータが電源に接続された状態では常にモータが 始動出来る状態にあります。外的入力、フィールドバ スによる運転指令、異常リセットなどによりモータが 始動します。予期せぬ始動により感電、死亡災害や重 大な事故に繋がる恐れがあります。

- 1. 電圧不平衡が3%以内であることを確認して下さい。
- 2. 追加機器の配線が正しく行われているか確認して下さい。
- 3. 全ての機器が停止もしくは初期状態に有ることを 確認して下さい。インバータのドアもしくはカバーを閉めて下さい。
- 4. インバータに電源を供給して下さい。この時点ではインバータを運転しないで下さい。断路器オプション付きの場合、断路器を投入して下さい。



LCP に【自動 遠隔 フリーラン】と表示されている場合、端子 27 にフリーラン反転入力が割付けられ、ビットが立っていない可能性があります。

3.3 パラメータの設定方法

インバータを運転する前に基本的なパラメータの設定を行う必要があります。モータ銘板に記載されているデータ及び、最低 / 最高速の入力が要求されます。以下の手順に沿って入力を行って下さい。推奨のパラメータは試運転及び確認を目的としたものです。用途に応じてパラメータを設定する必要があります。LCPの操作方法の詳細はセクション 4.1【操作パネル】を確認して下さい。

パラメータの設定は電源投入状態で行います。その際、 インバータを運転しないで下さい。

パラメータの設定は通常のパラメータ入力の他、スマートアプリケーションセットアップ(SAS)にて行うことも可能です。初回電源投入時及び、インバータの初期化後に SAS が表示されます。SAS は【Quick Menu】ボタンからもアクセス可能です。

SAS では対話式で表示される項目を順に設定していくことで、用途に応じた標準的な設定が可能です。



SAS 実行中は運転条件を無視します。また、 初回電源投入時及び、初期化後の SAS 表示後、 10分以上操作を行わなければ SAS は設定を変 更せず終了します。

SAS を使用しない場合のパラメータ設定は以下の通りです。

- 1. 【Quick Menu】ボタンを押して下さい。
- ▲▼ボタンで【Q2 クイックセット】を選択して 【OK】ボタンを押して下さい。



図 3.1

3. 【0·01 言語】が表示された状態で【OK】を押し、 ▲▼ボタンで使用する言語を選択し、【OK】ボタン を押して下さい。

モータの銘板を確認して $Pr.1-20 \sim Pr.1-25$ にデータを入力して下さい。

Pr.1-20 モータ出力[kW] Pr.1-22 モータ電圧 Pr.1-23 モータ周波数 Pr.1-24 モータ定格電流値 Pr.1-25 モータ回転数

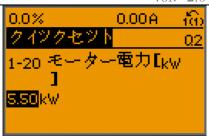


図 3.2

- 4. 端子 12 と 27 にジャンパ線を追加して下さい。 Pr.5-12 を【機能無し】に設定した場合、ジャンパ 線は不要です。
- 5. 以下のパラメータを設定して下さい。

Pr.3-02 最低速度指令信号 Pr.3-03 最大速度指令信号 Pr.3-41 ランプ 1 加速時間 Pr.3-42 ランプ 1 減速時間

これで最低限の初期設定は完了です。【Status】ボタンを押して状態表示に戻して下さい。

3.4 インバータ単体での試運転

▲注意

モータが回転します!

モータが回転しても問題無い状態に機器の準備が出来 ているか、周囲の安全が確保されているか確認して下 さい。怪我及び、設備破損の可能性があります。



【Hand On】ボタンは手動モードでインバータを運転します。【OFF】ボタンで運転を停止します。

手動モードでの周波数は▲▼ボタンで変更します。

- 1. 【Hand On】ボタンを押します。
- 2. 周波数を最大まで上昇させます。
- 3. 加速中に問題が発生した場合、症状を把握して下さい。

加速中に問題が発生した場合

- ・ 異常もしくは予報が発生した場合、セクション 8 【予報と異常】を確認して下さい。
- モータ銘板のデータが正しく入力されているか確認して下さい。
- Pr.3-41 で加速時間を延ばしてみて下さい。
- Pr.4-18 で電流制限値を上げて下さい。

Vol. 2.0

• Pr.4-16 でトルク制限値を上げて下さい。

異常もしくは予報が発生した場合、セクション8【予報 と異常】を確認して下さい。

減速時に問題が発生した場合

- ・ 異常もしくは予報が発生した場合、セクション 8 【予報と異常】を確認して下さい。
- ・ モータ銘板のデータが正しく入力されているか確 認して下さい。
- Pr.3-42 で減速時間を延ばしてみて下さい。
- Pr.2-17 で過電圧コントロールを有効にして下さい。



PM モータを使用する場合、過電圧コントロール機能は使用出来ません。

異常発生時のリセット方法はセクション 4.1 【操作パネル】を参照して下さい。



3.2 【電源の投入】から 3.4 【インバータ単体 での試運転】の作業が完了すれば単体での試 運転は終了です。

3.5 システム全体の試運転

システム全体の試運転を行うには、配線及び全てのパラメータ設定が完了している必要があります。セクション 6【用途別設定例】を参考に設定を行って下さい。全ての準備が整ってから以下の手順で試運転を行って下さい。

▲注意

モータが回転します!

モータが回転しても問題無い状態に機器の準備が出来 ているか、周囲の安全が確保されているか確認して下 さい。怪我及び、設備破損の可能性があります。

- 1. 【Auto On】ボタンを押します。
- 2. 外部からの結線が全て行われており、パラメータ設定が完了していることを確認します。
- 3. 外部からの運転指令信号を有効にします。
- 4. 運転範囲内の全域に渡り、速度指令信号を変動させます。
- 5. 運転指令信号を停止します。
- 6. 問題が発生した場合、症状を把握して下さい。

4 ユーザインターフェイス

4.1 操作パネル

操作パネル (LCP) はインバータの正面に配置された表示と操作を一体化したユーザインターフェイスです。

LCP には以下の機能があります。

- ・ 手動モードでの運転 / 停止 / 周波数の変更
- ・ 運転状況 / 予報 / 注意事項の表示
- ・ パラメータの設定
- ・ 異常発生時のリセット

オプションで数字表示式のLCPを使用することも可能です。数字表示式LCPの操作方法はプログラミングガイド【MG33MXYY】を確認して下さい。

4.1.1 LCP のレイアウト

LCP には大きく分けて 4 つの領域が有ります。

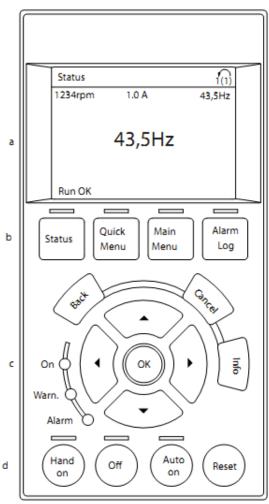


図 4.1 LCP

a. 表示領域

- b. 表示メニューボタン 状態表示の変更、パラメータ入力異常履歴の確認 が行えます。
- c. 方向ボタン / 状態表示 LED パラメータの設定、カーソルの移動、手動モードでの周波数変更に使用します。
- d. 動作モードボタン / リセットボタン

4.1.2 LCP 表示の変更

表示領域は電源入力、直流バス接続、DC24Vオプションのいずれかにより電源が供給されると有効になります。

LCPに表示する情報は用途に応じて変更可能です。

- ・ 表示内容はパラメータで個別に設定します。
- ・ クイックメニューの Q3-13 に変更箇所が割当てて あります。
- ・ ディスプレイ2は拡大表示も可能です。
- ・ 最下行のステータス表示は変更出来ません。

ディスプレイ	Pr. No	デフォルト設定
1.1	0-20	モータ回転数[RPM]
1.2	0-21	モータ電流値
1.3	0-22	モータ電力[kW]
2	0-23	周波数
3	0-24	速度指令信号(%)

表 4.1

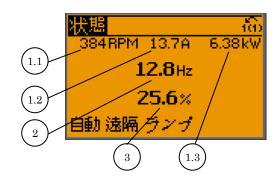


図 4.2

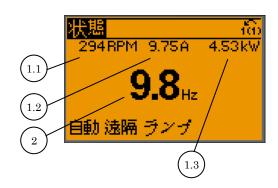


図 4.3

4.1.3 表示メニューボタン

表示メニューボタンはパラメータの設定、状態表示の 変更、異常履歴の確認に使用します。



Quick Menu

Main Menu

130BP045.10 Alarm Log

図 4.4

-3.	Lances
ボタン	機能
Status	運転状況を表示します。
	自動モードではボタンを押すご
	とに表示内容が切り替わります。
	▲▼ボタンでディスプレイ 2 の
	表示項目がスクロールします。
	・ 【Status】ボタンを押しながら▲
	▼ボタンで画面の照度調整が出
	来ます。
	・ 右上の矢印はモータの回転方向、
	数字は現在有効な設定、()内は編
	集対象の設定を表示しています。
Quick Menu	初期設定、機能ごとのパラメータ、ク
	イックメニューに登録したパラメー
	タの呼び出しが行えます。
	ボタンを押すとクイックメニュ
	ーを呼び出します。
Main Menu	全てのパラメータの変更が行えます。
	・ 2回押すと、パラメータをグルー
	プごとに表示します。
	1回押すと、最後に表示したパラ
	メータを表示します。
	長押しすると、パラメータ番号の
	直接入力による呼び出しが可能
	です。
Alarm Log	最新 10 件の異常履歴とメンテナンス
	ログを表示します。
	異常の詳細は異常の番号を選択
	して【OK】ボタンを押すと確認出
	来ます。

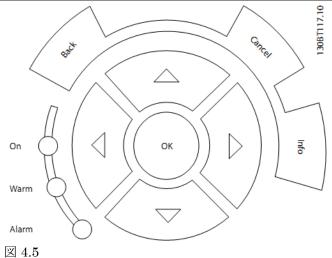
表 4.2

4.1.4 方向ボタン / 状態表示 LED

方向ボタンはパラメータの設定及び、カーソルの移動、 手動モードでの周波数の変更に使用します。 状態表示LEDはインバータの状態を表示します。

ボタン	機能	
Back	メニューで1つ前の状態に戻ります。	
Cancel	現在表示中の最後の変更をキャンセ ルします。	
Info	詳細情報を表示します。	
方向ボタン	メニューでのカーソル移動、数値の変 更に使用します。	
OK	選択の確定に使用します。	

表 4.3

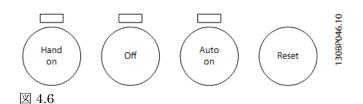


LED	表記	機能
緑	ON	電源入力、直流バス接続、DC24V オ プションのいずれかによって、電源 が供給されている状態で点灯しま す。
黄色	Warn	予報状態で点灯します。ディスプレ イにはその内容が表示されます。
赤	Alarm	異常状態で点灯します。ディスプレ イにはその内容が表示されます。

表 4.4

4.1.5 動作モードボタン

動作モードボタンは LCP の最下部に有ります。



ボタン Hand On インバータを手動モードで運転しま 方向ボタンで周波数の変更が出 来ます。 外部入力及びシリアル通信によ る停止指令を受けると運転を停 止します。 モータの運転を停止します。インバー 0ff 夕に電源は供給されたままです。 インバータを自動モードにします。 Auto On 外部入力及びシリアル通信によ る運転指令に応答します。 速度指令信号は外部入力による 指令を使用します。 インバータの異常をリセットします。 Reset 問題が解消されていない場合、リセッ ト出来ません。

表 4.5

4.2 パラメータのコピー / バックアップ

設定したパラメータはインバータの内部に記録されています。

- パラメータは LCP 内部のメモリにバックアップを 作成出来ます。
- LCP に記録したバックアップはインバータ本体に 書き戻すことが出来ます。
- ・ LCP に記録したバックアップは他のインバータ本 体に書込むことが出来ます。複数のインバータに同 じ設定を行う際に便利です。
- ・ インバータ本体のパラメータを出荷時設定に戻しても、LCP内部のデータに変更は加えません。

▲警告

予期せぬ始動の恐れ有り!

インバータが電源に接続された状態では常にモータが 始動出来る状態にあります。外的入力、フィールドバ スによる運転指令、異常リセットなどによりモータが 始動します。予期せぬ始動により感電、死亡災害や重 大な事故に繋がる恐れがあります。

4.2.1 LCP ヘバックアップを作成

- 1. 【Off】ボタンを押してインバータを停止して下さい。
- 2. Pr.0-50 【LCP コピー】を呼び出して下さい。
- 3. 【OK】ボタンを押して下さい。
- 4. 【全てをLCPへ】を選択して下さい。
- 5. 【OK】ボタンを押すとバックアップを開始します。
- 6. 【Hand On】もしくは【Auto On】を押して、元の状態に戻して下さい。

4.2.1 本体へバックアップデータを書込み

- 1. 【Off】ボタンを押してインバータを停止して下さい。
- 2. Pr.0-50 【LCP コピー】を呼び出して下さい。
- 3. 【OK】ボタンを押して下さい。
- 4. 【全てを LCP から】を選択して下さい。
- 5. 【OK】ボタンを押すとバックアップデータの書込

みを開始します。

6. 【Hand On】もしくは【Auto On】を押して、元の 状態に戻して下さい。

4.3 インバータの初期化

▲注意

インバータを出荷時の状態に戻します。入力したパラメータ、モーターデータ、履歴などは全て消失します。 事前に LCP へバックアップの作成をお奨めします。

インバータを出荷時の状態に戻すには初期化を行います。Pr.14-22【動作モード】の使用もしくはボタン操作による初期化が可能です。

- Pr.14-22【動作モード】による初期化では運転時間、 シリアル通信の設定、クイックメニューの設定、異 常履歴、監視項目についてはリセットされません。
- 通常はPr.14-22【動作モード】による初期化を推奨 します。
- ・ ボタン操作による初期化ではパラメータ設定、履歴、 監視項目の全てをリセットします。

4.3.1 パラメータによる初期化

- 1. 【Main Menu】ボタンを2回押してパラメータ設 定にアクセスして下さい。
- 2. Pr.14-22【動作モード】を選択します。
- 3. 【OK】ボタンを押して下さい。
- 4. 【初期化】を選択します。
- 5. 【OK】ボタンを押して下さい。
- 6. 電源を遮断し、ディスプレイの表示が消えるまで待機して下さい。
- 7. 電源を投入して下さい。 パラメータが初期化され、インバータが立ち上がり ます。この際、通常の電源投入より時間を要します。
- 8. 異常 80 が表示されます。
- 9. 【Reset】ボタンでリセットして下さい。

4.3.2 ボタン操作による初期化

- 1. 電源を遮断し、ディスプレイの表示が消えるまで待機して下さい。
- 2. 【Status】【Main Menu】【OK】ボタンを押した状態で電源を投入して下さい。 パラメータが初期化され、インバータが立ち上がります。この際、通常の電源投入より時間を要します。

ボタン操作によるリセットでも以下の項目はリセットされません。

- · Pr.15-00【動作時間】
- · Pr.15-03【電源投入回数】
- · Pr.15-04【過温度回数】
- · Pr.15-05【過電圧回数】

5 パラメータ設定

5.1 はじめに

使用する機能、用途に応じてパラメータの設定を行います。パラメータには【Quick Menu】ボタン及び、【Main Menu】ボタンからアクセスします。(表示メニューボタンの詳細はセクション 4.1【操作パネル】を参照して下さい。

また、ソフトウェア MCT-10 を使用してパラメータ設定を行うことも可能です。(詳細はセクション 5.6 【MCT-10 によるパラメータ設定】を参照して下さい。)

【Quick Menu】は一般的な初期設定(Q2-** クイックセット)及び、一般的な機能の設定(Q3-** 機能設定)について関連パラメータへのアクセスに使用します。

【Main Menu】はその他全てのパラメータへのアクセスに使用します。

5.2 設定例

以下の例は【Quick Menu】を使用した開ループ制御での設定方法です。

運転条件

アナログ入力 53 に 0-10V の信号を入力し、0-10V = 20-50Hz の比例でインバータの運転を行う。 ポンプ・ファンなどで使用される一般的な制御方法です。

- 1. 【Quick Menu】ボタンを押します。
- 2. 【Q3 機能設定】を選択して【OK】ボタンを押し ます。



図 5.1

3. 【Q3-2 開ループ設定】を選択して【OK】ボタン を押します。



【アナログ速度指令信号】を選択して【OK】ボタンを押します。



図 5.3

5. Pr.3-02【最低速度指令信号】を【OHz】に設定します。インバータ内部で取扱う速度指令信号の最低値になります。



図 5.4

6. Pr.3-03【最大速度指令信号】を【50Hz】に設定します。通常、使用する地域に応じて 50Hz もしくは 60Hz に設定します。



図 5.5

7. Pr.6-10 【端末 53 低電圧】を【OV】に設定します。 アナログ入力 53 に入力される信号の最低値の設定 になります。

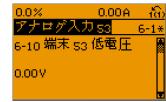


図 5.6

8. Pr.6-11 【端末 53 高電圧】を【10V】に設定します。 アナログ入力 53 に入力される信号の最大値の設定 になります。



図 5.7

図 5.2

9. Pr.6-14 【端末 53 低速信 / FB 値 】を【20】に設定 します。Pr.6-10 設定値が入力された際に 20Hz の 速度指令となります。



図 5.8

10. Pr.6-15 【端末 53 高速信 / FB 値】を【50】に設定 します。Pr.6-11 設定値が入力された際に 50Hz の 速度指令となります。

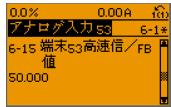


図 5.9

これで設定は完了です。

端子 53 の入力モード設定が【U】になっているか確認して下さい。

設定用の Dip スイッチは LCP の下にあります。

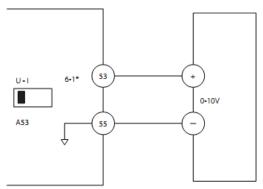


図 5.10 アナログ 0-10V での接続例

5.3 制御端子の設定例

制御端子はプログラマブルです。各端子に必要な機能 を割付けて使用します。

各端子の番号とデフォルトの設定はパラメータリスト 及び、表 5.1 を参照して下さい。

(Pr.0-03【地域設定】に依存してデフォルト値が変わる パラメータがあります) 以下の例は端子 18 のデフォルト値の確認方法です。

1. 【Main Menu】ボタンを 2 回押して、【5-** デイ ジ入出力】を選択して【OK】ボタンを押します。



図 5.11

2. 【5-1* デイジタル入力】を選択して【OK】ボタン を押します。



図 5.12

3. 画面をスクロールして【5-10 端末 18 デイジタル 入力】を表示します。設定が 8【スタート】に割付 けられていることが確認出来ます。

5.4 地域設定とデフォルト設定

Pr.1-03【地域設定】に依存してデフォルト値が変動するパラメータが存在します。

表 5.1 は影響の有るパラメータの一覧です。

パラメータ	Pr.0-03 = 国際	Pr.0-03 = 北米
モーター出力	Pr. 1-20 モー	Pr. 1-21 モー
	ター出力[kW]	ター出力[HP]
1-22 モーター電	230V / 400V /	208V / 460V /
圧	575V	575V
1-23 モーター周	50Hz	60Hz
波数		
3-03 最大速度指	50Hz	60Hz
令信号	(1500rpm)	(1800rpm)
4-13 モーター速	1500rpm	1800rpm
度上限[rpm]		
4-14 モーター速	50Hz	60Hz
度上限[Hz]		
4-19 最高出力周	100Hz	120Hz
波数		
4-53 警告速度高	1500rpm	1800rpm
5-12 端末 27 デイ	逆フリーラン	外部インター
ジタル入力		ロック

表 5.1 地域設定ごとのデフォルト値

5.5 パラメータの構造

用途に応じて必要な機能をパラメータで設定して下さい。

- ・ 設定内容は LCP で確認出来ます。
- ・ [Info]ボタンで機能に関する詳細を確認出来ます。
- ・ [Main Menu] ボタンを押し続けると、パラメータ番号の直接入力が可能です。
- 用途別の設定について、セクション6に設定例を記載しています。

5.5.1 パラメータリスト(FC100)

0-**	操作 / 表示
0-0*	基本設定
0-01	言語
	モーター速度単位
0-02	
0-03	地域設定
0-04	電源投入(手動)時の動作状況
0-05	ローカルモード単位
0-1*	設定操作
0-10	アクティブセット
0-11	プログラム設定
0-12	この設定のリンク先
0-13	読み出し:リンクされた設定
0-14	読み出し:プログラム設定/チャンネ
V 11	ルの編集
0-2*	LCP 表示
0-20	表示行 1.1 小
0-21	表示行 1.2 小
0-22	表示行 1.3 小
0-23	表示行 2 大
0-24	表示行 3 大
0-25	マイ・パーソナル・メニュー
	LCP カスタム読み出し
0-3*	
0-30	カスタム読み出し単位
0-31	カスタム読み出し最小値
0-32	カスタム読み出し最大値
0-37	表示テキスト1
0-38	表示テキスト2
0-39	表示テキスト3
0-4*	LCP キーパッド
0-40	LCPの[Hand On]キー
0-41	LCPの[0ff]キー
0-42	LCPの[Auto On]キー
0-43	LCPの[Reset]キー
	LCP の[Off/Reset] (オフ/リセット)
0-44	LCI O[OII/Reset] (A //) E // [)
0-44	+ー
0-44	
	キー
	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・
0-45 0-5*	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・ バイパス) キー
0-45 0-5* 0-50	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・ バイパス) キー コピー / 保存
0-45 0-5* 0-50 0-51	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・ バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6*	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6*	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー オインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー オインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューペア
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83	キー LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計改定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足非就業日
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-**	#- LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム網始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足非就業日 相尺変び時間読み出し 負荷及びモータ
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0*	#- LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足非就業日 日付及び昨一方のである。
0-45 0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-**	#- LCP の [Drive Bypass] (ドライブ・バイパス) キー コピー / 保存 LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニュー Acc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム網始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足非就業日 相尺変び時間読み出し 負荷及びモータ

1-03	
	トルク特性
1-06	時計回り方向
1-1*	モーター選択
1-10	モーター構造
1-1*	VVC+ PM
1-14	制動利得
1-15	低速フィルター時間定数
1-16	高速フィルター時間定数
-	電圧フィルター時間定数
1-17	
1-2*	Mo データ
1-20	モーター電力[kW]
1-21	モーター出力[HP]
1-22	モーター電圧
1-23	モーター周波数
_	
1-24	モーター電流
1-25	モーター公称速度
1-26	モーター制御 定格トルク
1-28	モーター回転チェック
1-29	自動モーター適合(AMA)
1-3*	調整 Mo データ
	固定子抵抗(Rs)
1-30	
1-31	回転子抵抗(Rr)
1-35	主電源リアクタンス(Xh)
1-36	鉄損失抵抗(Rfe)
1-37	d 軸インダクタンス(Ld)
1-39	モーター極
_	1000RPM でのバック EMF
1-40	
1-5*	負荷独立設定
1-50	速度ゼロにおけるモーター磁化
1-51	最低速度正常磁化 [RPM]
1-52	最低速度正常磁化 [Hz]
1-58	フライスタート検査パルス電流
1-59	フライスタート検査パルス周波数
1-6*	負荷依存設定 (K) は なまなもの
1-60	低速負荷補償
1-61	高速負荷補償
1-62	スリップ補償
1-63	スリップ補償時間定数
1-64	共振制動
1-65	
1-65	共振制動時間定数
1-66	共振制動時間定数 低速時の最低電流
1-66 1-7*	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整
1-66 1-7* 1-70	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード
1-66 1-7*	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整
1-66 1-7* 1-70	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM]
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz]
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能 停止時の機能
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時機能の最低速度 [RPM]
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能 停止時の機能
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時機能の最低速度 [RPM]
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート選延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止時の機能 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz]
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9*	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9*	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート選延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度 モーター熱保護
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9* 1-90	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9*	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート選延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度 モーター熱保護
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9* 1-90	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン
1-66 1-7* 1-70 1-71 1-72 1-73 1-77 1-78 1-79 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-86 1-87 1-9* 1-90	共振制動時間定数 低速時の最低電流 スタート調整 PM スタートモード スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート コンプレッサ開始最大速度 [RPM] コンプレッサ開始最大速度 [Hz] トリップまでのコンプレッサ開始最大時間 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] トリップ速度ロー [RPM] トリップ速度ロー [Hz] モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン

O dub	ブレーキ
2-**	<u> </u>
2-0*	直流ブレーキ
2-00	直流保留/予加熱電流
2-01	直流ブレーキ電流 直流ブレーキ時間
2-02	直流ブレーキ時間 直流ブレーキ作動速度 [RPM]
2-03	
2-04	直流ブレーキ作動速度 [Hz]
2-1*	Br エネルギ機能
2-10	ブレーキ機能
2-11	ブレーキ抵抗器(オーム)
2-12	ブレーキ電力制限(kW)
2-13	ブレーキ電力監視
2-15	ブレーキ確認
2-16	交流ブレーキ最大電流
2-17	過電圧コントロール
3-**	速度指令信号/ランプ
3-0*	速信制限
3-02	最低速度指令信号
3-03	最大速度指令信号
3-04	速度指令信号機能
3-1*	速度指令信号
3-10	プリセット速度指令信号
3-11	ジョグ速度 [Hz]
3-13	速度指令信号サイト
3-14	プリセット相対速度指令信
3-15	速度指令信号ソース 1
3-16	速度指令信号ソース 2
3-17	速度指令信号ソース 3
3-19	ジョグ速度[RPM]
3-4*	ランプ 1
3-41	ランプ 1 立ち上がり時間
3-42	ランプ 1 立ち下がり時間
3-5*	ランプ 2
3-51	ランプ 2 立ち上がり時間
3-52	ランプ 2 立ち下がり時間
3-8*	その他のランプ
3-80	ジョグ・ランプ時間
3-81	クイック停止ランプ時間
3-82	立ち上がり開始時間
3-9*	デジポテメータ
3-90	ステップ・サイズ
3-91	ランプ時間
3-92	電力回復
3-93	上限
3-94	下限
3-95	ランプ遅延 制度 / 軟件
4-**	制限/警告
4-1*	モーター制限
4-10	モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM]
4-11	
4-12	モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM]
4-13	モーター速度上限 [Hz]
4-14	ナーター速度上限 [HZ] トルク制限モーター・モード
4-16	トルク制限ジェネレーター・モード
4-17	
4-18	電流制限最高出力周波数
4-19	取尚田刀周収知 調整 警告
4-5*	調整警告 警告電流低
4-50	
4-51	警告電流高
4-52	警告速度低

4-53	警告速度高
4-54	低警告速度指令信号
4-55	高警告速度指令信号
4-56	低フィードバック信号警告
4-57	高フィードバック信号警告
4-58	モーター相機能がありません。
4-6*	速度バイパス
4-60	バイパス最低速度 [RPM]
4-61	バイパス最低速度 [Hz]
4-62	バイパス最高速度 [RPM]
4-63	バイパス最高速度 [Hz]
4-64	半自動バイパス設定
5-**	ディジタル・イン/アウト
5-0*	Dig I/O モード
5-00	ディジタル I/0 モード
5-01	端末 27 モード
5-02	端末 29 モード
5-1*	ディジタル入力
5-10	端末 18 ディジタル入力
5-11	端末 19 ディジタル入力
5-12	端末 27 ディジタル入力
5-13	端末 29 ディジタル入力
	端末 32 ディジタル入力
5-14	端末 32 ティジタル入力
5-15	
5-16	端末 X30/2 ディジタル入力
5-17	端末 X30/3 ディジタル入力
5-18	端末 X30/4 ディジタル入力
5-19	端末 37 安全停止
5-3*	ディジタル出力
5-30	端末 27 ディジタル出力
5-31	端末 29 ディジタル出力
F 00	端末 X30/6 ディジ出(MCB 101)
5-32	ЯШУК 100/0 / Л У Щ (MOD 101)
5-32	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101)
5-33	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101)
5-33 5-4*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー
5-33 5-4* 5-40	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー
5-33 5-4* 5-40 5-41	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー 端末 29 低周波数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 低速信/FB 値
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 低周波数 端末 29 低速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高恵信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ポルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 ポルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高周波数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 底速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #37
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 37 に
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高月波数 端末 37 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 端末 37 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高月波数 端末 37 八ルスルター時間定数 #29
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 高月波数 端末 37 八ルター時間定数 #29 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 37 低速度 FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高周波数 端末 37 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力表大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 37 パルス・フィルター時間定数 #33 バルス・フィルター時間定数 #33 バルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-66 5-68	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 ボルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-8*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 ボルス出力を動 端末 37 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-8* 5-80	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 ボルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-8* 5-80 5-9*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 バルス出力を動 による。 アルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #X30/6 I/0 オプション AHF キャップ再接続遅延 バス Cont 完了
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-68 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-8* 5-80 5-9* 5-90	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 ポルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #X30/6 I/Oオプション AHF キャップ再接続遅延 バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC
5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-8* 5-80 5-9*	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 バルス出力を動 による。 アルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #X30/6 I/0 オプション AHF キャップ再接続遅延 バス Cont 完了

5-95	パルス Out#29 BusCont
5-96	パルス Out#29 TO Preset
5-97	パルスアウト # X30/6 バス・コント
0 01	ロール
5-98	パルスアウト # X30/6 タイムアウ
	ト・プリセット
6-**	アナログ・イン/アウト
6-0*	AnaI/O モード
6-00	ライブ・ゼロ・タイムアウト時間
6-01	ライブ・ゼロ・タイムアウト機能
6-01	火災モード・ライブ・ゼロ・タイム
0 01	アウト機能
6-1*	アナログ入力 53
6-10	端末 53 低電圧
6-11	端末 53 高電圧
	端末 53 低電流
6-12	
6-13	端末 53 高電流
6-14	端末 53 低速信/FB 値
6-15	端末 53 高速信/FB 値
6-16	端末 53 フィルター時間定数
6-17	端末 53 ライブ・・ゼロ
6-2*	アナログ入力 54
6-20	端末 54 低電圧
6-21	端末 54 高電圧
6-22	端末 54 低電流
6-23	端末 54 高電流
6-24	端末 54 低速信/FB 値
6-25	端末 54 高速信/FB 値
6-26	端末 54 フィルター時間定数
6-27	端末 54 ライブ・・ゼロ
	アナログ入力 X30/11
6-3*	
6-30	端末 X30/11 低電圧
6-31	端末 X30/11 高電圧
6-34	端末 X30/11 低速指/FB 値
	Hills to a /s a stability /s 11
6-35	端末 X30/11 高速指/FB 値
6-35 6-36	端末 X30/11 フィルター時間定数
6-35	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ
6-35 6-36	端末 X30/11 フィルター時間定数
6-35 6-36 6-37	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ
6-35 6-36 6-37 6-4*	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 高速指/FB 値
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 高速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5*	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-47 6-5* 6-50	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力最高スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 高速指/FB 値 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 フィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力パス・コントロ ール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力表高スケール 端末 42 出力スス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセッ
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 高速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力ようニントロール 端末 42 出力ダイムアウトプリセット
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-54	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力をインアウトプリセット アナログ出力フィルター
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-54 6-60	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力はス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 Z30/8 端末 X30/8 出力
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-54 6-60 6-61	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可水ター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力スス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 Z30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-54 6-60 6-61 6-62	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力よス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-64 6-60 6-61 6-62 6-63	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 高速指/FB 値 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力ス・コントロール 端末 42 出力フィルター アナログ出力フィルター 端末 42 出力ス・コントロール 端末 43 出力アウトプリセットアナログ出力フィルターアナログ出力フィルターアナログ出力フィルターアは当び出来 X30/8 出末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 最大スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-54 6-60 6-61 6-62	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 同速指/FB 値 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力よス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-64 6-60 6-61 6-62 6-63	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 高速指/FB 値 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力ス・コントロール 端末 42 出力フィルター アナログ出力フィルター プナログ出力フィルター 端末 X30/8 出力フィルター アナログ出力スの/8 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリ
6-35 6-36 6-37 6-4* 6-40 6-41 6-44 6-45 6-46 6-47 6-5* 6-50 6-51 6-52 6-53 6-64 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64	端末 X30/11 フィルター時間定数 端末 X30/11 ライブ・ゼロ アナログ入力 X30/12 端末 X30/12 低電圧 端末 X30/12 高電圧 端末 X30/12 低速指/FB 値 端末 X30/12 可ィルター時間定数 端末 X30/12 ライブ・ゼロ アナログ出力 42 端末 42 出力 端末 42 出力最低スケール 端末 42 出力最高スケール 端末 42 出力スイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 出力パス・コントロール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力パス・コントロール

8-02	コントロール・ソース
8-03	コントロール・タイムアウト時間
8-04	コントロール・タイムアウト機能
8-05	タイムアウト終了機能
8-06	コントロール・タイムアウトをリセ
0 00	vh
8-07	診断トリガー
8-08	読み出しフィルター
8-09	通信文字セット
	コントロール設定
8-1*	
8-10	コントロール・プロファイル
8-13	構成可能な状態メッセージ文 STW
8-3*	FC ポート設定
8-30	プロトコール
8-31	アドレス
8-32	ボーレート
8-33	パリティ/ 停止ビット
8-34	想定サイクルタイム
8-35	最低応答遅延
8-36	最高応答遅延
8-37	最大文字間遅延 FC MC プロト設定
8-4*	
8-40	テレグラム選択
8-42	PCD 書込み構成
8-43	PCD 読み出し構成
8-5*	ディジ/バス
8-50	フリーラン選択
8-52	直流ブレーキ選択
8-53	スタート選択
8-54	逆転選択
8-55	設定選択
8-56	プリセット速度指令信号選択
	プリセット速度指令信号選択 BACnet
8-56 8-7*	BACnet
8-56 8-7* 8-70	BACnet BACnet デバイス・インスタンス
8-56 8-7* 8-70 8-72	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am"
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8*	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am " 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am 』 初期化パスワード FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブメッセージ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブメッセージ スレーブメッセージ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9*	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9* 8-90	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ボート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-91 8-94	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-91 8-94 8-95	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム "起動 I am" 初期化パスワード FC ボート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-94 8-95 8-96	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am 』 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 3
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9* 8-90 8-91 8-94 8-95 8-96 9-**	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am 『 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブメッセージ スレーブョッセージ スレーブメッセージ スレーズン 多いコーバーグ Bus フィードバック 3 プロフィバス
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9* 8-90 8-91 8-94 8-95 8-96 9-43	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-91 8-94 8-95 8-96 9-** 9-00 9-07 9-15	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD 書き込み構成
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-91 8-94 8-95 8-96 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント がス・ジョグ バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-94 8-95 8-96 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ バス・ジョグ バス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9* 8-90 8-91 8-94 8-95 8-96 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ボート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ パス・ジョグ パス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD ROD
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-99 8-91 8-94 8-95 8-96 9-13 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ボート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ パス・ジョグ パス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター
8-56 8-7* 8-70 8-72 8-73 8-74 8-75 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-84 8-85 8-89 8-9* 8-90 8-91 8-94 8-95 8-96 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18	BACnet BACnet デバイス・インスタンス MS/TP 最大マスター MS/TP 最大情報フレーム 『起動 I am" 初期化パスワード FC ボート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 送信スレーブメッセージ スレーブタイムアウトエラー 診断カウント バス・ジョグ パス・ジョグ パス・ジョグ 2 速度 Bus フィードバック 1 Bus フィードバック 2 Bus フィードバック 3 プロフィバス 設定値 実際値 PCD 酷み出し構成 ノード・アドレス 電報選択

9-44	不具合メッセージ・カウンター
9-45	不具合コード
9-47	不具合番号
	不具合状況カウンター
9-52	
9-53	プロフィバス警告メッセージ文
9-63	実際ボーレート
9-64	デバイス識別
9-65	プロファイル番号
9-67	コントロール・メッセージ文 1
9-68	状態メッセージ文 1
9-71	プロフィバス・データ値保存
9-72	プロフィバスドライブリセット
9-75	DO 識別
9-80	定義済みパラメーター(1)
9-81	定義済みパラメーター(2)
9-82	定義済みパラメーター(3)
9-83	定義済みパラメーター(4)
-	定義済みパラメーター(5)
9-84	
9-90	変更済みパラメーター(1)
9-91	変更済みパラメーター(2)
9-92	変更済みパラメーター(3)
9-93	変更済みパラメーター(4)
9-94	変更済みパラメーター(5)
9-99	プロフィバスレビジョンカウンタ
10-**	CAN Fieldbus
10-0*	共通設定
10-00	CAN プロトコール
10-01	ボーレート選択
10-02	MAC ID
10-05	読み出し伝送エラー・カウンター
10-06	読み出し受信エラー・カウンター
10 00	DUTTE O XIII- 7 / 7 / V
10.07	誌が出しばれ、オオ・カウンカ
10-07	読み出しバス・オフ・カウンター
10-07 10-1*	DeviceNet
	DeviceNet プロセス・データタイプ選択
10-1*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み
10-1* 10-10	DeviceNet プロセス・データタイプ選択
10-1* 10-10 10-11	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 1
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 1 COS フィルター 2
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 1 COS フィルター 2 COS フィルター 3
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 1 COS フィルター 2 COS フィルター 3
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-30 10-31	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 1 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-30 10-31 10-32	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-30 10-31 10-32	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット・速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット・速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット・速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット・速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-1*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット・コントロール COS フィルター 1 COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID ニューロン ID LON 機能
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-30 10-31 10-32 10-39 11-** 11-0* 11-1* 11-10	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット・コントロール COS フィルター 1 COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks LonWorks ID ニューロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-31 10-32 10-33 10-34 11-3* 11-0* 11-10 11-15	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター 1 COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 3 COS フィルター 4 パラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicent レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID ニューロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LON 警告メッセージ文
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-15 11-17	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 4 グラアクセス アレイ・インデックス データ値の保存 Devicent レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID ニューロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LON 警告メッセージ文 XIF レビジョン
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-15 11-17 11-18	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 3 アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks LonWorks ID ニーロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LON 警告メッセージ文 XIF レビジョン LonWorks レビジョン
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-15 11-17 11-18 11-2*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 3 での、フィルター 3 での、フィルター 3 での、フィルター 3 での、アーターをある データ値の保存 Devicenet レビジョン 描述保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID ニューロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LonWorks レビジョン LonWorks レビジョン LON パラメーター アクセス
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-3* 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-15 11-17 11-18	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 3 アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks LonWorks ID ニーロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LON 警告メッセージ文 XIF レビジョン LonWorks レビジョン
10-1* 10-10 10-11 10-12 10-13 10-14 10-15 10-2* 10-20 10-21 10-22 10-23 10-3* 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 11-** 11-0* 11-15 11-17 11-18 11-2*	DeviceNet プロセス・データタイプ選択 プロセス・データ構成語み出し 警告パラメーター ネット速度指令信号 ネット・コントロール COS フィルター COS フィルター 2 COS フィルター 3 COS フィルター 3 での、フィルター 3 での、フィルター 3 での、フィルター 3 での、アーターをある データ値の保存 Devicenet レビジョン 描述保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター LonWorks ID ニューロン ID LON 機能 ドライブ・プロファイル LonWorks レビジョン LonWorks レビジョン LON パラメーター アクセス

10 det	イーサネット
12-**	IP 設定
12-0* 12-00	IP アドレス割当
12-01	IP アドレス
12-02	サブネット・マスク
12-03	デフォルト・ゲートウェイ
12-04	DHCP サーバー
12-05	リース終了
12-06	ネームサーバー
12-07	ドメイン名称
12-08	ホスト名称
12-09	物理アドレス
12-1*	イーサネットリンクパラメーター
12-10	リンク状態
12-11	リンク継続時間
12-12	自動ネゴシエーション
12-13	リンク速度
12-14	リンク・デュープレックス
12-2*	プロセス・データ
12-20	コントロール・インスタンス
12-21	プロセス・データ構成書き込み
12-22	プロセス・データ構成読み出し
12-27	プライマリ・マスター
12-28	データ値の保存
12-29	常に保存
12-3*	イーサネット/IP
12-30	警告パラメーター
12-31	ネット速度指令信号
12-32	ネット・コントロール
12-33	CIP レビジョン
12-34	CIP 製品コード
12-35	EDS パラメーター
12-37	COS 抑止タイマー
12-38	COS フィルター
12-4*	モドバス TCP
12-40	状態パラメーター
12-41	スレーブ・メッセージ・カウント
12-42	スレーブ例外メッセージ・カウント
12-8*	他のイーサネットサービス
12-80	FTP サーバー
12-81	HTTP サーバー
12-82	SMTP サービス
12-89	透過ソケットチャンネル・ポート
12-9*	高度なイーサネットサービス
12-90	ケーブル診断 オート・クロスオーバー
12-91	IGMP スヌーピング
12-92 12-93	ケーブルエラー長
	同報ストーム保護
12-94 12-95	同報ストームアイルター
12-96	ポート設定
12-98	インターフェース・カウンター
12-99	メディアカウンター
13-**	スマート論理
13-0*	SLC 設定
13-00	SL コントローラー・モード
13-01	イベントをスタート
13-02	イベントを停止
13-03	SLC をリセット
13-1*	コンパレーター
13-10	コンパレーター・オペランド
13-11	コンパレーター演算子
	<u> </u>

13-12	コン/ いっ カー 本
	コンパレーター値
13-2*	タイマー CL コンパコ ニ カノコ
13-20	SL コントローラー・タイマー
13-4*	論理規則 また 1
13-40	論理規則ブール 1
13-41	論理規則演算子 1 論理規則ブール 2
13-42	論理規則演算子 2
13-43	論理規則ブール 3
13-44	無 達 規則 ノー ル 3
13-5*	八版 SL コントローラー・イベント
13-51	SL コントローラー・アクション
13-52 14-**	特別機能
	インバスイッチ
14-0* 14-00	スイッチ・パターン
14-01	スイッチ周波数
14-01	過変調
14-04	PWM 無作為
14-04	主電源オンオフ
14-14	主電源異常
14-10	主電源不具合時の主電源電圧
	主電源アンバランス時の機能
14-12 14-2*	リセット機能
14-24	リセット・モード
14-21	自動再スタート時間
14-22	動作モード
14-23	タイプコード設定
14-25	トルク制限時のトリップ遅延
14-26	Inv 不具合時トリップ遅延
14-28	生産設定
14-29	サービス・コード
14-3*	電流制限コント
14-30	電流制限コント、比例ゲイン
14-31	電流制限コントローラー、積分時間
14-32	Current Lim Ctrl, Filter Time
14-4*	Engy 最適化
14-40	VT レベル
14-41	AEO 最小磁化
14-42	AEO 最低周波数
14-43	モーター Cosphi
14-5*	環境
14-50	RFI フィルター
14-52	ファンコントロール
14-53	ファン・モニター
14-53 14-55	出力フィルター
	出力フィルター インバーターユニットの実際のナン
14-55 14-59	出力フィルター インバーターユニットの実際のナン バー
14-55 14-59 14-6*	出力フィルター インバーターユニットの実際のナン バー 自動定格低減
14-55 14-59 14-6* 14-60	出力フィルター インバーターユニットの実際のナン バー 自動定格低減 過温度における機能
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-**	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 情報
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0*	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 情報 動作データ
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0*	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信息 動作データ 動作時間
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-00 15-01	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信記 動作データ 動作時間 稼動時間
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-01 15-02	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信報 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-00 15-01 15-02 15-03	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信報 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター 電源投入回数
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-00 15-01 15-02 15-03 15-04	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信報 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター 電源投入回数 過温度回数
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-01 15-02 15-03 15-04 15-05	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信報 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター 電源投入回数 過温度回数 過電圧回数
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-00 15-01 15-02 15-03 15-04 15-05 15-06	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信息 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター 電源投入回数 過温度回数 過電圧回数 KWh カウンターのリセット
14-55 14-59 14-6* 14-60 14-61 14-62 15-** 15-0* 15-01 15-02 15-03 15-04 15-05	出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 自動定格低減 過温度における機能 インバーター過負荷における機能 インバーター過負荷定格低減電流 FC 信報 動作データ 動作時間 稼動時間 KWh カウンター 電源投入回数 過温度回数 過電圧回数

45 4	づ カーゼ乳ウ
15-1*	データログ設定
15-10	ロギング・ソース
15-11	ロギング間隔
15-12	トリガー・イベント
15-13	ロギング・モード
15-14	トリガー前サンプル
15-2*	履歴ログ
15-20	履歴ログ:イベント
15-21	履歴ログ:値
15-22	履歴ログ:時間
15-23	履歴ログ:日時
15-3*	警報ログ
15-30	警報ログ:エラー・コード
15-31	警報ログ:値
15-32	警報ログ:時刻
15-33	警報ログ:日時
15-4*	ドライブ識別
15-40	FC タイプ
15-41	電力セクション
15-42	電圧
15-43	ソフトウェア・バージョン
15-44	注文済みタイプ・コード文字列
15-45	実際タイプ・コード文字列
15-46	周波数変換器注文番号
15-47	電力カード注文番号
15-48	LCP ID 番号
15-49	SW ID コントロール・カード
15-50	SW ID 電力カード
15-51	周波数変換器シリアル番号
15-53	電力カード・シリアル番号
15-55	ベンダーURL
15-56	ベンダー名
10-00	* / ^H
15-56 15-59	CSIV ファイル名
15-59	CSIV ファイル名
15-59 15-6*	CSIV ファイル名 オプション識別
15-59 15-6* 15-60	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B カオプション SW Ver スロット B オプション SW Ver
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット CO のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CI のオプション スロット CI のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B カオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 OptSW Ver スロット C1 OptSW Ver
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 が Ver スロット C1 が Ver バラ情報 定義済みパラメーター 修正済みパラメーター
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-93 15-98 15-99	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-99 16-**	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B かオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のすびション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-0*	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-0*	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-00* 16-01	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のカー・メター 修正済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 [単位]
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-0* 16-01 16-02 16-03	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B カプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のまび Ver オラ情報 定義済みパラメーター 修正済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 % 状態メッセージ文
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03 15-63	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション ま済みパラメーター 修正済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 % 状態メッセージ文 オプション・シリアル番号
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-0* 16-01 16-02 16-03	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプ
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03 15-63	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット C1 のオプション メア・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 % 状態メッセージ文 オブション・シリアル番号 主電源実際値 [%] カスタム読み出し
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-33 16-04 16-01 16-02 16-03 15-63 16-05	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション ま済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・
15-59 15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03 15-63 16-05 16-09	CSIV ファイル名 オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット C1 のオプション メア・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 % 状態メッセージ文 オブション・シリアル番号 主電源実際値 [%] カスタム読み出し

16-11	電力 [HP]
16-12	モーター電圧
16-13	周波数
16-14	モーター電流
16-15	周波数 [%]
	トルク [Nm]
16-16	
16-17	速度[RPM]
16-18	モーター熱
16-22	トルク [%]
16-26	フィルターされた電力 [kW]
16-27	フィルターされた電力 [HP]
16-3*	ドライブ状態
16-30	直流リンク電圧
16-32	ブレーキ・エネルギー/秒
16-33	ブレーキ・エネルギー/2 分
16-34	ヒートシンク温度
16-35	インバーター熱
16-36	インバーター定格電流
16-37	インバーター最大電流
-	SL コントローラー状態
16-38	
16-39	コントロール・カード温度
16-40	ロギング・バッファー・フル
16-41	ロギング・バッファー・フル
16-43	定時アクション状態
16-49	電流不具合ソース
16-5*	速信
16-50	外部速度指令信号
16-52	フィードバック信号 [単位]
16-53	ディジポテンショ速信
16-54	フィードバック 1[単位]
16-55	フィードバック 2[単位]
-	フィードバック 3[単位]
10-00	
16-56 16-58	PID 出力 [%]
16-58	PID 出力 [%]
16-58 16-6*	PID 出力 [%] 入力 & 出力
16-58 16-6* 16-60	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力
16-58 16-6* 16-60 16-61	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・イン X30/12
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・イン X30/12 アナログ・アウト X30/8 [mA]
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8*	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8* 16-80 16-82	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-8* 16-80 16-82	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1 FC ポート REF 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-8* 16-80 16-82 16-84	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8* 16-80 16-82 16-84 16-85	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1 FC ポート REF 1
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8* 16-80 16-84 16-85 16-86	PID 出力 [%] 入力を出力 ディジタル入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・イン X30/12 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1 FC ポート REF 1 診断読み出し 警報メッセージ文
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8* 16-80 16-82 16-84 16-85 16-9* 16-90 16-91	PID 出力 [%] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1 FC ポート REF 1 ** ** ** ** ** ** ** *
16-58 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-75 16-76 16-77 16-8* 16-80 16-82 16-86 16-9* 16-90	PID 出力 [%]

16-94	拡張状態メッセージ文
16-95	拡張状態メッセージ文 2
16-96	保守メッセージ文
18-**	データ読み出し 2
	保守ログ
18-0*	11.1 1
18-00	保守ログ:アイテム
18-01	保守ログ:アクション
18-02	保守ログ:時間
18-03	保守ログ:日時
18-1*	火災モードログ
18-10	火災モードログ: イベント
18-11	火災モードログ: 時間
18-12	火災モードログ: 日付と時間
	入力及び出力
18-3*	1
18-30	アナログ入力 X42/1
18-31	アナログ入力 X42/3
18-32	アナログ入力 X42/5
18-33	アナログ・アウト X42/7 [V]
18-34	アナログ・アウト X42/9 [V]
18-35	アナログ・アウト X42/11
	[V]
18-36	アナログ入力 X48/2 [mA]
18-37	温度 入力 X48/4
18-38	温度 入力 X48/7
18-39	温度 入力 X48/10
18-5*	指令信号とフィードバック
	センサーなし読み出し[単位]
18-50	
20-**	FC 閉ループ
20-0*	フィードバック
20-00	フィードバック 1 ソース
20-01	フィードバック 1 変換
20-02	フィードバック 1 ソース単位
20-03	フィードバック 2 ソース
20-04	フィードバック 2 変換
20-05	フィードバック 2 ソース単位
20-06	フィードバック 3 ソース
20-07	フィードバック 3 変換
20-08	フィードバック 3 ソース単位
20-12	速度指令信号/フィードバック単位
20-13	最低速度指令信号/フィードバック
20-14	最大速度指令信号/フィードバック
20-14	フィードバック/設定値
	フィードバック機能
20-20	
20-21	設定値 1
20-22	設定値 2
20-23	設定値 3
20-3*	Feedb. アドバンス 変換
20-30	冷媒
20-31	ユーザー定義冷媒 Al
20-32	ユーザー定義冷媒 A2
20-33	ユーザー定義冷媒 A3
20-34	ダクト 1 エリア[m2]
20-35	ダクト 1 エリア[in2]
20-36	ダクト 2 エリア[m2]
	ダクト 2 エリア[in2]
20-37	
20-38	空気密度ファクタ[%]
20-6*	センサーなし
	2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2
20-60	センサーなし単位
20-69	センサーなし情報
	センサーなし情報 PID 自動調整
20-69	センサーなし情報
20-69 20-7*	センサーなし情報 PID 自動調整

20-72	PID 出力変更
20-73	最低フィードバック・レベル
20-74	最大フィードバック・レベル
20-79	PID 自動調整
20-8*	PID 基本設定
20-81	PID 順転/反転コントロール
20-82	PID スタート速度 [RPM]
20-83	PID スタート速度 [Hz]
20-84	速度指令信号帯域幅上
20-9*	PID コントローラー
20-91	PID 反ねじ巻き
20-93	PID 比例ゲイン
20-94	PID 積分時間
20-95	PID 微分時間
20-96	PID 微分ゲイン制限
21-**	拡張閉ループ
21-0*	拡張 CL 自動調整
21-00	閉ループ・タイプ
21-01	PID 性能
21-02	PID 出力変更
21-03	最低フィードバック・レベル
21-04	最高フィードバック・レベル
21-09	PID 自動調整
21-1*	拡張 CL 1 速度指令信号/フ
	ィードバック
21-10	拡張 1 速度指令信号/フィードバッ
21-11	ク単位 拡張 1 最小速度指令信号
	拡張 1 最大速度指令信号
21-12	拡張 1 速度指令信号ソース
21-13	拡張 1 フィードバック・ソース
21-15	拡張 1 設定値
21-17	拡張 1 速度指令信号 [単位]
21-18	拡張 1 フィードバック[単位]
21-19	拡張 1 出力[%]
	1/A3X 1 [A73 [70]
21-2*	拡張 CL 1 PID
21-2* 21-20	拡張 CL 1 PID 拡張 1 順転/反転コントロール
21-20	拡張 1 順転/反転コントロール
21-20 21-21	
21-20 21-21 21-22	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間
21-20 21-21 21-22 21-23	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間
21-20 21-21 21-22	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ イードバック
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3*	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック リ単位
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 フィードバック・ソース
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フ ィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 フィードバック・ソース
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 東度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 改定値 拡張 2 速度指令信号「単位」
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 東度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 改定値 拡張 2 速度指令信号「単位」 拡張 2 フィードバック「単位」 拡張 2 フィードバック「単位」
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4*	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 限大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 フィードバック・ソース 拡張 2 速度指令信号[単位] 拡張 2 速度指令信号[単位] 拡張 2 は度指令信号[単位] 拡張 2 は度指令信号[単位] 拡張 2 は度指令信号[単位]
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 東度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号ソース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 速度指令信号リース 拡張 2 改定値 拡張 2 速度指令信号「単位」 拡張 2 フィードバック「単位」 拡張 2 フィードバック「単位」
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40 21-41	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 対応度
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 設定値 拡張 2 改定値 な張 2 改定値 な張 2 フィードバック・ソース 拡張 2 フィードバック・ソース 拡張 2 フィードバック・リース 拡張 2 以定値 な張 2 速度指令信号[単位] な張 2 は度指令信号[単位] な張 2 は度指令信号[単位] な張 2 は形[%]
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40 21-41 21-42	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 設定値 拡張 2 改定値 な張 2 改定値 な張 2 改定値 な張 2 対定値 な張 2 フィードバック・ソース な張 2 フィードバック・ソース な張 2 フィードバック・リース な張 2 以定値 な張 2 は度指令信号[単位] な張 2 は大速度指令信号[単位] な張 2 は大速度指令信号[単位] な張 2 は大変を指令信号[単位] な張 2 は大変を指令信号[単位] な張 2 は大変を指令信号[単位] な張 2 は大変を指令信号[単位] な張 2 はままな。 な張 3 はままな。 な張 3 はまな。 な 3 はまな。 な 4 はまな。 な 5 はな。 な 5 はな
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40 21-41 21-42	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 対定値 拡張 2 対定値 拡張 2 対定値 拡張 2 対応 2 対応 2 対応 3 対応 3 対応 3 対応 3 対応 3 対応
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40 21-41 21-42 21-43 21-44	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 改度指令信号 拡張 2 改定値 拡張 2 改定値 拡張 2 改定値 拡張 2 フィードバック・ソース 拡張 2 改定値 拡張 2 対策 2 対
21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34 21-35 21-37 21-38 21-39 21-4* 21-40 21-41 21-42 21-43 21-44	拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 対定値 拡張 2 フィードバック・ソース 拡張 2 改定値 拡張 2 対定値 拡張 2 対応 2 対応 2 対応 3 対応 3 対応 3 対応 3 対応 3 対応

21-51	拡張 3 最小速度指令信号
21-52	拡張 3 最大速度指令信号
21-53	
21-54	拡張 3 フィードバック・ソース
21-55	拡張 3 設定値
21-57	拡張 3 速度指令信号 [単位]
21-58	拡張 3 フィードバック[単位]
	拡張 3 出力[%]
21-59	
21-6*	拡張 CL 3 PID
21-60	拡張 3 順転/反転コントロール
21-61	拡張 3 比例ゲイン
21-62	拡張 3 積分時間
	拡張 3 微分時間
21-63	
21-64	拡張 3 微分ゲイン制限
22-**	アプリケーション 機能
22-0*	その他:
22-00	外部インターロック遅延
22-01	電力フィルター時間
22-2*	無流量検出
22-20	低出力自動設定
22-21	低出力検出
22-22	低速度検出
22-23	無流量機能
22-24	無流量遅延
22-26	ドライ・ポンプ機能
22-27	ドライ・ポンプ遅延
22-3*	無流量出力同調
22-30	無流量出力
22-31	出力修正係数
22-32	低速度 [RPM]
22-33	低速度 [Hz]
22-34	低速度出力[kW]
22-35	低速度出力[HP]
22-36	高速度 [RPM]
22-37	高速度 [Hz]
22-38	高速度出力[kW]
22-39	高速度出力[HP]
22-4*	スリープ・モード
22-40	最小稼働時間
22-41	最小スリープ時間
22-42	ウエイクアップ速度[RPM]
_	ウエイクアップ速度[Hz]
22-43	
22-44	ウエイクアップ速度指令信号/フィードバック信ぎ
00 :=	ードバック偏差
22-45	設定値ブースト
22-46	最大ブースト時間
22-5*	カーブ終点
22-50	カーブ終点機能
22-51	カーブ終点遅延
22-6*	破損ベルト検出
22-60	破損ベルト機能
	破損ベルト・トルク
22-61	
22-62	破損ベルト遅延
22-7*	短サイクル保護
22-75	短サイクル保護
22-76	スタート間の間隔
	日 .1. 4台版Ln主田
22-77	最小稼働時間
_	東小稼働時間オーバーライド
22-78	最小稼働時間オーバーライド
22-78 22-79	最小稼働時間オーバーライド 最小稼働時間オーバーライド値
22-78 22-79 22-8*	最小稼働時間オーバーライド 最小稼働時間オーバーライド値 Flow Compensation
22-78 22-79 22-8* 22-80	最小稼働時間オーバーライド 最小稼働時間オーバーライド値 Flow Compensation 流量補償
22-78 22-79 22-8*	最小稼働時間オーバーライド 最小稼働時間オーバーライド値 Flow Compensation

22-82	作業点計算
22-83	無流量における速度[RPM]
22-84	無流量における速度[Hz]
22-85	設計点における速度[RPM]
22-86	設計点における速度[Hz]
22-87	無流量速度における圧力
22-88	定格速度における圧力
22-89	設計点における流量
22-90	定格速度における流量
23-**	定時アクション
23-0*	定時アクション
23-00	オン・タイム
23-01	オン・アクション
23-02	オフ・タイム
23-03	オフ・アクション
23-04	発生
23-0*	定時アクション設定
23-08	定時アクションモード
23-09	定時アクション再起動
23-1*	保全
23-10	保守項目
	保守アクション
23-11	保守時間ベース
23-12	71. 3 31.3
23-13	保守時間間隔
23-14	保守日時
23-1*	保守リセット
23-15	保守メッセージ文をリセット
23-16	保全テキスト
23-5*	エネルギー・ログ
23-50	エネルギー・ログ・レゾリ
	ューション
23-51	期間スタート
23-53	エネルギー・ログ
23-54	エネルギー・ログをリセット
23-6*	トレンディング
23-60	トレンド変数
23-61	連続ビン・データ
23-62	定時ビン・データ
23-63	定時期間スタート
23-64	定時期間停止
23-65	最小ビン値
23-66	連続ビン・データをリセット
23-67	定時ビン・データをリセット
	ペイバック・カウンター
23-8*	力率基準値
23-80	刀 学 基 年 恒 エ ネ ル ギ ー・コスト
23-81	ニー・コー・コート
00.00	
23-82	投資
23-83	エネルギー節約
23-83	エネルギー節約コスト節減
23-83 23-84 24-**	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2
23-83 23-84 24-** 24-0*	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード
23-83 23-84 24-**	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2
23-83 23-84 24-** 24-0*	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード機能 火炎モード構成
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード機能
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード機能 火炎モード構成
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード機能 火炎モード構成 火炎モード・ユニット
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02 24-03	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード機能 火炎モード構成 火炎モード・ユニット 火炎モード最低速度指令信号
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02 24-03 24-04	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード 火炎モード機能 火炎モード・ユニット 火炎モード最低速度指令信号 火炎モード最大速度指令信号 火炎モードプリセット速度指令信号
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02 24-03 24-04	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード 火炎モード機能 火炎モード・ユニット 火炎モード最低速度指令信号 火炎モード最大速度指令信号
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02 24-03 24-04 24-05	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード 火炎モード機能 火炎モード・ユニット 火炎モード最低速度指令信号 火炎モード最大速度指令信号 火炎モードプリセット速度指令信号
23-83 23-84 24-** 24-0* 24-00 24-01 24-02 24-03 24-04 24-05	エネルギー節約 コスト節減 アプリケーション 機能 2 火災モード 火炎モード 火炎モード機能 火炎モード・ユニット 火炎モード最低速度指令信号 火炎モード最大速度指令信号 火炎モードプリセット速度指令信号 火炎モードプリセット速度指令信号

24-1*	ドライブ・バイパス
24-10	ドライブ・バイパス機能
24-11	駆動バイパス遅延時間
24-9*	マルチモーター機能
24-90	モーター機能がありません
24-91	モーター係数 1 がありません
24-92	モーター係数 2 がありません
24-93	モーター係数 3 がありません
24-94	モーター係数 4 がありません
24-95	回転子機能をロックする
24-96	回転子係数 1 をロックする
24-97	回転子係数 2 をロックする
24-98	回転子係数 3 をロックする
24-99	回転子係数 4 をロックする 翼列コントローラー
25-**	システム設定
25-0*	カスケード・コントローラー
25-00	モーター始動
25-02 25-04	ポンプ・サイクリング
25-04	固定リード・ポンプ
25-06	ポンプ台数
25-2*	帯域設定
25-20	ステージング帯域
25-21	オーバーライド帯域
25-22	固定速度帯域
25-23	SBW ステージング遅延
25-24	SBW デステージング遅延
25-25	OBW 時間
25-26	無流量におけるデステージ
25-27	ステージ機能
25-28	ステージ機能時間
25-29	デステージ機能
25-30	デステージ機能時間
	デステージ機能時間 ステージング設定
25-30	
25-30 25-4*	ステージング設定
25-30 25-4* 25-40	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング閾値
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM]
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz]
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング遠度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM]
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM]
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5*	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング遠度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz]
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5*	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51	ステージング設定 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52	ステージング設定 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50%
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-56	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-56	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替専集 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-56	ステージング設定 立ち下り遅延 ステージング閾値 デステージング閾度 ステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替専制定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-56 25-58 25-59	ステージング設定 立ち下り遅延 ステージング関値 デステージング関度 ステージング速度 [RPM] ステージング速度 [H2] デステージング速度 [H2] デステージング速度 [H2] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間間隔 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-58 25-58 25-58	ステージング設定 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-58 25-58 25-8*	ステージング設定 立ち上がり遅延 ステージング閾値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [RPM] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替専前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-58 25-58 25-88 25-80 25-81	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態 ポンプ状態
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-55 25-56 25-58 25-58 25-80 25-81 25-82	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-56 25-58 25-59 25-88* 25-80 25-81 25-82	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-56 25-58 25-58 25-80 25-81 25-82 25-83 25-84	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] グを替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム
25-30 25-4* 25-40 25-41 25-42 25-43 25-44 25-45 25-46 25-47 25-5* 25-50 25-51 25-52 25-53 25-54 25-56 25-58 25-59 25-8* 25-80 25-81 25-82 25-83	ステージング設定 立ち下り遅延 立ち上がり遅延 ステージング関値 デステージング速度 [RPM] ステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] デステージング速度 [Hz] 交替設定 リード・ポンプ交替 交替事象 交替時間間隔 交替時間値 交替事前定義時間 Alternate if Load < 50% 交替におけるステージング・モード 次のポンプ遅延を運転 主電源遅延で運転 状態 カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム

25-91	手動交替
26-**	アナログ I/O オプション MCB 109
26-0*	アナログ I/O モード
26-00	端末 X42/1 モード
26-01	端末 X42/3 モード
26-02	端末 X42/5 モード
26-1*	アナログ入力 X42/1
26-10	端末 X42/1 低電圧
26-11	端末 X42/1 高電圧
26-14	端末 X42/1 低速度指令信号/フィー ドバック値
26-15	端末 X42/1 高速度指令信号/フィー
	ドバック値
26-16	端末 X42/1 フィルター時間定数
26-17	端末 X42/1 ライブ・ゼロ
26-2*	アナログ入力 X42/3
26-20	端末 X42/3 低電圧
26-21	端末 X42/3 高電圧
26-24	端末 X42/3 低速度指令信号/フィー
26-25	ドバック値 端末 X42/3 高速度指令信号/フィー
20-25	端木 A42/3 同歴及指节16 5/ ノイー ドバック値
26-26	端末 X42/3 フィルター時間定数
26-27	端末 X42/3 ライブ・ゼロ
26-3*	アナログ入力 X42/5
26-30	端末 X42/5 低電圧
26-31	端末 X42/5 高電圧
26-34	端末 X42/5 低速度指令信号/フィー
00.05	ドバック値 端末 X42/5 高速度指令信号/フィー
26-35	端木 A42/5 同歴及指节15 5/ フィー ドバック値
26-36	端末 X42/5 フィルター時間定数
26-37	端末 X42/5 ライブ・ゼロ
22-4*	アナログ・アウト X42/7
26-40	端末 X42/7 出力
00 11	
26-41	端末 X42/7 最小スケール
26-41 26-42	端末 X42/7 最大スケール
	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール
26-42	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセッ
26-42 26-43 26-44	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット
26-42 26-43 26-44 22-5*	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 パス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-6*	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 パス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-6*	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 パス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-6*	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 パス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-6* 26-60 26-61 26-62	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 オスケール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-6* 26-60 26-61 26-62 26-63	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 パス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 がス・コントロール 端末 X42/9 ダイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 ポス・コントロール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-6* 26-60 26-61 26-62	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 パス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 がス・コントロール 端末 X42/9 ダイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセ
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-6* 26-60 26-61 26-62 26-63	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 パス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 がス・コントロール 端末 X42/9 ダイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 ポス・コントロール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-64 26-64	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 パス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 オステール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-64 26-64 31-**	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 がス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット アイパス・オプション
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-64 26-64 31-** 31-00	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 バス・コントロール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 がス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最小スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット バイパス・オプション バイパス・オプション
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-60 26-61 26-62 26-63 26-64 31-** 31-00 31-01	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 アス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 ポス・コントロール 端末 X42/11 ポス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-64 26-64 31-** 31-00 31-01 31-02	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 ス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 月十スケール 端末 X42/11 月十スケール ボス X42/11 月十スケール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 アイムアウト・プリセット バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・スタート時間遅延 バイパス・トリップ時間遅延
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-60 26-61 26-62 26-63 26-64 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 内イムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 アス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・スタート時間遅延 デスト・モード起動 バイパス稼動時間
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-60 26-61 26-62 26-63 26-64 31-4* 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 オスケール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス X42/11 がス・コントロール ボス・オプション バイパス・オプション バイパス・スタート時間遅延 アスト・モード起動 バイパス状態メッセージ
26-42 26-43 26-44 22-5* 26-50 26-51 26-52 26-53 26-54 26-60 26-61 26-62 26-63 26-64 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	端末 X42/7 最大スケール 端末 X42/7 内イムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/9 端末 X42/9 出力 端末 X42/9 最小スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 最大スケール 端末 X42/9 アス・コントロール 端末 X42/9 タイムアウト・プリセット アナログ・アウト X42/11 端末 X42/11 出力 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセット バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・スタート時間遅延 デスト・モード起動 バイパス稼動時間

35-**	センサ入力オプション
35-0*	温度 入力モード
35-00	端子 X48/4 温度 ユニット
35-01	端子 X48/4 入力タイプ
35-02	端子 X48/7 温度 ユニット
35-03	端子 X48/7 入力タイプ
35-04	端子 X48/10 温度 ユニット
35-05	端子 X48/10 入力タイプ
35-06	温度センサー警報機能
35−1*	温度 入力 X48/4
35-14	端子 X48/4 フィルター時間定数
35-15	端子 X48/4 温度 モニター
35-16	端子 X48/4 低温度 制限
35-17	端子 X48/4 高温度 制限
35-2*	温度 入力 X48/7
35-24	端子 X48/7 フィルター時間定数
35-25	端子 X48/7 温度 モニター
35-26	端子 X48/7 低温度 制限
35-27	端子 X48/7 高温度 制限
35-3*	温度 入力 X48/10
35-34	端子 X48/10 フィルター時間定数
	端子 X48/10 温度 モニター
35-35 35-36	端子 X48/10 低温度 制限
	端子 X48/10 高温度 制限
35-37 35-4*	帰于 A40/10 同価及 削収 アナログ入力 X48/2
	端子 X48/2 低電流
35-42	端子 X48/2 似电机 端子 X48/2 高電流
35-43	端子 X48/2 低指令信号/フィードバ
35-44	
35-45	端子 X48/2 高指令信号/フィードバ
	ック 値
35-46	端子 X48/2 時間定数 → 時定数
35-47	端子 X48/2 ライブゼロ
35-47 99-*	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート
35-47 99-* 99-00	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択
35-47 99-* 99-00 99-01	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07	端子 X48/2 ライブゼロ 閉発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08	端子 X48/2 ライブゼロ 閉発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-09	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 デストパラメーター 2
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-09 99-10	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-09 99-10 99-11	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-09 99-10 99-11	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール DAC 4 スケール Fストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-09 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14	端子 X48/2 ライブゼロ 閉発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール Fストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール Fストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16	端子 X48/2 ライブゼロ 閉発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール Fストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール Fストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC2)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール DAC 3 スケール T ストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール DAC 3 スケール Pストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3) HS Temp. (PC4)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時ニ次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC2) HS Temp. (PC4) HS Temp. (PC5)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24 99-25	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3) HS Temp. (PC5) HS Temp. (PC6)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24 99-25 99-26	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3) HS Temp. (PC4) HS Temp. (PC6) HS Temp. (PC6)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24 99-25 99-26 99-27	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3) HS Temp. (PC5) HS Temp. (PC6) HS Temp. (PC7) HS Temp. (PC7)
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24 99-25 99-26 99-27 99-29	端子 X48/2 ライブゼロ 閉発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 デストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー 電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC2) HS Temp. (PC4) HS Temp. (PC6) HS Temp. (PC7) HS Temp. (PC7) HS Temp. (PC7) HS Temp. (PC8) プラットフォームバージョン
35-47 99-* 99-00 99-01 99-02 99-03 99-04 99-05 99-06 99-07 99-08 99-10 99-11 99-12 99-13 99-14 99-15 99-16 99-20 99-21 99-22 99-23 99-24 99-25 99-26 99-27	端子 X48/2 ライブゼロ 開発サポート DAC 1 選択 DAC 2 選択 DAC 3 選択 DAC 4 選択 DAC 1 スケール DAC 2 スケール DAC 3 スケール DAC 3 スケール DAC 4 スケール テストパラメーター 1 テストパラメーター 2 DAC オプションセット RFI 2 ファン アイドル時間 キュー内 Paramdb 要求 Inv 不具合時二次タイマー電流センサーの数 HS Temp. (PC1) HS Temp. (PC3) HS Temp. (PC5) HS Temp. (PC6) HS Temp. (PC7) HS Temp. (PC7)

100-24 1 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 - 2 -	99-91	モーター電力内部			I	
99-95						
99-96						
99-94	99-93	モーター周波数内部				
99-96		アンバランス定格低減 [%]				
99-96						
	99-96	過負荷定格低減 [%]				
						+
	ĺ					
	 				 	
	-				<u> </u>	
	l					
	 	 	<u> </u>		 	
	L					
	-					
	<u> </u>		-		 	
	[
		 		1	 	
		 			 	
						1
	ļ				<u> </u>	
	-	 	-		 	+
					<u> </u>	ļ
	ļ				 	+
					 	+
	l	<u> </u>	-		 	
		<u> </u>		<u>l</u>	ı	<u> </u>

5.5.2 パラメータリスト(FC200)

0-**	操作 / 表示
0-0*	基本設定
0-01	言語
	モーター速度単位
0-02	
0-03	地域設定
0-04	電源投入(手動)時の動作状況
0-05	ローカルモード単位
0-1*	設定操作
0-10	アクティブセット
0-11	プログラム設定
0-12	この設定のリンク先
0-13	読み出し:リンクされた設定
0-14	読み出し:プログラム設定/チャンネ
V 11	ルの編集
0-2*	LCP 表示
0-20	表示行 1.1 小
0-21	表示行 1.2 小
0-22	表示行 1.3 小
0-23	表示行 2 大
0-24	表示行3大
0-25	マイ・パーソナル・メニュー
	LCP カスタム読み出し
0-3*	
0-30	カスタム読み出し単位
0-31	カスタム読み出し最小値
0-32	カスタム読み出し最大値
0-37	表示テキスト1
0-38	表示テキスト2
0-39	表示テキスト3
	LCP キーパッド
0-4*	•
0-40	LCPの[Hand On]キー
0-41	LCPの[0ff]キー
0-42	LCPの[Auto On]キー
0-43	LCPの[Reset]キー
0-5*	コピー / 保存
	LCP コピー
U=5()	
0-50	
0-51	設定コピー
	設定コピー パ スワード
0-51	設定コピー パスワード メインメニューパスワード
0-51 0-6*	設定コピー パ スワード
0-51 0-6* 0-60	設定コピー パスワード メインメニューパスワード
0-51 0-6* 0-60 0-61	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム終了 時計不具合
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム構始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足非就業日 日付及び時間読み出し
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム解始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足非就業日 日付及び時間読み出し 負荷及びモータ
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足非就業日 日付及び時間読み出し
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-**	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム解始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足非就業日 日付及び時間読み出し 負荷及びモータ
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0*	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューヘア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム解始 DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足就業日 日付及び昨一第一般設定
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0*	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム解ウ DST/ サマータイム終了 時計不具合 就業日 補足就業日 補足就業日 相及び昨日読み出し 負荷及びモータ 一般設定
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0* 1-01 1-03	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計散定 日時 日付書式 時間書式 DST/サマータイム DST/サマータイム際了 時計不具合 就業日 補足就業日 相足非就業日 日付及びモーター数数定 構成モード モーターコントロールの原則 トルク特性
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0* 1-01 1-03 1-06	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス 時計設定 日時 日付書式 時間書式 DST/ サマータイム DST/ サマータイム開始 DST/ サマータイム解 のST/ サマータイム解 のST/ サマータイムを 時計不具合 就業日 補足就業日 補足就業日 神足が時間読み出し 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 トルク特性 時計回り方向
0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-7* 0-70 0-71 0-72 0-74 0-76 0-77 0-79 0-81 0-82 0-83 0-89 1-** 1-0* 1-01 1-03	設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス 時計散定 日時 日付書式 時間書式 DST/サマータイム DST/サマータイム際了 時計不具合 就業日 補足就業日 相足非就業日 日付及びモーター数数定 構成モード モーターコントロールの原則 トルク特性

	I
1-2*	Mo データ
1-20	モーター電力[kW]
1-21	モーター出力[HP]
1-22	モーター電圧
1-23	モーター周波数
1-24	モーター電流
1-25	モーター公称速度
1-28	モーター回転チェック
1-29	自動モーター適合(AMA)
	調整 Mo データ
1-3*	固定子抵抗(Rs)
1-30	回転子抵抗(Rr)
1-31	
1-32	Stator Reactance (Xs)
1-33	固定子漏洩リアクタンス(X1)
1-34	回転子漏洩リアクタンス(X2)
1-35	主電源リアクタンス(Xh)
1-36	鉄損失抵抗(Rfe)
1-39	モーター極
1-5*	負荷独立設定
1-50	速度ゼロにおけるモーター磁化
1-51	最低速度正常磁化 [RPM]
1-52	最低速度正常磁化 [Hz]
1-55	U/f 特性 - U
1-56	U/f 特性 - F
1-6*	負荷依存設定
1-60	低速負荷補償
1-60	高速負荷補償
	スリップ補償
1-62	
1-63	スリップ補償時間定数
1-64	共振制動
1-65	共振制動時間定数
1-7*	スタート調整
1-71	スタート遅延
1-73	フライング・スタート
1-74	スタート速度 [RPM]
1-75	スタート速度 [Hz]
1-76	スタート電流
1-8*	停止調整
1-80	停止時の機能
1-81	停止時の機能の最低速度 [RPM]
1-82	停止時機能の最低速度 [Hz]
1-86	トリップ速度ロー [RPM]
1-87	トリップ速度ロー [Hz]
1-9*	モーター温度
1-90	モーター熱保護
1-91	モーター外部ファン
1-93	サーミスター・ソース
2-**	ブレーキ
2-0*	直流ブレーキ
	直流保留/予加熱電流
2-00	直流ブレーキ電流
2-01	直流ブレーキ暗流
2-02	
2-03	直流ブレーキ作動速度 [RPM]
2-04	直流ブレーキ作動速度 [Hz]
2-1*	Br エネルギ機能
2-10	ブレーキ機能
2-11	ブレーキ抵抗器(オーム)
2-12	ブレーキ電力制限(kW)
2-13	ブレーキ電力監視
2-15	ブレーキ確認
2-15 2-16	ブレーキ確認 交流ブレーキ最大電流

2-17	過電圧コントロール
3-**	速度指令信号/ランプ
3-0*	速信制限
3-02	最低速度指令信号
	最大速度指令信号
3-03	
3-04	速度指令信号機能
3-1*	速度指令信号
3-10	プリセット速度指令信号
3-11	ジョグ速度 [Hz]
3-13	速度指令信号サイト
3-14	プリセット相対速度指令信
3-15	速度指令信号ソース 1
3-16	
3-17	速度指令信号ソース 3
3-19	ジョグ速度[RPM]
3-4*	ランプ 1
3-41	ランプ 1 立ち上がり時間
3-42	ランプ 1 立ち下がり時間
3-5*	ランプ 2
3-51	ランプ 2 立ち上がり時間
-	ランプ 2 立ち下がり時間
3-52	
3-8*	その他のランプ
3-80	ジョグ・ランプ時間
3-81	クイック停止ランプ時間
3-84	Initial Ramp Time
3-85	Check Valve Ramp Time
3-86	Check Valve Ramp End Speed [RPM]
-	Check Valve Ramp End Speed [HZ]
3-87	
3-88	Final Ramp Time
3-9*	デジポテメータ
0 00	ステップ・サイズ
3-90	7777 947
3-90 3-91	ランプ時間
	· ·
3-91 3-92	ランプ時間 電力回復
3-91 3-92 3-93	ランプ時間 電力回復 上限
3-91 3-92 3-93 3-94	ランプ時間 電力回復 上限 下限
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-**	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1*	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限 /警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-**	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1*	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1*	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-18 4-10 4-11 4-12	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-11 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-11 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [RPM]
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-18 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流低
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 響告電流低 警告電流高 警告速度低
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流低 警告速度低 警告速度 低警告速度指令信号
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-55	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード 市ルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流底 警告速度低 警告速度高 低警告速度指令信号
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-56	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流低 警告速度高 低警告速度高 低警告速度指令信号 低フィードバック信号警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-55 4-56 4-57	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流底 警告速度底 低警告速度指令信号 高警告速度指令信号 低フィードバック信号警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-56	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限ジェネレーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流低 警告電流低 警告速度低 警告速度低 警告速度指令信号 高警告速度指令信号 高フィードバック信号警告 モーター相機能がありません。
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-55 4-56 4-57	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流底 警告速度底 低警告速度指令信号 高警告速度指令信号 低フィードバック信号警告
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-55 4-56 4-57 4-58	ランプ時間 電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限ジェネレーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 調整警告 警告電流低 警告電流低 警告速度低 警告速度低 警告速度指令信号 高警告速度指令信号 高フィードバック信号警告 モーター相機能がありません。
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-57 4-58 4-6*	ランプ時間電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/警告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Rb] トルク制限・エーター・モードトルク制限・エードであり。 「大の力制では、アルクを表現である。 を告電流に、 を告電流に、 を告をできる。を告述を表現である。を表現である。 を表現である。を表現である。 を表現である。 を表現できる。
3-91 3-92 3-93 3-94 3-95 4-** 4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53 4-54 4-55 4-56 4-57 4-58 4-68 4-60	ランプ時間電力回復 上限 下限 ランプ遅延 制限/答告 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モードトルク制限・エーター・モードトルク制限・エーター・モードトルク制限・エーター・モードー・エードトルク制限・エーター・モード電流制限最高出力周波数 調整警告 警告電流低 警告電流低 警告速度低 警告速度信 低警告速度指令信号高警告速度指令信号高アイードバック信号警告 モーター相機能がありません。 速度バイバス バイパス最低速度 [RPM]

4-63	バイパス最高速度 [Hz]
4-64	半自動バイパス設定
5-**	ディジタル・イン/アウト
5-0*	Dig I/O モード
5-00	ディジタル I/0 モード
5-01	端末 27 モード
5-02	端末 29 モード
5-1*	ディジタル入力
	端末 18 ディジタル入力
5-10	端末 19 ディジタル入力
5-11	
5-12	端末 27 ディジタル入力
5-13	端末 29 ディジタル入力
5-14	端末 32 ディジタル入力
5-15	端末 33 ディジタル入力
5-16	端末 X30/2 ディジタル入力
5-17	端末 X30/3 ディジタル入力
5-18	端末 X30/4 ディジタル入力
5-3*	ディジタル出力
5-30	端末 27 ディジタル出力
5-31	端末 29 ディジタル出力
5-32	端末 X30/6 ディジ出(MCB 101)
5-33	端末 X30/7 ディジ出(MCB 101)
	リレー
5-4*	
5-40	機能リレー オン遅延、リレー
5-41	
5-42	オフ遅延、リレー
5-5*	パルス入力
5-50	端末 29 低周波数
5-51	端末 29 高周波数
5-52	端末 29 低速信/FB 値
5-53	端末 29 高速信/FB 値
5-54	パルス・フィルター時間定数 #29
5-55	端末 33 低周波数
5-56	端末 33 高周波数
5-57	端末 33 低速信/FB 値
5-58	端末 33 高速信/FB 値
5-59	パルス・フィルター時間定数 #33
5-6*	パルス出力
5-60	端末 27 パルス出力変数
	パルス出力最大周波数 #27
5-62	端末 29 パルス出力変数
5-63	
5-65	パルス出力最大周波数 #29
5-66	端末 X30/6 パルス出力変数
E 00	パルフ山土具土田冲粉 4700/6
5-68	パルス出力最大周波数 #X30/6
5-9*	バス Cont 完了
5-9* 5-90	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC
5-9* 5-90 5-93	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont
5-9* 5-90 5-93 5-94	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset
5-9* 5-90 5-93	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont
5-9* 5-90 5-93 5-94	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0*	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト AnaI/0 モード
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0*	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅; リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト AnaI/O モード ライブ・ゼロ・タイムアウト時間
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0* 6-01	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅;リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト Anal/O モード ライブ・ゼロ・タイムアウト機能
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0*	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅; リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト AnaI/O モード ライブ・ゼロ・タイムアウト機能 アナログ入力 53
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0* 6-01	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅; リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト Anal/O モード ライブ・ゼロ・タイムアウト機能 アナログ入力 53 端末 53 低電圧
5-9* 5-90 5-93 5-94 5-95 5-96 5-97 5-98 6-** 6-0* 6-00 6-01 6-1*	バス Cont 完了 デジ BC & 振幅; リレー BC パルス Out#27 BusCont パルス Out#27 TO Preset パルス Out#29 BusCont パルス Out#29 TO Preset パルスアウト # X30/6 バス・コント ロール パルスアウト # X30/6 タイムアウ ト・プリセット アナログ・イン/アウト AnaI/O モード ライブ・ゼロ・タイムアウト機能 アナログ入力 53

6-13	端末 53 高電流
6-14	端末 53 低速信/FB 値
6-15	端末 53 高速信/FB 値
6-16	端末 53 フィルター時間定数
6-17	端末 53 ライブ・・ゼロ
6-2*	アナログ入力 54
6-20	端末 54 低電圧
6-21	端末 54 高電圧
6-22	端末 54 低電流
6-23	端末 54 高電流
6-24	端末 54 低速信/FB 値
6-25	端末 54 高速信/FB 値
6-26	端末 54 フィルター時間定数
6-27	端末 54 ライブ・・ゼロ
6-3*	アナログ入力 X30/11
6-30	端末 X30/11 低電圧
6-31	端末 X30/11 高電圧
6-34	端末 X30/11 低速指/FB 値
6-35	端末 X30/11 高速指/FB 値
6-36	端末 X30/11 フィルター時間定数
	端末 X30/11 ライブ・ゼロ
6-37	
6-4*	アナログ入力 X30/12
6-40	端末 X30/12 低電圧
6-41	端末 X30/12 高電圧
6-44	端末 X30/12 低速指/FB 値
6-45	端末 X30/12 高速指/FB 値
6-46	端末 X30/12 フィルター時間定数
6-47	端末 X30/12 ライブ・ゼロ
6-5*	アナログ出力 42
6-50	端末 42 出力
6-51	端末 42 出力最低スケール
6-59	端末 42 出力最高スケール
6-52	i
6-52	端末 42 出力バス・コントロール
6-53	端末 42 出力バス・コントロール
	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセッ
6-53 6-54	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット
6-53 6-54 6-6*	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8
6-53 6-54 6-6* 6-60	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット ア ナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力
6-53 6-54 6-6*	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール
6-53 6-54 6-6* 6-60	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-**	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-**	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0*	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-02 8-03	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・ソース コントロール・タイムアウト時間
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間 コントロール・タイムアウト機能
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間 コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間 コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセ
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール・プロファイル
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 最力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STW
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 出力バス・コントロール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間 コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STW コンフィギュラブル・コントロー
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 通信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能タイムアウト終了機能コントロール・タイムアウトをリセット診断トリガーコントロールをタイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル構成可能な状態メッセージ文 STWコンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が高に及びオブション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STWコンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ボート設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が表 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STWコンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ボート設定プロトコール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が高に及びオブション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STWコンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ボート設定
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14 8-3* 8-30 8-31	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が表 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット が信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト時間コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガーコントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STWコンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ボート設定プロトコール
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14 8-3* 8-30 8-31 8-32	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STW コンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ポート設定 プロトコール アドレス ボーレート
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14 8-3* 8-30 8-31 8-32 8-33	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力がス・コントロール 端末 X30/8 出力タイムアウト・プリセット 通信及びオブション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト機能 コントロール・タイムアウト機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STW コンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW PC ポート設定 プロトコール アドレス ボーレート パリティ/ 停止ビット
6-53 6-54 6-6* 6-60 6-61 6-62 6-63 6-64 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04 8-05 8-06 8-07 8-1* 8-10 8-13 8-14 8-3* 8-30 8-31 8-32	端末 42 出力バス・コントロール 端末 42 出力タイムアウトプリセット アナログ出力 X30/8 端末 X30/8 出力 端末 X30/8 最小スケール 端末 X30/8 最大スケール 端末 X30/8 出力ダイムアウト・プリセット 近信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・タイムアウト機能 タイムアウト終了機能 コントロール・タイムアウトをリセット 診断トリガー コントロール・プロファイル 構成可能な状態メッセージ文 STW コンフィギュラブル・コントロール・メッセージ文 CTW FC ポート設定 プロトコール アドレス ボーレート

8-36	最高応答遅延
8-37	最大文字間遅延
8-4*	FC MC プロト設定
8-40	テレグラム選択
8-5*	ディジ/バス
8-50	フリーラン選択
8-52	直流ブレーキ選択
8-53	スタート選択
8-54	逆転選択
8-55	設定選択
8-56	プリセット速度指令信号選択
8-7*	BACnet
8-70	BACnet デバイス・インスタンス
8-72	MS/TP 最大マスター
8-73	MS/TP 最大情報フレーム
8-74	"起動 I am"
8-75	初期化パスワード
8-8*	FC ポート診断
8-80	バス・メッセージ・カウント
8-81	バス・エラー・カウント
8-82	回復スレーブメッセージ
8-83	スレーブ・エラー・カウント
8-9*	バス・ジョグ
8-90	バス・ジョグ 1 速度
8-91	バス・ジョグ 2 速度
8-94	Bus フィードバック 1
8-95	Bus フィードバック 2
8-96	Bus フィードバック 3
9-**	プロフィバス
9-00	設定値
9-07	実際値
9-15	PCD 書き込み構成
9-16	PCD 読み出し構成
	PCD 読み出し構成 ノード・アドレス
9-16	ノード・アドレス 電報選択
9-16 9-18	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター
9-16 9-18 9-22	ノード・アドレス 電報選択
9-16 9-18 9-22 9-23	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(3)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83	ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2) 定義済みパラメーター(3)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-84	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(3) 定義済みパラメーター(4) 定義済みパラメーター(5)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-84 9-90	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2) 定義済みパラメーター(4) 定義済みパラメーター(5) 変更済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-84 9-90 9-91	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2) 定義済みパラメーター(4) 定義済みパラメーター(5) 変更済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-90 9-91 9-92	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2) 定義済みパラメーター(4) 定義済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-84 9-90 9-91 9-92 9-93	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバス・データ値保存 プロフィバス・データ(保存 プロフィバス・データ(日) 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(3) 定義済みパラメーター(6) 変更済みパラメーター(7) 変更済みパラメーター(8) 変更済みパラメーター(9) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-90 9-91 9-92	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバスドライブリセット 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(2) 定義済みパラメーター(4) 定義済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1)
9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65 9-67 9-68 9-71 9-72 9-80 9-81 9-82 9-83 9-84 9-90 9-91 9-92 9-93	プード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文 1 状態メッセージ文 1 プロフィバス・データ値保存 プロフィバス・データ値保存 プロフィバス・データ(保存 プロフィバス・データ(日) 定義済みパラメーター(1) 定義済みパラメーター(3) 定義済みパラメーター(6) 変更済みパラメーター(7) 変更済みパラメーター(8) 変更済みパラメーター(9) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1) 変更済みパラメーター(1)

10	CAN Ed al desse
10-**	CAN Fieldbus
10-0*	共通設定
10-00	CAN プロトコール
10-01	ボーレート選択
10-02	MAC ID
10-05	読み出し伝送エラー・カウンター
10-06	読み出し受信エラー・カウンター
10-07	読み出しバス・オフ・カウンター
10-1*	DeviceNet
10-10	プロセス・データタイプ選択
10-11	プロセス・データ構成書き込み
10-12	プロセス・データ構成読み出し
10-13	警告パラメーター
10-14	ネット速度指令信号
10-15	ネット・コントロール
10-2*	COS フィルター
10-20	COS フィルター 1
10-21	COS フィルター 2
10-22	COS フィルター 3
10-23	COS フィルター 4
10-3*	パラアクセス
10-30	アレイ・インデックス
10-31	データ値の保存
10-32	Devicenet レビジョン
10-33	常に保存
10-34	DeviceNet 製品コード
10-39	DeviceNet F パラメーター
13-**	スマート論理
13-0*	SLC 設定
13-00	SL コントローラー・モード
13-01	イベントをスタート
13-02	イベントを停止
13-03	SLC をリセット
13-1*	コンパレーター
13-10	コンパレーター・オペランド
13-11	コンパレーター演算子
13-12	コンパレーター値
13-2*	タイマー
13-20	SL コントローラー・タイマー
13-4*	論理規則
13-40	論理規則ブール 1
13-41	論理規則演算子 1
13-42	論理規則ブール 2
13-43	論理規則演算子 2
13-44	論理規則ブール 3
13-5*	状態
13-51	SL コントローラー・イベント
13-52	SL コントローラー・アクション
14-**	特別機能
14-0*	インバスイッチ
14-00	スイッチ・パターン
14-01	スイッチ周波数
14-03	過変調
14-04	PWM 無作為
14-1*	主電源オンオフ
14-10	主電源異常
14-11	主電源不具合時の主電源電圧
14-12	主電源アンバランス時の機能
14-2*	リセット機能
14-20	リセット・モード
14-21	自動再スタート時間
14-22	動作モード

14-23	
	タイプコード設定
14-25	トルク制限時のトリップ遅延
14-26	Inv 不具合時トリップ遅延
_	
14-28	生産設定
14-29	サービス・コード
14-3*	電流制限コント
14-30	電流制限コント、比例ゲイン
	電流制限コントローラー、積分時間
14-31	
14-32	Current Lim Ctrl, Filter Time
14-4*	Engy 最適化
14-40	VT レベル
14-41	AEO 最小磁化
_	AEO 最低周波数
14-42	
14-43	モーター Cosphi
14-5*	環境
14-50	RFI フィルター
14-52	ファンコントロール
14-53	ファン・モニター
_	
14-55	出力フィルター
14-59	インバーターユニットの実際のナン
	バー
14-6*	自動定格低減
14-60	過温度における機能
14-61	インバーター過負荷における機能
14-62	インバーター過負荷定格低減電流
	オプション
14-8*	
14-80	外部 24VDC によって供給されたオ
	プション
15-**	FC 情報
15-0*	動作データ
15-00	動作時間
15-01	稼動時間
_	KWh カウンター
15-02	
15-03	電源投入回数
15-04	過温度回数
15-05	過電圧回数
15-06	KWh カウンターのリセット
15-06	
15-07	稼動時間カウンターのリセット
15-07 15-08	稼動時間カウンターのリセット スタート回数
15-07 15-08 15-1*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定
15-07 15-08 15-1* 15-10	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース
15-07 15-08 15-1*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔
15-07 15-08 15-1* 15-10	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ 履歴ログ:イベント 履歴ログ:値
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23	稼動時間カウンターのリセット
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3*	稼動時間カウンターのリセット
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 位 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 警報ログ: エラー・コード
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ 優歴ログ: 値 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 警報ログ エラー・コード 警報ログ: 重力が 1 世
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 位 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 警報ログ: エラー・コード
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-23 15-3* 15-30 15-31	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ 優歴ログ: 値 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 警報ログ エラー・コード 警報ログ: 重力が 1 世
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33	稼動時間カウンターのリセット スタート回数
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33 15-34	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ:イベント 履歴ログ:値 履歴ログ:時間 履歴ログ:日時 警報ログ:エラー・コード 警報ログ:時刻 警報ログ:日時 Alarm Log: Setpoint
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33 15-34 15-35	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 値 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 警報ログ: 田野田グ: 値 警報ログ: 田野田グ: 値 警報ログ: 日時 書報ログ: 日時 名larm Log: Setpoint Alarm Log: Feedback
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33 15-34 15-35 15-36	稼動時間カウンターのリセット
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-34 15-35 15-36 15-37	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 値 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 馨報ログ: 野報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 名larm Log: Setpoint Alarm Log: Current Demand Alarm Log: Process Ctrl Unit
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33 15-34 15-35 15-36	稼動時間カウンターのリセット
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-34 15-35 15-36 15-37	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 値 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 馨報ログ: 野報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 答報ログ: 1年 名larm Log: Setpoint Alarm Log: Current Demand Alarm Log: Process Ctrl Unit
15-07 15-08 15-1* 15-10 15-11 15-12 15-13 15-14 15-2* 15-20 15-21 15-22 15-23 15-3* 15-30 15-31 15-32 15-33 15-34 15-35 15-36 15-37 15-4*	稼動時間カウンターのリセット スタート回数 データログ設定 ロギング・ソース ロギング間隔 トリガー・イベント ロギング・モード トリガー前サンプル 履歴ログ: 付 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 時間 履歴ログ: 日時 著報ログ: 6 警報ログ: 5 等報ログ: 5 客報ログ: 6 客報ログ: 6 客報ログ: 6 客報ログ: 6 客報ログ: 7 客報ログ: 8 本田 本田 本田 本日 本

15-42	電圧
15-43	ソフトウェア・バージョン
15-44	注文済みタイプ・コード文字列
15-45	実際タイプ・コード文字列
	周波数変換器注文番号
15-46	
15-47	電力カード注文番号
15-48	LCP ID 番号
15-49	SW ID コントロール・カード
15-50	SW ID 電力カード
15-51	周波数変換器シリアル番号
15-53	電力カード・シリアル番号
15-6*	オプション識別
15-60	オプション実装済み
15-61	Opt SW バージョン
15-62	オプション注文番号
-	オプション・シリアル番号
15-63	
15-70	スロット A のオプション
15-71	スロット A オプション SW Ver
15-72	スロット B のオプション
15-73	スロット B オプション SW Ver
15-74	スロット CO のオプション
15-75	スロット CO OptSW Ver
15-76	スロット C1 のオプション
15-77	スロット C1 OptSW Ver
15-9*	パラ情報
15-92	定義済みパラメーター
15-93	修正済みパラメーター
15-98	ドライブ識別
15-99	パラメーター・メタデータ
16-**	データ読み出し
	一般状態
16-0*	/IX 1/C IEX
1.0.00	コントロール・オッセージウ
16-00	コントロール・メッセージ文
16-01	速度指令信号 [単位]
16-01 16-02	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 %
16-01 16-02 16-03	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文
16-01 16-02 16-03 16-05	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1*	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM]
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3*	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-3*	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒 ブレーキ・エネルギー/2 分
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/シ ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/シ ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーターた格電流
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒 ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーターた格電流 インバーター最大電流
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37 16-38	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒 ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーター最大電流 SL コントローラー状態
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37 16-38 16-39	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [kW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/秒 ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーター表大電流 SL コントローラー状態 コントロール・カード温度
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37 16-38 16-39 16-40	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/シ ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーター機大電流 インバーター機大電流 SL コントローラー状態 コントロール・カード温度 ロギング・パッファー・フル
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37 16-38 16-39 16-40 16-5*	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/シ ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーター機大電流 SL コントローラー状態 コントロール・カード温度 ロギング・バッファー・フル 速信
16-01 16-02 16-03 16-05 16-09 16-1* 16-10 16-11 16-12 16-13 16-14 16-15 16-16 16-17 16-18 16-22 16-3* 16-30 16-32 16-33 16-34 16-35 16-36 16-37 16-38 16-39 16-40	速度指令信号 [単位] 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%] カスタム読み出し モーター状態 電力 [KW] 電力 [HP] モーター電圧 周波数 モーター電流 周波数 [%] トルク [Nm] 速度 [RPM] モーター熱 トルク [%] ドライブ状態 直流リンク電圧 ブレーキ・エネルギー/シ ブレーキ・エネルギー/2 分 ヒートシンク温度 インバーター熱 インバーター機大電流 インバーター機大電流 SL コントローラー状態 コントロール・カード温度 ロギング・パッファー・フル

16-53	ディジポテンショ速信
16-54	フィードバック 1[単位]
16-55	フィードバック 2[単位]
16-56	フィードバック 3[単位]
16-58	PID 出力 [%]
16-59	Adjusted Setpoint
	入力 & 出力
16-6*	
16-60	ディジタル入力
16-61	端末 53 スイッチ設定
16-62	アナログ入力 53
16-63	端末 54 スイッチ設定
16-64	アナログ入力 54
16-65	アナログ出力 42 [mA]
16-66	ディジタル出力 [バイナリ]
16-67	パルス入力 #29 [Hz]
16-68	パルス入力 #33 [Hz]
16-69	パルス出力 #27 [Hz]
	パルス出力 #29 [Hz]
16-70	リレー出力 [2 進法]
16-71	
16-72	カウンター A
16-73	カウンター B
16-75	アナログ・イン X30/11
16-76	アナログ・イン X30/12
16-77	アナログ・アウト X30/8 [mA]
16-8*	F バス
16-80	フィールドバス CTW 1
16-82	フィールドバス REF 1
16-84	通信オプション STW
16-85	FC ポート CTW 1
16-86	FC ポート REF 1
16-9*	診断読み出し
	警報メッセージ文
16-90	警報メッセージ文 警報メッセージ文 2
16-90 16-91	警報メッセージ文 2
16-90 16-91 16-92	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文
16-90 16-91 16-92 16-93	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 警告メッセージ文 2
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95	警報メッセージ文 2警告メッセージ文警告メッセージ文 2拡張状態メッセージ文 1拡張状態メッセージ文 2
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96	警報メッセージ文 2警告メッセージ文警告メッセージ文 2拡張状態メッセージ文拡張状態メッセージ文 2保守メッセージ文
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-**	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-**	 警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0*	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-00	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-00 18-01	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03	 警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 7 一夕読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3*	 警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 7 一夕読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-3*	 警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 7 保守メッセージ文 7 保守ログ (保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション (保守ログ:日時 (保守ログ:日時 (人力及び出力 アナログ入力 X42/1
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-3*	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/3
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/3 アナログ入力 X42/5
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-3*	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V]
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 アータ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V]
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 アーク読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V]
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-00 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 アータ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V]
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-00 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アイテム 保守ログ:時間 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-00 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-**	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 アーク読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V]
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-00 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-**	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 整告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:ドラション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/3 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-**	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:ドカーン 保守ログ:時間 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] EC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース単位
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-00 20-01	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/3 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 変換
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-0* 20-01 20-02 20-03	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:ドカーン 保守ログ:時間 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] EC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース単位
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-30 18-31 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-04 20-01 20-02 20-03 20-04	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ (保守ログ) アイテム 保守ログ: 下付ション 保守ログ: 時間 保守ログ: 日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース フィードバック 2 ツース フィードバック 2 変換
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-00 20-01 20-02 20-03 20-04 20-05	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:昨間 保守ログ:時間 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース フィードバック 2 ソース フィードバック 2 ツース単位 フィードバック 2 ソース単位
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-00 20-01 20-02 20-03 20-04 20-05 20-06	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 整告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 アータ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:アクション 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース フィードバック 2 ソース フィードバック 2 ソース フィードバック 2 ソース フィードバック 3 ソース
16-90 16-91 16-92 16-93 16-94 16-95 16-96 18-** 18-0* 18-01 18-02 18-03 18-3* 18-32 18-33 18-34 18-35 20-** 20-00 20-01 20-02 20-03 20-04 20-05	警報メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 警告メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 拡張状態メッセージ文 2 保守メッセージ文 データ読み出し 2 保守ログ:アイテム 保守ログ:昨間 保守ログ:時間 保守ログ:時間 保守ログ:日時 入力及び出力 アナログ入力 X42/1 アナログ入力 X42/5 アナログ・アウト X42/7 [V] アナログ・アウト X42/9 [V] アナログ・アウト X42/11 [V] FC 閉ループ フィードバック 1 ソース フィードバック 1 ソース フィードバック 2 ソース フィードバック 2 ツース単位 フィードバック 2 ソース単位

20-12	速度指令信号/フィードバック単位
	フィードバック/設定値
20-2*	
20-20	フィードバック機能
20-21	設定値 1
20-22	設定値 2
20-23	設定値 3
20-7*	PID 自動調整
20-70	閉ループ・タイプ
20-71	PID 性能
20-72	PID 出力変更
20-73	最低フィードバック・レベル
	最高フィードバック・レベル
20-74	PID 自動調整
20-79	
20-8*	PID 基本設定
20-81	PID 順転/反転コントロール
20-82	PID スタート速度 [RPM]
20-83	PID スタート速度 [Hz]
20-84	速度指令信号帯域幅上
20-9*	PID コントローラー
20-91	PID 反ねじ巻き
20-93	PID 比例ゲイン
20-94	PID 積分時間
20-95	PID 微分時間
20-96	PID 微分ゲイン制限
21-**	拡張閉ループ
	拡張 CL 自動調整
21-0*	
21-00	閉ループ・タイプ
21-01	PID 性能
21-02	PID 出力変更
21-03	最低フィードバック・レベル
21-04	最高フィードバック・レベル
21-09	PID 自動調整
21-09 21-1*	拡張 CL 1 速度指令信号/フィード
21-1*	拡張 CL 1 速度指令信号/フィード バック
	拡張 CL 1 速度指令信号/フィード バック 拡張 1 速度指令信号/フィードバッ
21-1*	拡張 CL 1 速度指令信号/フィード バック
21-1* 21-10 21-11	拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12	拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最小速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13	拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15	拡張 CL 1 速度指令信号/フィード バック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号[単位]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2*	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 ブィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号[単位] 拡張 1 フィードバック[単位] 拡張 1 出力[%] 拡張 CL 1 PID
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 速度指令信号リース 拡張 1 速度指令信号「単位」 拡張 1 速度指令信号「単位」 拡張 1 フィードバック「単位」 拡張 1 出力「%」 拡張 1 出力「%」 拡張 1 順転/反転コントロール
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 CL 1 PID 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 比例ゲイン
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間分時間
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 限分時間 拡張 1 微分時間
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 CL 1 PID 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 性例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 改定値 拡張 1 改定値 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 フィードバック[単位] 拡張 1 フィードバック[単位] 拡張 1 出力[%] 拡張 CL 1 PID 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィード
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3*	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 改定値 拡張 1 改定値 拡張 1 対張 1 支援 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24	
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3*	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 速度指令信号「単位」 拡張 1 速度指令信号「単位」 拡張 1 出力「%」 拡張 1 出力「%」 拡張 1 出力「%」 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 CL 2 速度指令信号/フィードバック 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3*	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 改定値 拡張 1 フィードバック[単位] 拡張 1 出力[%] 拡張 1 出力[%] 拡張 1 比例ゲイン 拡張 1 間付 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 設定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最小速度指令信号 拡張 2 最大速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードバック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 退度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 改定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 積分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分ゲイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-30 21-31 21-32 21-33 21-34	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 改定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 四人 [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 複分時間 拡張 1 微分 「イン制限 拡張 1 微分 「イン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 最大速度指令信号 拡張 2 速度指令信号
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-34 21-35	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 表大速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 改定値 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードパック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間へ 拡張 1 で が で は で な で な
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-34 21-35 21-37	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 改定値 拡張 1 フィードパック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間が分・ 拡張 1 微分・時間 拡張 1 微分・時間 拡張 1 微分・時間 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 改定値 拡張 2 速度指令信号 [単位]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-34 21-35 21-37 21-38	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号ソース 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間へ [上] 拡張 1 機分時間 拡張 1 微分がイン制限 拡張 1 微分がイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 2 退度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 [単位] 拡張 2 速度指令信号 [単位] 拡張 2 速度指令信号 [単位] 拡張 2 速度指令信号 [単位]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-34 21-35 21-37	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードパック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号 拡張 1 フィードバック・ソース 拡張 1 改定値 拡張 1 フィードパック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 間が分・ 拡張 1 微分・時間 拡張 1 微分・時間 拡張 1 微分・時間 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 単位 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 改定値 拡張 2 速度指令信号 [単位]
21-1* 21-10 21-11 21-12 21-13 21-14 21-15 21-17 21-18 21-19 21-2* 21-20 21-21 21-22 21-23 21-24 21-3* 21-34 21-35 21-37 21-38	 拡張 CL 1 速度指令信号/フィードパック 拡張 1 速度指令信号/フィードバック単位 拡張 1 最小速度指令信号 拡張 1 最大速度指令信号 拡張 1 速度指令信号/フィードバック・ソース 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 速度指令信号 [単位] 拡張 1 フィードバック [単位] 拡張 1 出力 [%] 拡張 1 間転/反転コントロール 拡張 1 順転/反転コントロール 拡張 1 間分時間 拡張 1 微分時間 拡張 1 微分がイン制限 拡張 1 微分がイン制限 拡張 2 速度指令信号/フィードバック 拡張 2 速度指令信号 拡張 2 速度指令信号 [単位] 拡張 2 速度指令信号 [単位] 拡張 2 速度指令信号 [単位]

21-4*	拡張 CL 2 PID
21-40	拡張 2 順転/反転コントロ
	ール
21-41	拡張2比例ゲイン
21-42	拡張 2 積分時間
21-43	拡張 2 微分時間
21-44	拡張 2 微分ゲイン制限 拡張 CL 3 速度指令信号/フィード
21-5*	が必ク
21-50	拡張 3 速度指令信号/フィードバッ
21_51	ク単位 拡張 3 最小速度指令信号
21-51 21-52	拡張 3 最大速度指令信号
21-53	拡張 3 速度指令信号ソース
21-54	拡張 3 フィードバック・ソース
21-55	拡張 3 設定値
21-57	拡張 3 速度指令信号 [単位]
21-58	拡張 3 フィードバック[単位]
21-59	拡張 3 出力[%]
21-6*	拡張 CL 3 PID
21-60	拡張 3 順転/反転コントロール
21-61	拡張 3 比例ゲイン
21-62	拡張 3 積分時間
21-63	拡張 3 微分時間
21-64	拡張 3 微分ゲイン制限
22-**	応用機能
22-0*	その他: 外部インターロック遅延
22-00 22-2*	無流量検出
22-20	低出力自動設定
22-21	低出力検出
22-22	低速度検出
22-23	無流量機能
22-24	無流量遅延
22-26	ドライ・ポンプ機能
22-27	ドライ・ポンプ遅延
22-28	No-Flow Low Speed [RPM]
22-29	No-Flow Low Speed [Hz]
22-3*	無流量出力同調
22-30	無流量出力
22-31 22-32	出力修正係数 低速度 [RPM]
22-33	低速度 [Hz]
22-34	低速度出力[kW]
22-35	低速度出力[HP]
22-36	高速度 [RPM]
22-37	高速度 [Hz]
22-38	高速度出力[kW]
22-39	高速度出力[HP]
22-4*	スリープ・モード
22-40	最小稼働時間
22-41	最小スリープ時間
22-42	ウエイクアップ速度[RPM]
22-43	ウエイクアップ速度[Hz]
22-44	ウエイクアップ速度指令信号/フィ ードバック偏差
22-45	設定値ブースト
22-46	最大ブースト時間
22-5*	カーブ終点
22-50	カーブ終点機能
22-51	カーブ終点遅延
22-6*	破損ベルト検出
22-60	破損ベルト機能

22-61	破損ベルト・トルク
22-62	破損ベルト遅延
22-7*	短サイクル保護
22-75	短サイクル保護
22-76	スタート間の間隔
22-77	最小稼働時間
22-8*	Flow Compensation
22-80	流量補償
22-81	2 乗-直線曲線近似
22-82	作業点計算
22-83	無流量における速度[RPM]
22-84	無流量における速度[Hz]
22-85	設計点における速度[RPM]
22-86	設計点における速度[Hz]
22-87	無流量速度における圧力
22-88	定格速度における圧力
22-89	設計点における流量
22-90	定格速度における流量
23-**	定時アクション
23-0*	定時アクション
23-00	オン・タイム
23-01	オン・アクション
23-02	オフ・タイム
23-03	オフ・アクション
23-04	発生
23-1*	保全
23-10	保守項目
23-11	保守アクション
23-12	保守時間ベース
23-13	保守時間間隔
23-14	保守日時
23-1*	保守リセット
23-15	保守メッセージ文をリセット
23-16	保全テキスト
23-5*	エネルギー・ログ
23-50	エネルギー・ログ・レゾリ
23-51	ューション 期間スタート
23-53	エネルギー・ログ
23-54	エネルギー・ログをリセット
23-6*	トレンディング
23-60	
	トレンド変数
23-61	トレンド変数 連続ビン・データ
23-61 23-62	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ
23-61 23-62 23-63	トレンド変数 連続ビン・データ
23-61 23-62	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート
23-61 23-62 23-63 23-64	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8*	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間によりである。 定時期では 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイパック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時リン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイパック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83 23-84 25-**	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイパック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減 次列コントローラー
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-84 25-**	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減 プ別コントローラー システム設定
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83 23-84 25-** 25-00	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間原止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減 次別コントローラー システム設定 カスケード・コントローラー モーター始動 ポンプ・サイクリング
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83 23-84 25-** 25-0* 25-00	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間停止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減 次別コントローラー システム設定 カスケード・コントローラー モーター始動
23-61 23-62 23-63 23-64 23-65 23-66 23-67 23-8* 23-80 23-81 23-82 23-83 23-84 25-** 25-0* 25-00 25-02	トレンド変数 連続ビン・データ 定時ビン・データ 定時期間スタート 定時期間原止 最小ビン値 連続ビン・データをリセット 定時ビン・データをリセット ペイバック・カウンター 力率基準値 エネルギー・コスト 投資 エネルギー節約 コスト節減 次別コントローラー システム設定 カスケード・コントローラー モーター始動 ポンプ・サイクリング

05 04	帯域設定
25-2*	
25-20	ステージング帯域
25-21	オーバーライド帯域
25-22	固定速度帯域
25-23	SBW ステージング遅延
25-24	SBW デステージング遅延
25-25	OBW 時間
25-26	無流量におけるデステージ
25-27	ステージ機能
25-28	ステージ機能時間
25-29	デステージ機能
25-30	デステージ機能時間
25-4*	ステージング設定
25-40	立ち下り遅延
25-41	立ち上がり遅延
25-42	ステージング閾値
25-43	デステージング閾値
	ステージング速度 [RPM]
25-44	
25-45	ステージング速度 [Hz]
25-46	デステージング速度 [RPM]
25-47	デステージング速度 [Hz]
25-5*	交替設定
25-50	リード・ポンプ交替
25-51	交替事象
25-52	交替時間間隔
25-53	交替時間値
25-54	交替事前定義時間
25-55	Alternate if Load < 50%
25-56	交替におけるステージング・モード
25-58	次のポンプ遅延を運転
25-59	主電源遅延で運転
20 00	11.00
25-8*	状能
25-8*	状態 カスケード状態
25-80	カスケード状態
25-80 25-81	カスケード状態ポンプ状態
25-80 25-81 25-82	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ
25-80 25-81 25-82 25-83	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9*	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-**	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ 1/0 オプション MCB 109
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ 1/0 オプション MCB 109 アナログ 1/0 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-**	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-91 26-** 26-0*	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-91 26-** 26-0*	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-91 26-** 26-00 26-01	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/5 モード
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1*	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード アナログ入力 X42/1
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード ボス X42/1 低電圧
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 高速度指令信号/フィー
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-14	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11 26-14	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-11 26-14 26-15 26-16 26-17	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11 26-14	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ アナログ入力 X42/3
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-11 26-14 26-15 26-16 26-17	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/5 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11 26-14 26-15	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ アナログ入力 X42/3
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-11 26-14 26-15 26-16 26-17 26-2* 26-20	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ アナログ入力 X42/3 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-11 26-14 26-15 26-16 26-17 26-2* 26-20 26-21 26-24	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ 1/0 オプション MCB 109 アナログ 1/0 モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 底電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ アナログ入力 X42/3 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧
25-80 25-81 25-82 25-83 25-84 25-85 25-86 25-9* 25-90 25-91 26-** 26-00 26-01 26-02 26-1* 26-10 26-11 26-14 26-15 26-17 26-2* 26-20 26-21	カスケード状態 ポンプ状態 リード・ポンプ リレー状態 ポンプ・オンタイム リレー・オンタイム リレー・カウンターをリセット サービス ポンプ・インターロック 手動交替 アナログ I/O オプション MCB 109 アナログ I/O モード 端末 X42/1 モード 端末 X42/3 モード 端末 X42/1 低電圧 端末 X42/1 高電圧 端末 X42/1 高速度指令信号/フィードバック値 端末 X42/1 フィルター時間定数 端末 X42/1 ライブ・ゼロ アナログ入力 X42/3 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧 端末 X42/3 低電圧

00.00	出士 V49/2 ファルカー時間字粉
26-26	端末 X42/3 フィルター時間定数 端末 X42/3 ライブ・ゼロ
26-27	デナログ入力 X42/5
26-3* 26-30	端末 X42/5 低電圧
26-31	端末 X42/5 高電圧
26-34	端末 X42/5 低速度指令信号/フィー
	ドバック値
26-35	端末 X42/5 高速度指令信号/フィー
26-36	ドバック値 端末 X42/5 フィルター時間定数
26-37	端末 X42/5 ライブ・ゼロ
22-4*	アナログ・アウト X42/7
26-40	端末 X42/7 出力
26-41	端末 X42/7 最小スケール
26-42	端末 X42/7 最大スケール
26-43	端末 X42/7 バス・コントロール
26-44	端末 X42/7 タイムアウト・プリセッ
00 54	ト アナログ・アウト X42/9
22-5* 26-50	ポ末 X42/9 出力
26-50	端末 X42/9 最小スケール
26-52	端末 X42/9 最大スケール
26-53	端末 X42/9 バス・コントロール
26-54	端末 X42/9 タイムアウト・プリセッ
	F
26-6*	アナログ・アウト X42/11
26-60	端末 X42/11 出力
26-61	端末 X42/11 最小スケール
26-62	端末 X42/11 最大スケール 端末 X42/11 バス・コントロール
26-63	端末 X42/11 ハス・コントロール 端末 X42/11 タイムアウト・プリセ
26-64	端木 A42/11 ライム/ クト・フッピット
27-**	カスケード制御 CTL オプション
2 (TT	カスケート制御 しに オノンヨン
27-0*	Control & Status
27-0* 27-01	Control & Status Pump Status
27-0* 27-01 27-02	Control & Status Pump Status Manual Pump Control
27-0* 27-01 27-02 27-03	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1*	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1*	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2*	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-21 27-22 27-23	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-21 27-22 27-23 27-24	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27 27-3*	Control & Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay Staging Speed
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27 27-3*	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay Staging Speed 自動チューンステージング速度 Stage On Speed [RPM] Stage On Speed [Hz]
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27 27-3* 27-30 27-31	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay Staging Speed 自動チューンステージング速度 Stage On Speed [RPM] Stage Off Speed [RPM]
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27 27-3* 27-31 27-32 27-33 27-34	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay Staging Speed 自動チューンステージング速度 Stage On Speed [RPM] Stage Off Speed [Hz] Stage Off Speed [Hz]
27-0* 27-01 27-02 27-03 27-04 27-1* 27-10 27-11 27-12 27-14 27-16 27-17 27-18 27-19 27-2* 27-20 27-21 27-22 27-23 27-24 27-25 27-27 27-3* 27-31 27-32 27-33	Pump Status Pump Status Manual Pump Control Current Runtime Hours Pump Total Lifetime Hours Configuration Cascade Controller Number Of Drives Number Of Pumps Pump Capacity Runtime Balancing Motor Starters Spin Time for Unused Pumps Reset Current Runtime Hours Bandwidth Settings Normal Operating Range Override Limit Fixed Speed Only Operating Range Staging Delay Destaging Delay Override Hold Time Min Speed Destage Delay Staging Speed 自動チューンステージング速度 Stage On Speed [RPM] Stage Off Speed [RPM]

27-41	Ramp Down Delay
27-42	Ramp Up Delay
27-43	Staging Threshold
27-44	Destaging Threshold
_	Staging Speed [RPM]
27-45	
27-46	Staging Speed [Hz]
27-47	Destaging Speed [RPM]
27-48	Destaging Speed [Hz]
27-5*	Alternate Settings
27-50	Automatic Alternation
27-51	Alternation Event
27-52	Alternation Time Interval
27-53	Alternation Timer Value
	Alternation At Time of Day
27-54	· ·
27-55	Alternation Predefined Time
27-56	Alternate Capacity is <
27-58	Run Next Pump Delay
27-6*	ディジタル入力
27-60	端末 X66/1 ディジタル入力
27-61	端末 X66/3 ディジタル入力
27-62	端末 X66/5 ディジタル入力
27-63	端末 X66/7 ディジタル入力
27-64	端末 X66/9 ディジタル入力
27-65	端末 X66/11 ディジタル入力
27-66	端末 X66/13 ディジタル入力
27-7*	Connections
27-70	Relay
27-9*	Readouts
27-91	Cascade Reference
27-92	% Of Total Capacity
27-93	Cascade Option Status
27-94	Cascade System Status
27-94 29-**	Cascade System Status 給水アプリケーション機能
27-94 29-** 29-0*	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill
27-94 29-** 29-0* 29-00	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable
27-94 29-** 29-0*	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM]
27-94 29-** 29-0* 29-00	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM]
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz]
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-**	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション パイパス・モード バイパス・スタート時間遅延
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オブション バイパス・モード バイパス・スタート時間遅延 バイパス・トリップ時間遅延
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・スタート時間遅延 パイパス・トリップ時間遅延 テスト・モード起動
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・スクート時間遅延 バイパス・トリップ時間遅延 テスト・モード起動 バイパス状態メッセージ
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-00 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・スクート時間遅延 バイパス・トリップ時間遅延 テスト・モード起動 バイパス状態メッセージ
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間
27-94 29-** 29-0* 29-01 29-02 29-03 29-04 29-05 31-** 31-00 31-01 31-02 31-03 31-10 31-11	Cascade System Status 給水アプリケーション機能 Pipe Fill Pipe Fill Enable Pipe Fill Speed [RPM] Pipe Fill Speed [Hz] Pipe Fill Time Pipe Fill Rate Filled Setpoint バイパス・オプション バイパス・オプション バイパス・モード バイパス・トリップ時間遅延 デスト・モード起動 バイパス状態メッセージ バイパス稼動時間

	,
	
<u></u>	
<u></u>	
	<u> </u>
<u></u>	<u> </u>

5.5.3 パラメータリスト(FC300)

0-**	操作 / 表示
0-0*	基本設定
0-01	言語
	モーター速度単位
0-02	
0-03	地域設定
0-04	電源投入(手動)時の動作状況
0-09	動作監視
0-1*	設定操作
0-10	アクティブセット
0-11	プログラム設定
0-12	この設定のリンク先
0-13	読み出し:リンクされた設定
0-14	読み出し:プログラム設定/チャンネ
0 14	ルの編集
0-15	読み出し:実際の設定
	LCP 表示
0-2*	
0-20	表示行 1.1 小
0-21	表示行 1.2 小
0-22	表示行 1.3 小
0-23	表示行 2 大
	表示行 3 大
0-24	
0-25	マイ・パーソナル・メニュー
0-3*	LCP カスタム読み出し
0-30	カスタム読み出し単位
0-31	カスタム読み出し最小値
0-32	カスタム読み出し最大値
0-37	表示テキスト1
	表示テキスト2
0-38	
0-39	表示テキスト3
0-4*	LCP キーパッド
0-40	LCPの[Hand On]キー
0-41	LCPの[0ff]キー
0-42	LCPの[Auto On]キー
-	LCPの[Reset]キー
0-43	
0-44	LCPの[Off/Reset]キー
0-45	LCPの[Drive Bypass]キー
0-45	
0-45	コピー / 保存
	コピー / 保存 LCP コピー
0-5* 0-50	LCP = L°-
0-5* 0-50 0-51	LCP コピー 設定コピー
0-5* 0-50 0-51 0-6*	LCP コピー 設定コピー パスワード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューヘア
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス バス・パスワード・アクセス
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス バス・パスワード・アクセス
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-0*	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-0* 1-01	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス バス・パスワード・アクセス 債債及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-0* 1-01	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 1-** 1-0* 1-01 1-02 1-03	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-0* 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁東 MF ソース トルク特性 過負荷モード
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁東 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1*	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス パス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1*	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス パス・パスワード・アクセス 負荷及びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1*	LCP コピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス (荷及びモータ) 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁東 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造 Mo データ
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1*	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス (荷及びモータ) 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造 Mo データ モーター電力[kW]
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1* 1-10 1-2*	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス パスワードなしで個人メニューへア クセス パス・パスワード・アクセス 債放びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造 Mo データ モーター電力[kW] モーター出力[HP]
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1* 1-10 1-2* 1-20	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへアクセス バス・パスワード・アクセス (荷及びモータ) 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造 Mo データ モーター電力[kW]
0-5* 0-50 0-51 0-6* 0-60 0-61 0-65 0-66 0-67 1-** 1-00 1-01 1-02 1-03 1-04 1-05 1-06 1-1* 1-10 1-2* 1-20 1-21	LCPコピー 設定コピー パスワード メインメニューパスワード パスワなしメインメニューAcc 個人メニューパスワード パスワードなしで個人メニューへア クセス パスワードなしで個人メニューへア クセス パス・パスワード・アクセス 債放びモータ 一般設定 構成モード モーターコントロールの原則 磁束 MF ソース トルク特性 過負荷モード ローカル・モード構成 時計回り方向 モーター選択 モーター構造 Mo データ モーター電力[kW] モーター出力[HP]

1-24	モーター電流
1-25	モーター公称速度
1-26	モーター制御 定格トルク
1-28	モーター回転チェック
1-29	自動モーター適合(AMA)
1-3*	調整 Mo データ
	固定子抵抗(Rs)
1-30	
1-31	回転子抵抗(Rr)
1-33	固定子漏洩リアクタンス(X1)
1-34	回転子漏洩リアクタンス(X2)
1-35	主電源リアクタンス(Xh)
1-36	鉄損失抵抗(Rfe)
1-37	d 軸インダクタンス(Ld)
1-39	モーター極
1-40	1000RPM にて EMF に復活
	モーター角オフセット
1-41	
1-5*	負荷独立設定
1-50	速度ゼロにおけるモーター磁化
1-51	最低速度正常磁化 [RPM]
	最低速度正常磁化 [Hz]
1-52	
1-53	モデル・シフト周波数
1-54	弱励磁における電圧減少
1-55	U/f 特性 - U
1-56	U/f 特性 - F
	フライスタート検査パルス電流
1-58	
1-59	フライスタート検査パルス周波数
1-6*	負荷依存設定
1-60	低速負荷補償
1-61	高速負荷補償
1-62	スリップ補償
1-63	スリップ補償時間定数
1-64	共振制動
1-65	共振制動時間定数
1-66	低速時の最低電流
	PSA(生) マノ AX PA 电 (川)
_	4. カノデ
1-67	負荷タイプ
_	負荷タイプ 最小慣性
1-67	
1-67 1-68 1-69	最小慣性 最大慣性
1-67 1-68 1-69 1-7*	最小慣性 最大慣性 スタート調整
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート遅延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz]
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9*	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート選延 スタート選度 [RPM] スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] に確な停止機能 正確な停止力ウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター温度
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止機能 正確な停止力ウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止機能 正確な停止速度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止機能 正確な停止力ウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90	最小慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止機能 正確な停止速度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能 停止時の機能 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止機能 正確な停止力ウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur. lim、原則 KTY センサー・タイプ
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95 1-96	最小慣性 最 大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止力ウンター数 正確な停止カウンター数 正確な停止地度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur. lim、原則 KTY センサー・タイプ KTY サーミスター・リソース
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数 正確な停止地度補償遅延 モーター熱保護 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur. lim、原則 KTY センサー・タイプ KTY 関値レベル
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95 1-96	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数 正確な停止カウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター熱保護 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur.lim、原則 KTY センサー・タイプ KTY サーミスター・リソース KTY 関値レベル ATEX ETR interpol、ポイント周波数
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95 1-96 1-97	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数 正確な停止地度補償遅延 モーター温度 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur. lim、原則 KTY センサー・タイプ KTY サーミスター・リソース KTY 関値レベル
1-67 1-68 1-69 1-7* 1-71 1-72 1-73 1-74 1-75 1-76 1-8* 1-80 1-81 1-82 1-83 1-84 1-85 1-9* 1-90 1-91 1-93 1-94 1-95 1-96 1-97 1-98	最小慣性 最大慣性 スタート調整 スタート選延 スタート選延 スタート機能 フライング・スタート スタート速度 [RPM] スタート速度 [Hz] スタート電流 停止調整 停止時の機能の最低速度 [RPM] 停止時機能の最低速度 [Hz] 正確な停止機能 正確な停止カウンター数 正確な停止カウンター数 正確な停止速度補償遅延 モーター熱保護 モーター熱保護 モーター外部ファン サーミスター・ソース ATEX ETR cur.lim、原則 KTY センサー・タイプ KTY サーミスター・リソース KTY 関値レベル ATEX ETR interpol、ポイント周波数

2-0* 直流プレーキ 直流アレーキ 直流保留/予加熱電流 2-01 直流プレーキ電流 2-03 直流プレーキ中間 2-04 直流プレーキ作動速度 [RPM] 2-05 最大速度指令信号 2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ確認 2-12 ブレーキ確認 2-15 ブレーキ確認 2-15 ブレーキ確認 2-16 交流プレーキ最大電流 2-17 過電圧プイン 2-18 ブレーキのル 2-18 ブレーキ確認 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキの解放 2-21 ブレーキの解放 2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ解放時間 2-22 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク基準 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号 3-00 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット連度 13-12 増加/スローダウン値 3-14 ブリセット相対速度 3-15 速度指令信号 3-16 速度指令信号 3-16 速度指令信号 3-17 速度指令信号 3-18 オスケーリング速度 18-18 オスケーリング速度 18-19 3-44 ランブ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-47 減速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-48 減速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-49 ランブ 2 立ち上がり時間 3-47 減速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-48 減速時シブ 1 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sラブ 比 スタート 3-57 減速時シブ 2 対 Sラブ 1 エスタート 3-57 減速時 2 対 S 3 デー 3 デー	O atuta	ブレーキ
2-00 直流	2-**	
2-01 直流プレーキ電流 2-02 直流プレーキ時間 2-03 直流プレーキ時間 2-04 直流プレーキ作動速度 [RPM] 2-05 最大速度指令信号 2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 ブレーキ電力監視 2-12 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ電力監視 2-16 交流プレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキの動変度 [RPM] 2-20 ブレーキ解放時間 2-21 ブレーキ解放時間 2-22 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度指令信号 3-10 ブリセット連及指令信号 3-11 ジョグ速度 [RD] 3-12 増加/スローダウン値 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-40 ランブ 1 立ち上がり時間 3-41 ブリセット相対速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-40 ランブ 1 立ち上がり時間 3-41 ブリゼット相対速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-44 ブリゼット 3-45 加速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-46 加速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-47 減速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-48 減速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-46 加速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-47 減速時シア 1 対 Sラソア 比 スタート 3-48 減速時シア 2 対 Sラソア 比 スタート 3-50 ランブ 2 立ち上がり時間 3-51 ランブ 2 立ち上がり時間 3-52 ランブ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シア 2 対 Sラソア 比 スタート 3-56 加速時シア 2 対 Sラソア 比 スタート 3-56 加速時シア 2 対 Sラソア 比 系ア 3-56 ブルード 3-55 加速時シア 2 対 Sラソア 比 系ア 3-56 加速時 2 対 S S S S S S S S S S S S S S S S S S		
2-02 直流プレーキ時間 2-03 直流プレーキ作動速度 [RPM] 2-04 直流プレーキ作動速度 [Hz] 2-05 最大速度指令信号 2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ電力配視 2-12 ブレーキ電力配視 2-15 ブレーキ電力配視 2-16 交流プレーキ最大電流 2-16 交流プレーキ最大電流 2-17 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電話状態 2-19 過電圧ゲイン 2-24 停止遅延 2-21 ブレーキの速度 [RPM] 2-22 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ガイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-00 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-10 ブリセット速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-14 ブリセット相対速度指令信号 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-44 ブリゼット相対速度指令信号リソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-41 ブンブ 1 立ち上がり時間 3-42 ブンブ 1 立ち上がり時間 3-44 ブンブ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 減速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 減速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-46 加速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-47 減速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-46 加速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-47 減速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-48 減速時シア 1 対 Sランア 比 スタート 3-55 ブンブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブンブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブンブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブルで 3 ランブ 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランブ 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランブ 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランブ 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランブ 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 2 対 Sランア 1 スタート 3-56 ブルで 3 ランア 1 スタート		
2-03 直流プレーキ作動速度 [RPM] 2-04 直流プレーキ作動速度 [Hz] 2-05 最大速度指令信号 2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-12 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ電力監視 2-16 交流プレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電が原[RPM] 2-21 ブレーキで動速度 [RPM] 2-22 ブレーキの連度 [RPM] 2-24 停止遅遅 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランブ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-0* 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-00 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-14 ブリセット相対速度指令信号 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ブリゼット相対速度指令信号リソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-44 ブリブ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時デップ 1 対 Sラップ 比 終了 3-46 加速時デップ 1 対 Sラップ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち下がり時間 3-47 減速時デップ 1 対 Sラップ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち下がり時間 3-51 ランプ 2 立ち下がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 ブルで 2 対 Sラップ 1 対 Sラ		
2-04 直流プレーキ作動速度 [Hz] 2-05		
2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-13 ブレーキ電力制限 (kW) 2-13 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ電力監視 2-16 交流ブレーキ最大電流 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ電談状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキの事態度 (RPM) 2-22 ブレーキの事態度 (RPM) 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 速度指令信号がイン・ブースト係数 速度指令信号がイン・ブースト係数 3-4* 速度指令信号 3-00 速度指令信号が回 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 (Bu) 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-14 ブリセット相対速度指令信号 3-15 速度指令信号 ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 (RPM) 3-44 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-46 加速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-47 減速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-48 減速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-49 ブレブ 2 立ち上がり時間 3-47 減速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-48 減速時がブ 1 対 S デンブ 比 スタート 3-49 ブレブ 2 立ち上がり時間 3-55 ブレブ 2 立ち上がり時間 3-55 ブレブ 2 立ち上がり時間 3-55 ブルェランブ 2 対 S デンブ 比 スタート 3-56 ブルェラジブ 2 対 S デンブ 比 スタート 3-56 加速時がブ 2 対 S デンブ 比 終了 3-56 加速時がブ 2 対 S デンブ 比 終了		
2-1* Br エネルギ機能 2-10 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-11 ブレーキ機能 2-12 ブレーキ電力制限(kW) 2-13 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ確認 2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧がイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ作動速度[RPM] 2-22 ブレーキ作動速度[RPM] 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/フィードバック単位 3-00 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-11 ブリセット電対速度指令信号 3-11 ブリセット相対速度指令信号 3-11 ブリセット相対速度指令信号 3-11 ブリセット相対速度指令信号 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号リンース 3-17 速度指令信号リンース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 立ち上がり時間 3-40 ランプ 立ち上がり時間 3-41 ランプ 立ち上がり時間 3-42 ランプ 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 対 Sラブ 比 スタート 減速時シブ 対 S ラブ 比 スタート 1-56 加速時シブ 対 S ラブ 比 スタート 1-55 加速時シブ 対 S ラブ 比 スタート 1-55 加速時シブ 対 S ラブ 比 スタート 1-55 加速時シブ 対 S ラブ 比 スタート 1-56 加速時シブ 2 対 S ラブ 比 スタート 1-56 加速時 1-56		
プレーキ機能 プレーキ機能 プレーキ抵抗器 オーム プレーキ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・		
2-11 ブレーキ抵抗器(オーム) 2-12 ブレーキ電力制限(kw) 2-13 ブレーキ電力制限(kw) 2-15 ブレーキ電別 ブレーキ確認 2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ作動速度[RPM] 2-21 ブレーキ作動速度[RPM] 2-22 ブレーキ作動速度[RPM] 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランブ時間 2-28 ガイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Itz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号ソース 1 3-14 ブリセット相対速度指令信号 3-14 ブリセット相対速度指令信号 3-15 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リツース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リツース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 Sアプ 比 終了 3-47 減速時アプ 1 対 Sアプ 比 終了 3-48 減速時アプ 1 対 Sアプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 Sアプ 比 終了 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了		
2-12 ブレーキ電力制限(kw) 2-13 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ確認 2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキで動速度[RPM] 2-21 ブレーキで動速度[RPM] 2-22 ブレーキで動速度[RPM] 2-22 ブレーキア動速度[Hz] 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランブ時間 2-28 ゲイン・ブースト係教 2-27 トルク・ランブ時間 2-28 ゲイン・ブースト係教 2-27 トルク・ランブ時間 3-00 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Itb] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号ソース 1 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 立ち上がり時間 3-40 ランプ 立ち上がり時間 3-41 ランプ 立ち上がり時間 3-42 ランプ 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 対 Sランプ 比 終了 3-47 減速時シブ 対 Sランプ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 ゴンプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 ゴンプ 2 ゴ		
2-13 ブレーキ電力監視 2-15 ブレーキ確認 2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2** 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-22 ブレーキで動速度 [RPM] 2-23 ブレーキ遅延の有効化 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-26 トルク・ランプ時間 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4** 速度指令信号/フィードバック単位 3-00 速度指令信号/ランプ 3-0** 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-15 逆度指令信号 3-16 ブリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Itu] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 対 Sランブ 比 終了 3-46 加速時シブ 対 Sランブ 比 終了 3-47 減速時シブ 対 Sランブ 比 終了 3-56 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 ブンブ 2 ブ		
2-15 ブレーキ確認 2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ガイン 2-2** 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-22 ブレーキで動速度 [RPM] 2-22 ブレーキア動速度 [RPM] 2-23 ブレーキア動速度 [RPM] 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4** 3-0** 速度指令信号/フィードバック単位 3-00 速度指令信号/ランプ 3-0** 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [RPM] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号ソース 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 対 S シブ に 終了 3-46 加速時シブ 対 S シブ に 終了 3-47 減速時シブ 対 S シブ に 終了 3-48 減速時シブ 対 S シブ に 終了 3-54 ブレブ 2 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 対 S シブ に 終了 3-56 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブレブ 2 ゴち上がり時間 3-55 ブレブ 2 ゴち上がり時間 3-55 ブレブ 2 ゴち上がり時間 3-55 ブレブ 2 ゴちにがりに対する ブレブ 2 ゴちがりに対する ブレブ 2 ゴちにがりに対する ブレブ 2 ゴちがりに対する ブレブ 2 ゴちがりに対する ブレブ 2 ゴ		
2-16 交流ブレーキ最大電流 2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ呼動速度 [Hz] 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルタ基準 2-27 トルク・ランブ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号/ランプ 3-00 速度指令信号/ランプ 3-01 速度指令信号/ランプ 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-05 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-1 ジョグ速度 [Rb] 3-1 ジョグ速度 [Rb] 3-1 ジョ度指令信号 3-1 ジョ度指令信号 3-1 ジョ度指令信号 3-1 ブリセット相対速度指令信号 3-1 変度指令信号 3-1 変度指令信号		
2-17 過電圧コントロール 2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2** 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-22 ブレーキ運延の有効化 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号/ランプ 速度指令信号 3-00 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-05 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [担] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号ソース 1 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 立ち上がり時間 3-45 加速時ジブ 対 Sランプ 比 終了 3-47 減速時ジブ 対 Sランプ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブルェーン 3 まランプ 2 対 Sランプ 比 終了 3-56 加速時ジブ 2 対 Sランプ 比 終了		
2-18 ブレーキ確認状態 2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ作動速度 [Hz] 2-23 ブレーキ解放時間 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-1* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-15 ジョグ速度 [Hz] 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信号 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 立ち上がり時間 3-40 ランプ 1 女子ブ 3-40 ランプ 1 女子ブ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 Sアプ 比 終了 3-56 ブレブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブレブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブレブ 2 立ち下がり時間 3-55 ブレブ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 終了		
2-19 過電圧ゲイン 2-2* 機械的ブレーキ 2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-23 ブレーキア動速度 [RPM] 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-15 逆ョグ速度 [Hz] 3-15 逆ョグ速度 [Hz] 3-16 速度指令信号サイト 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 対 5 アンプ 比 スタート 3-46 加速時アンプ 対 5 アンプ 比 スタート 3-46 加速時アンプ 対 5 アンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 ブェクート 3-56 加速時アンプ 2 対 5 アンプ 比 終了		
2-2* 機械的ブレーキ		
2-20 ブレーキ電流の解放 2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ作動速度 [Hz] 2-23 ブレーキア動速度 [Hz] 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-05 ブリセット速度指令信号 3-15 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 対 5 アンブ 比 スタート 3-46 加速時アブ 1 対 5 アンブ 比 スタート 3-46 加速時アブ 1 対 5 アンブ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち下がり時間 3-51 ランプ 2 立ち下がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 スタート 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 スタート 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 スタート 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 終了 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 スタート 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 スタート 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 終了 3-56 加速時アブ 2 対 5 アンブ 比 終了		
2-21 ブレーキ作動速度 [RPM] 2-22 ブレーキ作動速度 [Hz] 2-23 ブレーキ遅延の有効化 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-0* 速度指令信号/ランブ 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 ブリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ タイプ 3-41 ランプ 1 対 5 デンブ 比 スタート 3-45 加速時デンブ 1 対 5 デンブ 比 スタート 3-46 加速時デンブ 1 対 5 デンブ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち下がり時間 3-51 ランプ 2 立ち下がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時デンブ 2 対 5 デンブ 比 スタート 3-56 加速時デンブ 2 対 5 デンブ 比 終了		
2-22 ブレーキ作動速度[Hz] 2-23 ブレーキ遅延の有効化 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-4* 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号/ランプ 3-0* 速度指令信号 3-01 速度指令信号 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-15 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 タイプ 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち下がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 Sアンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 Sアンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 立ち上がり時間 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 Sアンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 Sアンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 Sアンプ 比 スタート		
2-23 ブレーキ遅延の有効化 2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [比] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [比] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アプ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 S アプ 比 終了		
2-24 停止遅延 2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・プースト係数 3-** 速度指令信号/ランプ 3-0* 速信制限 3-00 速度指令信号が回り 3-01 速度指令信号が回り 3-01 速度指令信号の対しを関係を使用の対しを関係を使用の対しを関係を使用の対しを関係を使用の対しを関係を使用の対します。 3-18 は変指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 タイプ 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 終了		
2-25 ブレーキ解放時間 2-26 トルク基準 2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 ブリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [hu] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [hu] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ タイプ 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-56 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-57 ランプ 2 立ち上がり時間 3-57 ランプ 2 立ち上がり時間 3-57 ランプ 2 立ち上がり時間 3-57 フンプ 2 立ち上がり時間 3-57 フンプ 2 立ち上がり時間 3-57 フンプ 2 立ち上がり時間 3-57 フンプ 2 立ち上がり時間 3-57 ブレブ 2 対 S アンプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 終了		
2-26		ブレーキ解放時間
2-27 トルク・ランプ時間 2-28 ゲイン・ブースト係数 3-** 速度指令信号/ランプ 3-0* 速信制限 3-00 速度指令信号範囲 3-01 速度指令信号範囲 3-01 速度指令信号の 最低速度指令信号の 最低速度指令信号の 最低速度指令信号の 表示を指令信号の まままな まままな まままな まままな まままな まままな まままな まま		·
3-48 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/ランプ 速度指令信号/フィードバック単位 3-00 速度指令信号 表低速度指令信号 3-01 速度指令信号 表低速度指令信号 3-04 速度指令信号 表しま度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信号 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 3-16 速度指令信号ソース 3-17 速度指令信号ソース 3-18 相対スケーリング速度指令信号リッース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-48 ブンプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アプ 比 終了 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 S アプ 比 終了 3-56 加速時アプ 2 対 S アプ 比 終了		トルク・ランプ時間
3-0* 連信制限 3-00 速度指令信号範囲 3-01 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号機能 3-1* 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 スタート 3-48 減速時シブ 1 対 Sランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 終了		
3-0* 連信制限 3-00 速度指令信号範囲 3-01 速度指令信号が囲 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号機能 3-1* 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート	3-**	速度指令信号/ランプ
3-01 速度指令信号/フィードバック単位 3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-16 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ブンプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート	3-0*	
3-02 最低速度指令信号 3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-04 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち下がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 Sアプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 Sアプ 比 終了 3-5* ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 Sアプ 比 スタート	3-00	速度指令信号範囲
3-03 最大速度指令信号 3-04 速度指令信号機能 3-1* 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 フンプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート		
3-04 速度指令信号機能 3-1* 速度指令信号 3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号サイト 3-16 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート	3-01	速度指令信号/フィードバック単位
3-1* 速度指令信号 3-10		
3-10 プリセット速度指令信号 3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号サイト 3-16 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-46 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-47 減速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 終了	3-02	最低速度指令信号
3-11 ジョグ速度 [Hz] 3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート	3-02 3-03	最低速度指令信号 最大速度指令信号
3-12 増加/スローダウン値 3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号サイト 3-16 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リツース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランブ 比 スタート	3-02 3-03 3-04	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能
3-13 速度指令信号サイト 3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リツース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 タイプ 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 タイプ 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 メタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1*	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号
3-14 プリセット相対速度指令信 3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S デンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S デンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S デンプ 比 スタート 3-66 加速時アプ 2 対 S デンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S デンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S デンプ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz]
3-15 速度指令信号ソース 1 3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 スタート 3-46 加速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-47 減速時アプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アプ 2 対 S アンプ 比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値
3-16 速度指令信号ソース 2 3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ・比 終了 3-46 加速時シブ・1 対 Sランプ・比 終了 3-47 減速時シブ・1 対 Sランプ・比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時シブ・2 対 Sランプ・比 スタート 3-56 加速時シブ・2 対 Sランプ・比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト
3-17 速度指令信号ソース 3 3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アンプ 1 対 S テンプ 比 スタート 3-46 加速時アンプ 1 対 S テンプ 比 終了 3-47 減速時アンプ 1 対 S テンプ 比 終了 3-48 減速時アンプ 1 対 S テンプ 比 終了 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時アンプ 2 対 S テンプ 比 スタート 3-56 加速時アンプ 2 対 S テンプ 比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信
3-18 相対スケーリング速度指令信号リソース 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ・比 終了 3-46 加速時シブ・1 対 Sランプ・比 終了 3-47 減速時シブ・1 対 Sランプ・比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ・2 対 Sランプ・比 スタート 3-56 加速時シブ・2 対 Sランプ・比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 逆度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1
-ス 3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-47 減速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-48 減速時シブ 1 対 Sランプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランプ 比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2
3-19 ジョグ速度 [RPM] 3-4* ランプ 1 3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時アンプ 1 対 S アンプ 比 スタート 3-46 加速時アンプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-47 減速時アンプ 1 対 S アンプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時アンプ 2 対 S アンプ 比 スタート 3-56 加速時アンプ 2 対 S アンプ 比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3
3-40 ランプ 1 タイプ 3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 Sランブ・比 スタート 3-46 加速時シブ・1 対 Sランブ・比 終了 3-47 減速時シブ・1 対 Sランブ・比 終了 3-48 減速時シブ・1 対 Sランブ・比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち上がり時間 3-55 加速時シブ・2 対 Sランブ・比 スタート 3-56 加速時シブ・2 対 Sランブ・比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソ
3-41 ランプ 1 立ち上がり時間 3-42 ランプ 1 立ち上がり時間 3-45 加速時シブ 1 対 S ランブ 比 スタート 3-46 加速時シブ 1 対 S ランブ 比 終了 3-47 減速時シブ 1 対 S ランブ 比 終了 3-48 減速時シブ 1 対 S ランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 S ランブ 比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 S ランブ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース
3-42 ランプ 1 立ち下がり時間 3-45 加速時ランプ 1 対 S ランプ 比 スタート 3-46 加速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 3-47 減速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 3-48 減速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ 比 スタート 3-56 加速時ランプ 2 対 S ランプ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM]
3-45 加速時フンプ 1 対 S ランプ比 スタート 3-46 加速時ランプ 1 対 S ランプ比 終了 3-47 減速時ランプ 1 対 S ランプ比 終了 3-48 減速時ランプ 1 対 S ランプ比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4*	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 逆度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 タイプ
3-46 加速時フンプ 1 対 S ランプ比 終了 3-47 減速時ランプ 1 対 S ランプ比 スタート 3-48 減速時ランプ 1 対 S ランプ比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時フンプ 2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち上がり時間
3-47 減速時シブ 1 対 S ランブ 比 スタート 3-48 減速時シブ 1 対 S ランブ 比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 S ランブ 比 スタート 3-56 加速時フブ 2 対 S ランブ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち上がり時間 ランプ 1 立ち下がり時間
3-48 減速時フンプ 1 対 S ランプ比 終了 3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時フンプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時フンプ 2 対 S ランプ 比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち上がり時間 ランプ 1 立ち下がり時間 加速時アンプ 1 対 Sアンプ 比 スタート
3-5* ランプ 2 3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 Sランプ・比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 Sランプ・比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち上がり時間 ランプ 1 立ち下がり時間 加速時アンプ 1 対 Sアンプ 比 スタート
3-50 ランプ 2 タイプ 3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時シブ 2 対 S ランプ・比 スタート 3-56 加速時シブ 2 対 S ランプ・比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 立ち上がり時間 ランプ 1 立ち下がり時間 加速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了
3-51 ランプ 2 立ち上がり時間 3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47	最低速度指令信号
3-52 ランプ 2 立ち下がり時間 3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48	最低速度指令信号
3-55 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 スタート 3-56 加速時ランプ 2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48 3-5* 3-50	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号機能 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち下がり時間 カル速時ランプ 1 対 S ランプ 比 スタート 加速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 減速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 減速時ランプ 2 ランプ 2 タイプ
3-56 加速時ランプ2 対 S ランプ比 終了	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48 3-50 3-51	最低速度指令信号
	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48 3-50 3-51	最低速度指令信号
3-57 減速時ランブ2 対 S ランプ比 スタート	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48 3-5* 3-50 3-51 3-52 3-55	最低速度指令信号 最大速度指令信号 速度指令信号 速度指令信号 プリセット速度指令信号 ジョグ速度 [Hz] 増加/スローダウン値 速度指令信号サイト プリセット相対速度指令信 速度指令信号ソース 1 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 2 速度指令信号ソース 3 相対スケーリング速度指令信号リソース ジョグ速度 [RPM] ランプ 1 ランプ 1 タイプ ランプ 1 立ち上がり時間 カ速時ランプ 1 対 S ランプ 比 スタート 加速時ランプ 1 対 S ランプ 比 終了 減速時フンプ 1 対 S ランプ 比 終了 減速時フンプ 2 タイプ ランプ 2 タイプ ランプ 2 立ち上がり時間 カル速時フンプ 2 対 S ランプ と スタート
	3-02 3-03 3-04 3-1* 3-10 3-11 3-12 3-13 3-14 3-15 3-16 3-17 3-18 3-19 3-4* 3-40 3-41 3-42 3-45 3-46 3-47 3-48 3-5* 3-50 3-51 3-52 3-56	最低速度指令信号

	A Dadwing of a 11 and a 11 th and
3-58	減速時ランプ2 対 S ランプ比 終了
3-6*	ランプ 3
3-60	ランプ 3 タイプ
3-61	ランプ 3 立ち上がり時間
3-62	ランプ 3 立ち下がり時間
3-65	加速時ランプ3対Sランプ比スタート
3-66	加速時ランプ3 対 S ランプ比 終了
3-67	減速時ランプ3 対 S ランプ比 スタート
3-68	減速時ランプ3対 S ランプ比終了
3-7*	ランプ 4
3-70	ランプ 4 タイプ
3-71	ランプ 4 立ち上がり時間
-	ランプ 4 立ち下がり時間
3-72	加速時ランプ4対 S ランプ比 スタート
3-75	
3-76	加速時ランプ4対Sランプ比終了
3-77	減速時ランプ 4 対 S ランプ比 スタート
3-78	減速時ランプ4対Sランプ比終了
3-8*	その他のランプ
3-80	ジョグ・ランプ時間
3-81	クイック停止ランプ時間
3-82	クイック停止ランプタイプ
3-83	Q 停止 S-ramp 率減速 スタート
3-84	Q 停止 S-ramp 率減速 終了
3-9*	デジポテメータ
3-90	ステップ・サイズ
3-91	ランプ時間
3-92	電力回復
3-93	上限
	下限
3-94	ランプ遅延
4-**	制限/警告
4-1*	モーター制限
4-1* 4-10	モーター制限 モーター速度方向
4-1* 4-10 4-11	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM]
4-1* 4-10 4-11 4-12	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz]
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM]
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14	モーター制限 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz]
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード 市ルク制限・ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2*	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード 市ルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード 市ルク制限・ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード 市ルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3*	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モータ速度監視
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限エーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モータ連度監視 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィート、バック損失タイムアウト 追跡エラー機能
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィート・バック損失りイムアウト 追跡エラー機能 追跡エラー
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード 市ルク制限・ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィート、バック損失りイムアウト 追跡エラー機能 追跡エラータイムアウト
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限・エーター・モード トルク制限・ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース モータ速度監視 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック拡度エラー モータースート・バック損失りなアウト 追跡エラー機能 追跡エラー 追跡エラータイムアウト 追跡エラーランピング
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード 「ルク制限・エーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース モータ速度監視 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック強度エラー モータースート・バック速度エラー ほ跡エラー機能 追跡エラー 機能 追跡エラーランピング 追跡エラーランピング 追跡エラーランプタイムアウト ランプタイムアウト後の追跡エラー
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5*	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース ・エーターを整度監視 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック技力ト 追跡エラー機能 追跡エラー というのでは、アーター・アーター・アーター・アーター・アーター・アーター・アーター・アーター
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5* 4-50	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース モータ速度監視 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードがック損失のはアウト 追跡エラー機能 追跡エラー 追跡エラーランピング 追跡エラーランプタイムアウト ランプタイムアウト ランプタイムアウト 等告電流低
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5* 4-50 4-51	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失のはアウト 追跡エラー機能 追跡エラー 追跡エラーランピング 追跡エラーランプタイムアウト ランプタイムアウト ランプタイムアウト 等告電流低 警告電流低
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5* 4-50 4-51 4-52	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失の値 追跡エラー機能 追跡エラー機能 追跡エラーランピング 追跡エラーランプタイムアウト ランプタイムアウト ランプタイムアウト 夢告電流低 警告電流高 警告速度低
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5* 4-50 4-51 4-52 4-53	モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度下限 [Hz] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース 速度制限係数ソース ・・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・アック・ボック・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・カー・
4-1* 4-10 4-11 4-12 4-13 4-14 4-16 4-17 4-18 4-19 4-2* 4-20 4-21 4-3* 4-30 4-31 4-32 4-34 4-35 4-36 4-37 4-38 4-39 4-5* 4-50 4-51 4-52	 モーター制限 モーター速度方向 モーター速度下限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [RPM] モーター速度上限 [Hz] トルク制限モーター・モード トルク制限ジェネレーター・モード 電流制限 最高出力周波数 制限係数 トルク制限係数ソース 速度制限係数ソース モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失機能 モーター・フィードバック損失の値 追跡エラー機能 追跡エラー機能 追跡エラーランピング 追跡エラーランプタイムアウト ランプタイムアウト ランプタイムアウト 夢告電流低 警告電流高 警告速度低

4-56	低フィードバック信号警告
4-57	高フィードバック信号警告
4-58	モーター相機能がありません。
	速度バイパス
4-6*	
4-60	バイパス最低速度 [RPM]
4-61	バイパス最低速度 [Hz]
4-62	バイパス最高速度 [RPM]
4-63	バイパス最高速度 [Hz]
5-**	ディジタル・イン/アウト
5-0*	Dig I/O モード
	ディジタル I/0 モード
5-00	
5-01	端末 27 モード
5-02	端末 29 モード
5-1*	ディジタル入力
5-10	端末 18 ディジタル入力
5-11	端末 19 ディジタル入力
5-12	端末 27 ディジタル入力
5-13	端末 29 ディジタル入力
5-14	端末 32 ディジタル入力
	端末 33 ディジタル入力
5-15	
5-16	端末 X30/2 ディジタル入力
5-17	端末 X30/3 ディジタル入力
5-18	端末 X30/4 ディジタル入力
5-19	端末 37 安全停止
5-20	端末 X46/1 ディジタル入力
5-21	端末 X46/3 ディジタル入力
5-22	端末 X46/5 ディジタル入力
5-23	端末 X46/7 ディジタル入力
5-24	端末 X46/9 ディジタル入力
5-25	端末 X46/11 ディジタル入力
	端末 X46/13 ディジタル入力
5-26	
	ディジタル出力
5-3*	
5-30	端末 27 ディジタル出力
5-30 5-31	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力
5-30 5-31 5-32	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101)
5-30 5-31	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101)
5-30 5-31 5-32	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101)
5-30 5-31 5-32 5-33	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4*	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5*	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー パルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ポルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 低周波数 端末 29 低速信/FB 値
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ポルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 低速信/FB 値 端末 29 高速信/FB 値
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフェー ポルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高速信/FB 値 パレス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、コレー オフェー オフェー 第末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高周波数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー ボルス入力 端末 29 低周波数 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、コート 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 33 高速信/FB 値
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延を、リレー オフェック (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き)
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、コート 端末 29 高周波数 端末 29 高速信/FB 値 端末 33 高速信/FB 値
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延を、リレー オフェック (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き) (大き)
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6*	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー ポ末 29 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー 端末 29 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、フィルター時間定数 #29 端末 33 低速信/FB 値 端末 33 底速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、アート 簡末 29 高周波数 端末 29 高周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高周波数 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力を数 パルス出力を数 パルス出力を数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅近、アート目に数 #29 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パレス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68	端末 27 ディジタル出力 端末 x30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 x30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅近、アイルター時間定数 #29 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-68 5-7*	端末 27 ディジタル出力 端末 x30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 x30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オンス・カー時間定数 端末 29 高恵波数 端末 33 低周波数 端末 33 低声信/FB 値 端末 33 高速信/FB 値 パルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-7* 5-70	端末 27 ディジタル出力 端末 29 ディジタル出力 端末 X30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 X30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅延、リレー オフ遅近、リレー オフ遅延、リレー オフ遅近、リレー オフ遅近、リレー オフ遅近、リレー オフ遅近、リレー オフ遅近、リレー オフェクー時間定数 #29 端末 33 低周波数 端末 33 低周波数 端末 33 低速信/FB 値 ポルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 X30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #30/6
5-30 5-31 5-32 5-33 5-4* 5-40 5-41 5-42 5-5* 5-50 5-51 5-52 5-53 5-54 5-55 5-56 5-57 5-58 5-59 5-6* 5-60 5-62 5-63 5-65 5-66 5-68 5-68 5-7*	端末 27 ディジタル出力 端末 x30/6 ディジ出(MCB 101) 端末 x30/7 ディジ出(MCB 101) リレー 機能リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅延、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オン遅近、リレー オンス・カー時間定数 #29 端末 29 高速信/FB 値 端末 33 高周波数 端末 33 高速信/FB 値 ポルス・フィルター時間定数 #33 パルス出力 端末 27 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #27 端末 29 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数 パルス出力最大周波数 #29 端末 x30/6 パルス出力変数

5-9*	バス Cont 完了
5-90	デジ BC & 振幅;リレー BC
5-93	パルス Out#27 BusCont
5-94	パルス Out#27 TO Preset
5-95	パルス Out#29 BusCont
5-96	パルス Out#29 TO Preset
5-97	パルスアウト # X30/6 バス・コント
0 0.	ロール
5-98	パルスアウト # X30/6 タイムアウ
	ト・プリセット
6-**	アナログ・イン/アウト
6-0*	AnaI/O モード
6-00	ライブ・ゼロ・タイムアウト時間ライブ・ゼロ・タイムアウト機能
6-01	アナログ入力 1
6-1*	端末 53 低電圧
6-10	端末 53 高電圧
6-11	端末 53 低電流
6-12	端末 53 高電流
	端末 53 両電机 端末 53 低速信/FB 値
6-14	端末 53 祗迷信/FB 値 端末 53 高速信/FB 値
6-16	端末 53 同歴信/ FB 恒端末 53 フィルター時間定数
	アナログ入力 2
6-2* 6-20	端末 54 低電圧
6-20	端末 54 高電圧
6-21	端末 54 低電流
6-23	端末 54 高電流
6-24	端末 54 低速信/FB 値
6-25	端末 54 高速信/FB 値
6-26	端末 54 フィルター時間定数
6-3*	アナログ入力 3
6-30	端末 X30/11 低電圧
6-31	端末 X30/11 高電圧
6-34	端末 X30/11 低速指/FB 値
6-35	端末 X30/11 高速指/FB 値
6-36	端末 X30/11 フィルター時間定数
6-4*	アナログ入力 4
6-40	端末 X30/12 低電圧
6-41	端末 X30/12 高電圧
6-44	端末 X30/12 低速指/FB 値
6-45	端末 X30/12 高速指/FB 値
6-46	端末 X30/12 フィルター時間定数
6-5*	アナログ出力 1
6-50	端末 42 出力
6-51	端末 42 出力最低スケール
6-52	端末 42 出力最高スケール
6-53	端末 42 出力バス・コントロール
6-54	端末 42 出力タイムアウトプリセット
6-55	アナログ出力フィルター
6-6*	アナログ出力 2
6-60	端末 X30/8 出力
6-61	端末 X30/8 最小スケール
6-62	端末 X30/8 最大スケール
6-63	端末 X30/8 出力バス・コントロール
6-64	端末 X30/8 出力タイムアウト・プリ
	セット
6-7*	アナログ出力 3
6-70	端末 X45/1 出力
6-71	端末 X45/1 最小スケール
6-72	端末 X45/1 最大スケール
6-73	端末 X45/1 出力バス・コントロール
I	

6-74	端末 X45/1 出力タイムアウト・プリ
	セット
6-8*	アナログ出力 4
6-80	端末 X45/3 出力 端末 X45/3 最小スケール
6-81 6-82	端末 X45/3 最大スケール
6-83	端末 X45/3 出力バス・コントロール
6-84	端末 X45/3 出力タイムアウト・プリ
0 04	セット
7-**	コントローラー
7-0*	速度 PID コントローラー
7-00	速度 PID フィードバック・ソース
7-02	速度 PID 比例ゲイン
7-03	速度 PID 積分時間
7-04	速度 PID 微分時間 速度 PID 微分 ゲイン制限
7-05	速度 PID 低域フィルター時間
7-06 7-07	速度 PID フィードバック・ギア比
7-07	速度 PID フィードフォーワード係数
7-09	ランプによる速度 PID エラー修正
7-1*	トルク PI Ctr.
7-12	トルク PI 比例ゲイン
7-13	トルク PI 積分時間
7-2*	プロ CL フィードバック
7-20	プロ CL FB 1 リソース
7-22	プロ CL FB 2 リソース
7-3*	プロ PID CL
7-30	PID 順転/反転コントロール
7-31	プロセス PID 反ねじ巻き
7-32	プロ PID スタート速度
7-33	プロセス PID 比例ゲイン
7-34	プロセス PID 積分時間
_	- N - DED WW () #4-88
7-35	プロセス PID 微分時間
7-35 7-36	プロセス PID 微分 ゲイン制限
7-35 7-36 7-38	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロ PID フィードフォワード係数
7-35 7-36 7-38 7-39	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4*	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I
7-35 7-36 7-38 7-39	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィート゚フォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィート゚フォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref.
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID ゲインスケール最大
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID フィードフォワード係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID ゲインスケール最小 Ref. プロセス PID ゲインスケール最大 Ref.
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート・フォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID Iーパートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID ゲインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I-パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl.
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロヤス PID (1) が 「 PID 7(-1) が PID 1 プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID ゲインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID II
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート ブォワート 係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 労インスケール最小 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID ボロセス PID 拡張 PID
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート 7ォワート 係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID ゲインスケール最小 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート ブォワート 係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID ゲインスケール最小 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF デンプ up
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート 7ォワート 係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF デンプ up プロ PIDFF ランプ up
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7ィート・フォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID ゲインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランブダウン プロセス PID Ref. フィルター時間
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID は力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF デンプ up プロ PIDFF ランプダウン プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-**	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロロース PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF グイン プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプダウン プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 通信及びオプション
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0*	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロロース PID がインスケール最大 Ref. プロロース PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ y プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 通信及びオプション 一般設定
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0*	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロセス PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ がウン プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 洒信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0*	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I I -パートリセット プロセス PID I H力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ up プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 酒信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-49 7-5* 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0* 8-01 8-02	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I I-パートリセット プロセス PID I H力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ up プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 酒信及びオプション 一般設定 コントロール・サイト コントロール・サイト
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-)・プォワート・係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I I -パートリセット プロセス PID I H力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最大 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ランブ up プロ PIDFF ランブ up プロ PIDFF ランブダウン プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間
7-35 7-36 7-38 7-39 7-4* 7-40 7-41 7-42 7-43 7-44 7-45 7-46 7-48 7-50 7-51 7-52 7-53 7-56 7-57 8-** 8-0* 8-01 8-02 8-03 8-04	プロセス PID 微分 ゲイン制限 プロPID 7(-ト゚ 7*)ワート 係数 速度指令信号帯域幅上 調整 プロセス PID I プロセス PID I -パートリセット プロセス PID I -パートリセット プロセス PID 出力 Neg. クランプ プロセス PID 出力 Pos. クランプ プロセス PID がインスケール最小 Ref. プロ PIDFF リソース プロセス PID FF 正/反 Ctrl. 速度フィード・フォワード プロセス PID 出力正/反 Ctrl. 調整 プロセス PID 出版張 PID プロセス PID 拡張 PID プロ PIDFF ゲイン プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ up プロ PIDFF ランプ up プロセス PID Ref. フィルター時間 プロセス PID Fb. フィルター時間 コントロール・タイムアウト機能

8-06	コントロール・タイムアウトをリセ
	9 h
8-07	診断トリガー
8-08	読み出しフィルター
8-1*	コントロール設定
8-10	コントロール・プロファイル
8-13	構成可能な状態メッセージ文 STW
8-14	コンフィギュラブル・コントロー
0.0:	ル・メッセージ文 CTW
8-3*	FC ポート設定
8-30	プロトコール
8-31	アドレス
8-32	ボーレート
8-33	パリティ/ 停止ビット
8-34	想定サイクルタイム
8-35	最低応答遅延
8-36	最高応答遅延
8-37	最大文字間遅延
8-4*	FC MC プロト設定
8-40	テレグラム選択
8-41	信号のパラメーター
8-42	PCD 書込み構成
8-43	PCD 読み出し構成
8-5*	ディジ/バス
8-50	フリーラン選択
8-51	クイック停止選択
8-52	直流ブレーキ選択
8-53	スタート選択
8-54	逆転選択
8-55	設定選択
8-56	プリセット速度指令信号選択
8-57	プロフィドライブ OFF2 選択
8-57 8-58	プロフィドライブ OFF3 選択
_	
8-58	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント
8-58 8-8*	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント
8-58 8-8* 8-80	プロフィドライブ 0FF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ
8-58 8-8* 8-80 8-81	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82	プロフィドライブ 0FF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント パス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ パス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9*	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-**	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-**	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 pcD 書き込み構成
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント パス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント パス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ パス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ パス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ パス・ジョグ 1 速度 パス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 パス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合コード 不具合番号
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合番号
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター パラメーター パラメーター ド 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-** 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント 「バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント 回復スレーブ・エラー・カウント パス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合番号 不具合番号 不具合番号 不具合オッセージ文 実際ボーレート デバイス識別
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-13* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-4* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 パス・メッセージ・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ パス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合番号 不具合番号 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号 コントロール・メッセージ文1
8-58 8-8* 8-80 8-81 8-82 8-83 8-9* 8-90 8-91 9-13* 9-00 9-07 9-15 9-16 9-18 9-22 9-23 9-27 9-28 9-44 9-45 9-47 9-52 9-53 9-63 9-64 9-65	プロフィドライブ OFF3 選択 FC ポート診断 バス・メッセージ・カウント バス・エラー・カウント 回復スレーブメッセージ スレーブ・エラー・カウント バス・ジョグ バス・ジョグ 1 速度 バス・ジョグ 2 速度 プロフィドライブ 設定値 実際値 PCD 書き込み構成 PCD 読み出し構成 ノード・アドレス 電報選択 信号用パラメーター パラメーター編集 プロセス制御 不具合メッセージ・カウンター 不具合番号 不具合状況カウンター プロフィバス警告メッセージ文 実際ボーレート デバイス識別 プロファイル番号

9-72	プロフィバスドライブリセット
9-75	DO 識別
9-80	定義済みパラメーター(1)
9-81	定義済みパラメーター(2)
9-82	定義済みパラメーター(3)
9-83	定義済みパラメーター(4)
9-84	定義済みパラメーター(5)
9-90	変更済みパラメーター(1)
9-91	変更済みパラメーター(2)
9-92	変更済みパラメーター(3)
9-93	変更済みパラメーター(4)
9-94	変更済みパラメーター(5)
9-99	プロフィバスレビジョンカウンタ
10-**	CAN F バス
10-0*	共通設定
10-00	CAN プロトコール
10-00	ボーレート選択
10-02	MAC ID 読み出し伝送エラー・カウンター
10-05	読み出し伝送エフー・カワンター 読み出し受信エラー・カウンター
10-06	
10-07	読み出しバス・オフ・カウンター
10-1*	DeviceNet
10-10	プロセス・データタイプ選択
10-11	プロセス・データ構成書き込み
10-12	プロセス・データ構成読み出し
10-13	警告パラメーター
10-14	ネット速度指令信号
10-15	ネット・コントロール
10-2*	COS フィルター
10-20	COS フィルター 1
10-21	COS フィルター 2
10-22	COS フィルター 3
10-23	COS フィルター 4
	.0 = m to la m
10-3*	パラアクセス
10-3*	
10-30	アレイ・インデックス データ値の保存
10-30 10-31	アレイ・インデックス データ値の保存
10-30 10-31 10-32	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン
10-30 10-31 10-32 10-33	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5*	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5*	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-**	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0*	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0*	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-00 12-01	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-00 12-01 12-02	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-01 12-02 12-03	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-06 12-07	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet 下パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス イーサネット LP
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12=** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1* 12-10	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス リンク状態
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12=** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1*	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス リンク挑態 リンク継続時間
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12=** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1* 12-10	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス リンク状態
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1* 12-10	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス イーサネット LP リンク継続時間 自動ネゴシエーション リンク速度
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-00 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1* 12-10 12-11	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス イーサネット LP リンク 挑態 リンク継続時間 自動ネゴシエーション
10-30 10-31 10-32 10-33 10-34 10-39 10-5* 10-50 10-51 12-** 12-0* 12-01 12-02 12-03 12-04 12-05 12-06 12-07 12-08 12-09 12-1* 12-10 12-11 12-12 12-13	アレイ・インデックス データ値の保存 Devicenet レビジョン 常に保存 DeviceNet 製品コード DeviceNet F パラメーター CANopen プロセス・データ構成書き込み プロセス・データ構成読み出し イーサネット IP 設定 IP アドレス割当 IP アドレス サブネット・マスク デフォルト・ゲートウェイ DHCP サーバー リース終了 ネームサーバー ドメイン名称 ホスト名称 物理アドレス イーサネット LP リンク継続時間 自動ネゴシエーション リンク速度

12-2*	プロセス・データ
12-20	コントロール・インスタンス
12-21	プロセス・データ構成書き込み
12-22	プロセス・データ構成読み出し
12-23	プロセス・データ構成書き出しサイ ズ
12-24	プロセス・データ構成読み出しサイ
12 24	ズ
12-27	プライマリ・マスター
12-28	データ値の保存
12-29	常に保存
12-3*	イーサネット/IP
12-30	警告パラメーター
12-31	ネット速度指令信号
12-32	ネット・コントロール
12-33	CIP レビジョン
12-34	CIP 製品コード
12-35	EDS パラメーター
12-37	COS 抑止タイマー
12-38	COS フィルター
12-4*	モドバス TCP
12-40	状態パラメーター
12-41	スレーブ・メッセージ・カウント
12-42	スレーブ例外メッセージ・カウント
12-5*	EtherCAT
12-50	設定ステーション・エイリアス
12-51	構成した局アドレス
12-59	EtherCAT の状態
12-8*	他 Enet サービス
12-80	FTP サーバー
12-81	HTTP サーバー
12-82	SMTP サービス
12-89	透過ソケットチャンネル・ポート
12-9*	先進 Enet serv
12-90	ケーブル診断
12-91	オート・クロスオーバー IGMP スヌーピング
12-92	ケーブルエラー長
12-93	
10.04	日却フレール促進
12-94	同報ストーム保護
12-95	同報ストームフィルター
12-95 12-96	同報ストームフィルター ポート設定
12-95 12-96 12-98	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター
12-95 12-96 12-98 12-99	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター
12-95 12-96 12-98 12-99 13-***	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理
12-95 12-96 12-98 12-99 13-***	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-00	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-00 13-01 13-02	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター・オペランド
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター・オペランド コンパレーター演算子 コンパレーター値
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-1*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-1* 13-15	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド S RS-FF オペランド R
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-1* 13-15 13-16	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド R
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-15 13-16 13-2*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド S RS-FF オペランド R
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-18 13-16 13-2* 13-20	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート 論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをみタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド S RS-FF オペランド R タイマー SL コントローラー・タイマー 論理規則 論理規則プール 1
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-10 13-11 13-12 13-15 13-16 13-2* 13-20 13-4*	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをスタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド S RS-FF オペランド R タイマー SL コントローラー・タイマー 論理規則 論理規則ブール 1 論理規則演算子 1
12-95 12-96 12-98 12-99 13-** 13-0* 13-01 13-02 13-03 13-1* 13-12 13-15 13-16 13-2* 13-20 13-4* 13-40	同報ストームフィルター ポート設定 インターフェース・カウンター メディアカウンター スマート 論理 SLC 設定 SL コントローラー・モード イベントをみタート イベントを停止 SLC をリセット コンパレーター コンパレーター演算子 コンパレーター値 RS フリップフロップ RS-FF オペランド S RS-FF オペランド R タイマー SL コントローラー・タイマー 論理規則 論理規則プール 1

13-43	論理規則演算子 2
13-44	論理規則ブール 3
13-5*	状態
13-51	SL コントローラー・イベント
13-52	SL コントローラー・アクション
14-**	特別機能
14-0*	インバスイッチ
14-00	スイッチ・パターン
14-01	スイッチ周波数
14-03	過変調
14-04	PWM 無作為
14-06	むだ時間補償
14-1*	主電源オンオフ
14-10	主電源異常
14-11	主電源不具合時の主電源電圧
14-12	主電源アンバランス時の機能
14-13	主電源異常ステップ要因
14-14	動的 バックアップ・タイムアウト
14-2*	リセット機能
	リセット・モード
14-20	自動再スタート時間
	動作モード
14-22	タイプコード設定
14-23	電流制限時のトリップ遅延
14-25	トルク制限時のトリップ遅延
14-26	Inv 不具合時トリップ遅延
14-28	生産設定
14-29	サービス・コード
	電流制限コント
14-3*	電流制限コント、比例ゲイン
14-30 14-31	電流制限コントローラー、積分時間
14-31	电が時候 ランドローノー、傾力的的
	雪流制限 C+r1 フィルター時間
14-32	電流制限 Ctrl、フィルター時間ストール保護
14-32 14-35	ストール保護
14-32 14-35 14-4*	ストール保護 Engy 最適化
14-32 14-35 14-4* 14-40	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5*	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-59	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナン
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-59 14-7*	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-59	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-79 14-72 14-73 14-74	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-56 14-57 14-59 14-7* 14-72	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 直検性 過去警報メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-79 14-72 14-73 14-74 14-8*	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 重大性 過去警報メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 プンョン
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-79 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 オブション 外部 24VDC から供給オプション
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-59 14-7* 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80 14-89	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オプション検出
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-57 14-59 14-7* 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80 14-89	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オプション検出 デフォルト設定
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-77 14-79 14-74 14-8* 14-80 14-89 14-9*	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オプション検出 デフォルト設定 不具合レベル
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-55 14-56 14-77 14-79 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80 14-9* 14-90 15-**	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去 拡張 状態メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オプション検出 デフォルト設定 不具合レベル ドライブ情報
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-56 14-57 14-59 14-7* 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80 14-9* 14-90 15-** 15-0*	ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファン・モニター 出力フィルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去警告メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オプション検出 デフォルト設定 不具合レベル ドライブ情報 動作データ
14-32 14-35 14-4* 14-40 14-41 14-42 14-43 14-5* 14-50 14-51 14-52 14-53 14-56 14-57 14-59 14-7* 14-72 14-73 14-74 14-8* 14-80 14-90 15-** 15-0*	 ストール保護 Engy 最適化 VT レベル AEO 最小磁化 AEO 最低周波数 モーター Cosphi 環境 RFI フィルター 直流リンク補償 ファンコントロール ファンコントロール ファンコントロール オンイルター キャパシタンス出力フィルター インダクタンス出力フィルター インバーターユニットの実際のナンバー 互換性 過去警報メッセージ文 過去警告メッセージ文 過去警告メッセージ文 オプション 外部 24VDC から供給オプション オブション検出 デフォルト設定 不具合レベル ドライブ情報 動作データ 動作時間

15-03	電源投入回数
15-04	過温度回数
15-05	過電圧回数
15-06	KWh カウンターのリセット
15-07	稼動時間カウンターのリセット
15-1*	データログ設定
15-10	ロギング・ソース
15-11	ロギング間隔
15-12	トリガー・イベント
15-13	ロギング・モード
15-14	トリガー前サンプル
15-2*	履歴ログ
15-20	履歴ログ:イベント
15-21	履歴ログ:値
15-22	履歴ログ:時間
15-3*	不具合ログ
15-30	不具合ログ:エラー・コード
15-31	不具合ログ:値
15-32	不具合ログ:時間
15-4*	ドライブ識別
15-40	FC タイプ
15-41	電力セクション
15-42	電圧
15-43	ソフトウェア・バージョン
15-44	注文済みタイプ・コード文字列
15-45	実際タイプ・コード文字列
15-46	周波数変換器注文番号
15-47	電力カード注文番号
15-48	LCP ID 番号
15-49	SW ID コントロール・カード
15-50	SW ID 電力カード
15-51	周波数変換器シリアル番号
15-53	電力カード・シリアル番号
4 = = 0	CSIV ファイル名
15-59	
15-59 15-6*	オプション識別
15-6*	オプション識別 オプション実装済み Opt SW パージョン
15-6* 15-60	オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号
15-6* 15-60 15-61	オプション識別 オプション実装済み Opt SW パージョン
15-6* 15-60 15-61 15-62	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63	オプション酸別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット B のオプション SW Ver スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット CO OptSW Ver スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77	オプション職別 オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93	オプション職別 オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98	オプション職別 オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 がアション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-93 15-98 15-99	オプション職別 オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 が Ver スロット C1 が Ver スロット C1 が Ver スロット C1 が Ver アラメーター情報 定義済みパラメーター 修正済みパラメーター ドライブ識別
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-**	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-0*	オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C2 のオプション スロット C2 のオプション スロット C2 のオプション スロット C3 のオプション スロット C3 のオプション スロット C4 のオプション スロット C5 のオプション スロット C4 のオプション スロット C5 のオプション スロット C5 のオプション スロット C6 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-0*	オプション識別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B のオプション スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-92 15-93 15-98 15-99 16-** 16-00* 16-01	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B カプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション トで1 のオプション スロット C1 のオプション
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション スロット A オプション SW Ver スロット B のオプション スロット B カプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション スロット C1 のオプション トラメーター情報 定義済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 [単位] 速度指令信号 %
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A かプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のまる Ver
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03 16-05	オプション職別 オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B オプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のオプション は変済みパラメーター 修正済みパラメーター ドライブ識別 パラメーター・メタデータ データ読み出し 一般状態 コントロール・メッセージ文 速度指令信号 % 状態メッセージ文 主電源実際値 [%]
15-6* 15-60 15-61 15-62 15-63 15-70 15-71 15-72 15-73 15-74 15-75 15-76 15-77 15-9* 15-98 15-99 16-** 16-00 16-01 16-02 16-03	オプション職別 オプション実装済み Opt SW バージョン オプション注文番号 オプション・シリアル番号 スロット A かプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット B のオプション SW Ver スロット CO のオプション スロット CO のオプション スロット C1 のまる Ver

16-1*	モーター状態
16-10	電力 [KW]
16-11	電力 [HP]
16-12	モーター電圧
16-13	周波数
16-14	モーター電流
16-15	周波数 [%]
16-16	トルク [Nm]
16-17	速度「RPM」
16-18	モーター熱
16-19	KTY センサー温度
16-20	モーター角
16-21	トルク [%] 高反応
	トルク [%]
16-22 16-25	トルク [Nm]高
	ドライブ状態
16-3*	直流リンク電圧
16-30	直
16-32	ブレーキ・エネルキー/杉
16-33	
16-34	ヒートシンク温度
16-35	インバーター熱
16-36	インバーター定格電流
16-37	インバーター最大電流
16-38	SL コントローラー状態
16-39	コントロール・カード温度
16-40	ロギング・バッファー・フル
16-41	LCP ボトムステータスライン
16-49	電流不具合ソース
16-5*	指令信号とフィードバック
16-50	外部速度指令信号
16-51	パルス基準
	フィードバック [単位]
16-52	
16-53	ディジポテンショ速信
16-53 16-57	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM]
16-53 16-57 16-6*	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力
16-53 16-57 16-6* 16-60	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力&出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力 & 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-68	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス 出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・イン X30/12
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・イン X30/12 アナログ・アウト X30/8 [mA]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] アナログ・アウト X45/1 [mA]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力& 出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] アナログ・アウト X45/1 [mA]
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-69 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8*	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X45/1 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] F バス
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8* 16-80	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] アナログ・アウト X45/1 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] F バス フィールドバス CTW 1
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8* 16-80 16-82	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X45/1 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] F バス フィールドバス CTW 1 フィールドバス REF 1
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8* 16-80 16-82 16-84	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・アウト X30/11 アナログ・アウト X45/3 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] アイールドバス REF 1 通信オプション STW
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8* 16-80 16-82 16-84 16-85	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #29 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #27 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・イン X30/11 アナログ・アウト X30/8 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] アナログ・アウト X REF 1 通信オプション STW FC ポート CTW 1
16-53 16-57 16-6* 16-60 16-61 16-62 16-63 16-64 16-65 16-66 16-67 16-68 16-70 16-71 16-72 16-73 16-74 16-75 16-76 16-77 16-78 16-79 16-8* 16-80 16-82 16-84	ディジポテンショ速信 フィードバック [RPM] 入力を出力 ディジタル入力 端末 53 スイッチ設定 アナログ入力 53 端末 54 スイッチ設定 アナログ入力 54 アナログ出力 42 [mA] ディジタル出力 [バイナリ] パルス入力 #33 [Hz] パルス入力 #33 [Hz] パルス出力 #29 [Hz] リレー出力 [2 進法] カウンター A カウンター B 正確な停止カウンター アナログ・アウト X30/11 アナログ・アウト X45/3 [mA] アナログ・アウト X45/3 [mA] アイールドバス REF 1 通信オプション STW

16-9*	診断読み出し
16-90	警報メッセージ文
16-91	警報メッセージ文 2
16-92	警告メッセージ文
16-93	警告メッセージ文 2
16-94	拡張状態メッセージ文
17-**	フィードバック・オプション
17-1*	エンコーダーを含む インターフェ
	ース ニュー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー・ニー
17-10	信号タイプ
17-11	分解能 (PPR)
17-2*	Abs. Enc. インターフェース
17-20	プロトコール選択
17-21	分解能(位置/回転) SSI データ長さ
17-24	時計歩度
17-25	SSI データ形式
17-26	HIPERFACE ボーレート
17-34 17-5*	レゾルバー・インターフェース
17-5*	極数
17-50	入力電圧
17-52	入力周波数
17-53	変圧比
17-56	エンコーダー Sim. 分解能
17-59	レゾルバー・インターフェース
17-6*	モニタ+App
17-60	フィードバック方向
17-61	フィードバック信号監視
18-**	データ読出 2
18-3*	アナログ読出
18-36	アナログ入力 X48/2 [mA]
18-37	温度 入力 X48/4
18-38	温度 入力 X48/7
18-39	温度 入力 X48/10
18-6*	入力&出力 2
18-60	ディジタル入力 2
18-9*	PID 読み出し
18-90	プロセス PID エラー
18-91	プロセス PID 出力
18-92	プロセス PID クランプ出力
18-93	プロセス PID ゲインスケール出力
30-**	特別機能
30-0*	ウォブラー ウォブルモード
30-00	ウォブルデルタ周波数 [Hz]
30-01	ウォブルデルタ周波数 [%]
30-03	ウォブルデルタ周波数 リソース
30-04	ウォブルジャンプ周波数 [Hz]
30-05	ウォブルジャンプ周波数 [%]
30-06	ウォブルジャンプ時間
30-07	ウォブルシーケンス時間
30-08	ウォブル上げ/下げ時間
30-09	ウォブルランダム機能
30-10	ウォブル率
30-11	ウォブルランダム率最大
30-12	ウォブルランダム率最小
30-19	ウォブルデルタ周波数 スケール済
30-2*	調整 調整開始
30-20	高始動トルク時間 [s]
30-21	高始動トルク電流 [%]
30-22	回転子拘束保護
30-23	回転子拘束検知時間 [s]

30-8*	互換性(I)
30-80	d 軸インダクタンス (Ld)
30-81	ブレーキ抵抗器(オーム)
30-83	速度 PID 比例ゲイン
30-84	プロセス PID 比例ゲイン
31-**	バイパス Option
31-00	バイパス・モード
31-01	バイパス・スタート時間遅延
31-02	バイパス・トリップ時間遅延
31-03	テスト・モード起動
31-10	バイパス状態メッセージ文
31-11	バイパス稼働時間
31-19	リモートバイパス起動
32-**	MCO 基本設定
32-0*	エンコーダー 2
32-00	インクリメンタル信号タイプ
32-01	インクリメンタル分解能
32-02	絶対プロトコール
32-03	絶対分解能
32-04	絶対エンコーダー・ボーレート X55
32-05	絶対エンコーダー・データ長
32-06	絶対エンコーダー・クロック周波数
32-07	絶対エンコーダー・クロック発生
32-08	絶対エンコーダー・ケーブル長
32-09	エンコーダー監視
32-10	回転方向
32-11	ユーサ゛ユニットテ゛ノミネータ
32-12	ユーサ゛ユニットニューメレータ
32-13	エンコーダー 2 制御
32-14	エンコード 2 ノード ID
32-15	エンコーダー 2 CAN ガード
00 04	
32-3*	エンコーダー 1
32-30	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ
32-30 32-31	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能
32-30 32-31 32-32	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール
32-30 32-31 32-32 32-33	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー監視
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー監視 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御 エンコード 1 ノード ID
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-40 32-43 32-44 32-45	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー1 制御 エンコード 1 ノード ID エンコーダー 1 CAN ガード
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5*	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー経視 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5*	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5* 32-50 32-51	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御 エンコード 1 ノード ID エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-52	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー監視 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-52 32-6*	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレープ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-6* 32-60	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー1 制御 エンコーダー1 フード ID エンコーダー1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-44 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-6* 32-60 32-61	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダーを開視 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-40 32-43 32-45 32-58 32-50 32-51 32-52 32-68 32-60 32-61 32-62	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー1 制御 エンコード 1 ノード ID エンコード 1 ノード ID エンコーダー 1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-40 32-43 32-44 32-45 32-51 32-52 32-64 32-60 32-61 32-62 32-63	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー1 制御 エンコーダー1 TON ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率 積分率 積分合計用に制限値 PID 帯域幅 速度フィード・フォワード
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-45 32-55 32-51 32-52 32-64 32-61 32-62 32-63 32-64	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー8端 エンコーダー1 制御 エンコード 1 ノード ID エンコーダー1 CAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率 積分合計用に制限値 PID 帯域幅
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-52 32-64 32-62 32-63 32-64 32-65	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー整視 エンコーダー1 制御 エンコーダー1 TON ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率 積分率 積分合計用に制限値 PID 帯域幅 速度フィード・フォワード
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-45 32-52 32-68 32-60 32-61 32-62 32-63 32-64 32-65 32-66	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー 1 制御 エンコーダー 1 TAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率 積分本 積分合計用に制限値 PID 帯域幅 速度フィード・フォワード 加速フィード・フォワード 最大許容位置エラー スレーブ用の逆動作
32-30 32-31 32-32 32-33 32-35 32-36 32-37 32-38 32-39 32-40 32-43 32-45 32-5* 32-50 32-51 32-52 32-64 32-62 32-63 32-64 32-65 32-66 32-67	エンコーダー 1 インクリメンタル信号タイプ インクリメンタル分解能 絶対プロトコール 絶対分解能 絶対エンコーダー・データ長 絶対エンコーダー・クロック周波数 絶対エンコーダー・クロック発生 絶対エンコーダー・ケーブル長 エンコーダー終端 エンコーダー1 制御 エンコーダー1 TAN ガード FB ソース ソース・スレーブ MCO 302 最終意思 ソース・マスター PID コントローラ 比例率 微分率 積分率 積分本 積分本 積分本 積分本 積分本 でアフィード・フォワード 加速フィード・フォワード 最大許容位置エラー

32-71	制御ウィンドウのサイズ(起動)
32-72	制御ウィンドウのサイズ(非起動)
32-73	統合制限フィルター時間
32-74	位置エラー・フィルター時間
	速度 & 加速
32-8*	1 = 1 = 1 = 1
32-80	最大速度(エンンコーダー)
32-81	最短立ち上がり/立下り
32-82	立ち上がり/立下りタイプ
32-83	速度分解能
32-84	デフォルト速度
32-85	デフォルト加速
32-86	上限ジャークまで加速
32-87	下限ジャークまで加速
32-88	上限ジャークまで減速
32-89	下限ジャークまで減速
32-9*	開発
32-90	デバッグソース
33-**	MCO 高度 設定
33-0*	ホーム・モーション
33-00	フォース・ホーム
33-01	ホーム位置からの 0 点オフ
00 01	セット
33-02	ホームモーション用ランプ。
33-03	ホーム・モーションの速度
33-04	ホーム・モーション中の動作
33-1*	同期化
33-10	同期係数マスター
33-11	同期係数スレーブ
33-12	同期化用の位置オフセット
33-13	位置同期化用の精度ウィンドウ
33-14	相対スレーブ速度制限
33-15	マスター用のマーカー番号
33-16	スレーブ用のマーカー番号
33-17	マスター・マーカー距離
33-18	スレーブ・マーカー距離
33-19	マスター・マーカー・タイプ
33-20	スレーブ・マーカー・タイプ
33-21	マスター・マーカー許容ウィンドウ
	スレーブ・マーカー許容ウィンドウ
33-22	マーカー同期化用スタート動作
33-23	不具合用のマーカー番号
33-24	準備完了用のマーカー番号
33-25	
33-26	速度フィルター
33-27	オフセット・フィルター時間マーカー・フィルター構成
33-28	
33-29	マーカーフィルタ用フィルタ時間
33-30	最大マーカー修正
33-31	同期化タイプ
33-32	フィード・フォワード速度適合
33-33	速度フィルター・ウインドウ
33-34	スレーブ・マーカー・フィルタ時間
33-4*	制限取扱い
33-40	エンド制限スィッチでの動作
33-41	負ソフトウェア・エンド制限
33-42	正ソフトウェア・エンド制限
33-43	負ソフトウェアエント、制限アクティブ
33-44	正ソフトウェアエント、制限アクティブ
33-45	目標ウィンドウでの時間
33-46	目標ウィンドウ制限値
33-47	目標ウィンドウのサイズ
33-5*	I/0 構成
33-50	端末 X57/1 ディジタル入力

33-51	端末 X57/2 ディジタル入力
33-52	端末 X57/3 ディジタル入力
33-53	端末 X57/4 ディジタル入力
33-54	端末 X57/5 ディジタル入力
33-55	端末 X57/6 ディジタル入力
33-56	端末 X57/7 ディジタル入力
33-57	端末 X57/8 ディジタル入力
33-58	端末 X57/9 ディジタル入力
33-59	端末 X57/10 ディジタル入力
	端末 X59/1 と X59/2 モード
33-60	
33-61	端末 X59/1 ディジタル入力
33-62	端末 X59/2 ディジタル入力
33-63	端末 X59/1 ディジタル出力
33-64	端末 X59/2 ディジタル出力
33-65	端末 X59/3 ディジタル出力
33-66	端末 X59/4 ディジタル出力
33-67	端末 X59/5 ディジタル出力
33-68	端末 X59/6 ディジタル出力
33-69	端末 X59/7 ディジタル出力
33-70	端末 X59/8 ディジタル出力
33-8*	グローバル・パラメーター
33-80	起動されたプログラム番号
33-81	電源投入状況
33-82	ドライブ状況監視
33-83	エラー後の動作
33-84	Esc 後の動作
33-85	外部 24VDC によって供給された
<i>55</i> 65	MCO MCO
33-86	警報時端末
33-87	警報時端末状態
33-88	警報時状態メッセージ
33-9*	MCO ポート設定
	MOO N. I HAVE
33-90	X62 MCO CAN ノード ID
33-90 33-91	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート
33-90 33-91 33-94	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末
33-90 33-91	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレー
33-90 33-91 33-94	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート
33-90 33-91 33-94 33-95 34-**	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0*	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO デーク読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-33 34-08 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-33 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-33 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-3* 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2*	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 1 MCO へ書き込み PCD 1 MCO へ書き込み PCD 1 MCO へ書き込み PCD 1 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 8 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO 小きき込み PCD 10 MCO 小きき込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO 小き読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO 小き読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 4 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 4 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-33 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-23 34-24 34-25	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO 小き読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 4 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24 34-25 34-26	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 4 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24 34-25 34-26 34-27	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 4 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 9 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-** 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24 34-25 34-26 34-27 34-28	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-3* 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24 34-25 34-26 34-27 34-28 34-29	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 5 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し
33-90 33-91 33-94 33-95 34-3* 34-0* 34-01 34-02 34-03 34-04 34-05 34-06 34-07 34-08 34-09 34-10 34-2* 34-21 34-22 34-23 34-24 34-25 34-26 34-27 34-28 34-29 34-30	X62 MCO CAN ノード ID X62 MCO CAN ボーレート X60 MCO RS485 シリアル端末 X60 MCO RS485 シリアル・ボーレート MCO データ読み出し PCD 書き込みパラメーター PCD 1 MCO へ書き込み PCD 2 MCO へ書き込み PCD 3 MCO へ書き込み PCD 5 MCO へ書き込み PCD 6 MCO へ書き込み PCD 7 MCO へ書き込み PCD 10 MCO から読み出し PCD 2 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 3 MCO から読み出し PCD 6 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 7 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し PCD 8 MCO から読み出し PCD 9 MCO から読み出し PCD 9 MCO から読み出し PCD 9 MCO から読み出し

34-41	ディジタル出力
	プロセス・データ
34-5*	
34-50	実際の位置
34-51	コマンドされた位置
34-52	実際のマスター位置
34-53	スレーブ・インデックス位置
34-54	マスター・インデックス位置
34-55	曲線位置
34-56	トラック・エラー
34-57	同期エラー
34-58	実際の速度
34-59	実際のマスター速度
34-60	同期状態
34-61	軸状態
34-62	プログラム状態
34-64	MCO 302 状態
34-65	MCO 302 コントロール
34-7*	診断読み出し
34-70	MCO 警報メッセージ文 1
34-71	MCO 警報メッセージ文 2
35-**	センサ入力オプション
35-0*	温度 入力モード
35-00	端末 X48/4 温度 ユニット
35-01	端末 X48/4 入力タイプ
35-02	端末 X48/7 温度 ユニット
35-03	端末 X48/7 入力タイプ
35-04	端末 X48/10 温度 ユニット
	端末 X48/10 温度 ユニット 端末 X48/10 入力タイプ
35-05	
35-06	温度センサー警報機能
35-1*	温度 入力 X48/4
35-14	端末 X48/4 時間定数 → 時定数
35-15	端末 X48/4 温度 モニター
35-16	端末 X48/4 低温度 上限
35-17	端末 X48/4 高温度 上限
35-2*	温度 入力 X48/7
35-24	端末 X48/7 時間定数 → 時定数
35-25	端末 X48/7 温度 モニター
35-26	端末 X48/7 低温度 上限
35-27	端末 X48/7 高温度 上限
35-3*	温度 入力 X48/10
35-34	端末 X48/10 時間定数 → 時定数
35-35	端末 X48/10 温度 モニター
35-36	端末 X48/10 低温度 上限
35-37	端末 X48/10 高温度 上限
35-4*	アナログ入力 X48/2
35-42	端末 X48/2 低電流
35-43	端末 X48/2 高電流
35-44	端末 X48/2 低指令信号/FB 値
35-45	端末 X48/2 高指令信号/FB 値
35-46	端末 X48/2 時間定数 → 時定数
00 40	NUMBER OF STREET

5.6 MCT-10 によるパラメータ設定

パラメータの設定は PC と専用ソフトウェア【MCT10】でも可能です。【MCT10】はオンライン及び、オフラインでのパラメータ編集が可能です。又、吸い出したデータにてインバータの仕様の確認も出来ます。

インバータとの接続には USB コネクタもしくは RS-485 にて行います。

【MCT10】は

www.VLT-software.com

から無料でダウンロードが可能です。

CD-ROM の部品番号は 130B1000 です。

【MCT10】の詳細は取扱説明書【MG10RXYY】にて 御確認下さい。

6 用途別設定例

6.1 はじめに

8

パラメータが初期設定のままの場合、端子12(13)と端子27 (FC302及び安全停止オプション使用時は端子37も) にジャンパを追加する必要があります。

このセクションに記載の例はIOに関連する部分のみの一般的な例です。その他の項目は適宜設定が必要です。

- 特別な記載がない限り、Pr.0-03 は初期設定のままです。
- ・ IO 関連の変更が必要なパラメータを図面の隣に記載しています。
- ・ アナログ入力の電圧 / 電流の切替が必要な場合、 その旨記載してあります。

6.2 設定例

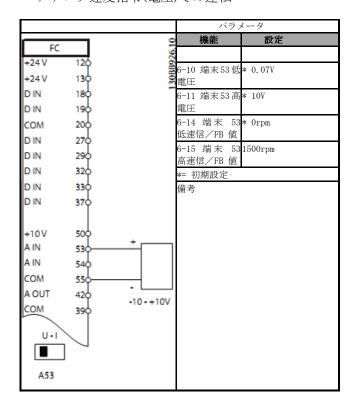
・ AMA(自動モータチューニング)の実行

				パラ	メータ
FC	—		10	機能	設定
+24 V	120-		13088929.10		
+24 V	130		08B	1-29 自動モ	[1]完全 AMA を
DIN	180		13	ーター適合	実行
DIN	190			(AMA)	
COM	200			5-12 端末27デ ジタル入力	[2]* 逆フリー ラン
DIN	270-			シタル人// *= 初期設定) ~
DIN	290	4		備考	
DIN	320				をモータに合わ
DIN	330			せて設定して下	さい。
DIN	370				
	- 1				
+10 V	500				
AIN	530				
AIN	540				
сом	550				
A OUT	420				
сом	390				
	7				

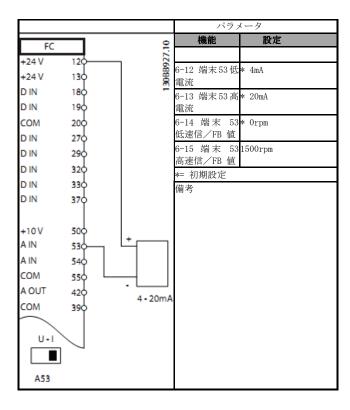
· AMA(自動モータチューニング)の実行

	パラメータ
FC	機能設定
FC +24 V 12 Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q Q	
+24 V 13O	1-29 自動モ[1]完全 AMA を
DIN 180	
DIN 190	(AMA)
COM 200	5-12 端末27デ[0] 機能無し ジタル入力
D IN 270	*= 初期設定
D IN 290	備考
D IN 320	事前に Pr. 1-2*をモータに合わ
DIN 330	せて設定して下さい。
DIN 370	
3/0	
+10 V 500	
A IN 530	
A IN 540	
COM 550	
A OUT 420	
COM 390	
390	

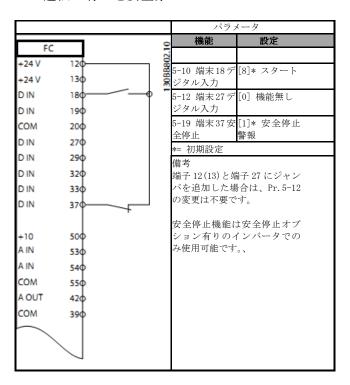
・ アナログ速度指令(電圧)での運転

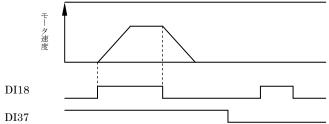


・ アナログ速度指令(電流)での運転

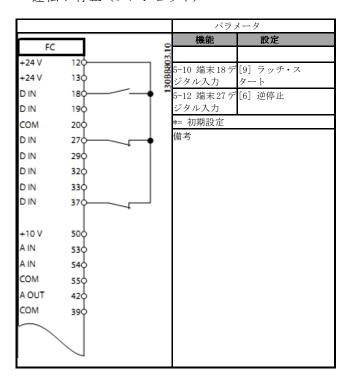


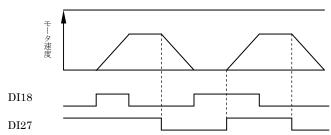
・ 運転 / 停止と安全停止



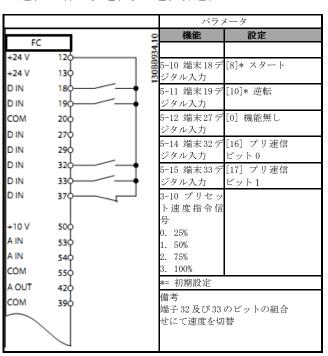


・ 運転 / 停止 (ワンショット)

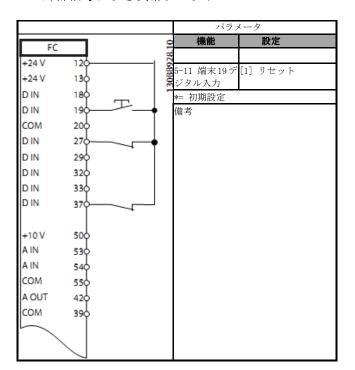




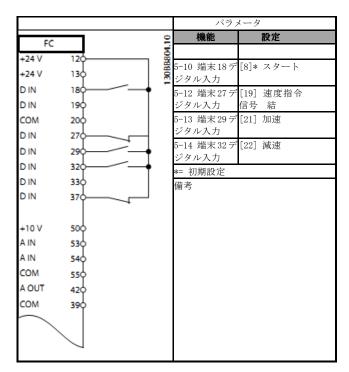
• 運転 / 停止、逆転、4 速切替運転



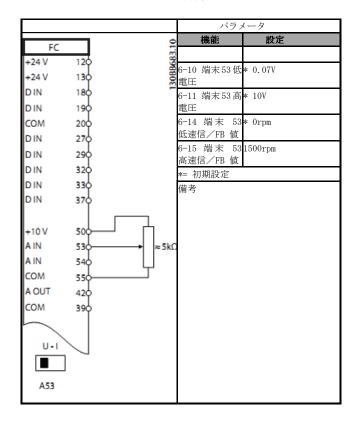
・ 外部信号による異常リセット

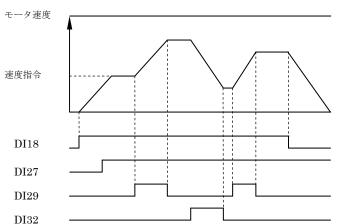


ビットによる加速 / 減速

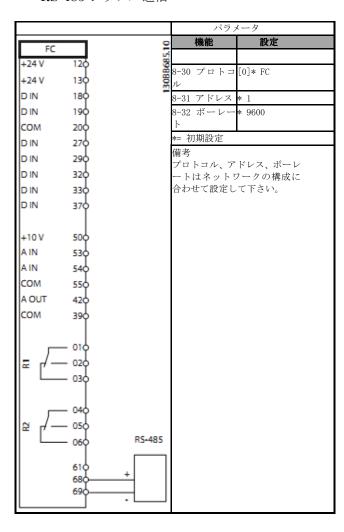


・ ボリュームによる速度制御

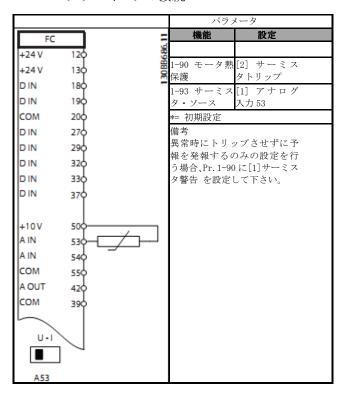




· RS-485 シリアル通信



モータサーミスタの接続



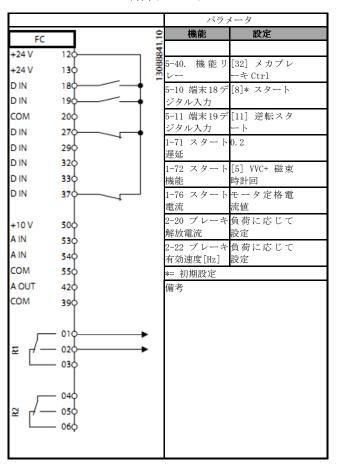
▲注意

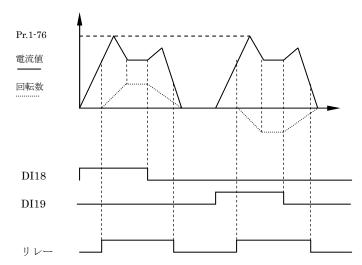
PELV に適合させるには 2 重絶縁構造もしくは絶縁強化型のサーミスタを使用して下さい。

· SLC によるリレー出力

		パラメータ
FC		2 機能 設定
24 V	120	01 機能 設定 8888 4-12 モーター5Hz 速度下限「Hz]
24 V	130	8 4−12 モーター 5Hz
IN	180	= ÆXTIX [III]
IN	190	13-00 SL コ[1] オン ントローラ
	I	ー・モード
OM	200	13-01 イベン[19] 警告
IN	270	トをスタート
IN	290	13-02 イベン[44] リセッ
IN	320	トを停止ト・キー
IN	33¢	13-10.0 コン[21]警告番号
IN	37¢	パレーター・オ
		ペランド 13-11.0 コン[1]*=
10 V	50¢	13-11.0 コン[l]* - パレーター演
IN	53¢	算子
IN	540	13-12.0 ⊐ ン49
OM	550	パレーター値
OUT	420	13-51.0 SL コ[22] コンパレ
OM	390	ントローラーター0
		ー・イベント 13-51.1 SL コ[44] リセッ
	- 010	ントローラト・キー
: //—	- 020	ー・イベント
	- 030	13-52.0 SL コ[38] デジ出 A
		ントローラ高設定
_	- 040	ー・アクション
: /_	- 050	13-52.1 SL コ[32] デジ出 A
· [′	- 060	ン ト ロ ー ラ 低設定 ー・アクション
	_ 000	5-40.0 機能リ [80] SL デイジ
		レー 出力 A
		*= 初期設定
		備考
		モータの回転数が5Hzを下回る
		と警報番号49【速度制限】が有
		効になります。この条件をトリ ガーにしてリレー出力 1 を ON
		します。【Reset】ボタンが押さ
		れるまで速度が回復してもリ
		レー出力は ON のままです。

・ メカブレーキの制御(FC302)

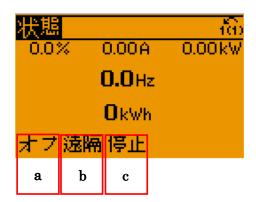




7 ステータス表示

7.1 LCP 表示の配置

LCP の表示モードで【Status】を選択している状態の時、最下に状態表示を行います。 各表示の配置は以下の通りです。



- a. 現在の動作モードを表示します。
- b. 速度指令ソースを表示します。
- c. インバータの動作状況を表示します。

7.2 ステータス表示の詳細

a. 動作モードの表示

# =:	/TZ 补E
表示	状態
オフ	手動モード / 自動モードのどちらも選択
	されていません。
自動	自動モードが有効です。外部入力及び、通
	信による制御を受付けます。
手動	手動モードが有効です。LCP の操作による運
	転が可能です。
	外部からの停止、リセット、逆転、DC ブレ
	ーキ、フリーランなどの指令は手動モード
	でも有効です。

b. 速度指令ソースの表示

表示	状態
遠隔	外部入力および、通信による速度指令が有 効です。
ローカル	手動モード及び、LCPによる速度指令が有効です。

b. インバータ動作状況の表示

	表示	状態
ſ	AC ブレーキ	Pr. 2-10 で[2]AC ブレーキ が選択されており、AC ブレーキが作動中です。
ı		り、ACブレーキが作動中です。
ſ	AMA 成	AMA(自動モータチューニング)が完了しま
ı		した。

表示 AMA 準備完了 AMA (自動モータチューニングの準備が整いました。【Hand (n)】ボタンを押すとチューニングを開始します。 AMA 運転中 AMA (自動モータチューニング)を実行中です。 プレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中です。 プレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 Ctrl. ランプ タウン おもないます。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1] 直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、電流保留 / モータチ加熱 が設まれており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 下・2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 カイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値をに回っています。 を上回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値をに回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値をに回っていますが、変をされており、直流プレーキが動作中です。フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っていますが、適に流がしていますが、対策を計画信号が有効になっていますが、運転許両信号が有効になっていますが、運転許両信号が有効になっていますが、運転許両信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 連信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態で対加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。ジョグ信号にて運転中です。ジョグ傷号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信とよびまずが、単転計画によるジョグ指令及び、以びの変をして設定が可能です。 ショグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、以びまでは一般化レベルの微少電流を流しています。 Pr. 1-80 で[2] モーター確認 が選供されており、リアル目信によるジョグ指令及び、よりアル目によるジョグ指令及び、まり、サート・1-80 で[2] エーターではな状態にです。 プレーレー・カー・ア・2 で 第年にです。 ア・2 に 第年に下が発生しています。 のびこ コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のびこ コントロ Pr. 2-17 適電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のびこ コントロ Pr. 2-17 適電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 ア・14-26 で遅延時間の設定が可能です。 はないないないないないないる。スイッチング周波数を格はに制限しています。 におけています。 ア・14-26 で遅延時間の設定が可能です。		Vol. 2.0
# した。【Hand On】ボタンを押すとチューニングを開始します。 AMA 運転中	表示	状態
# した。【Hand On】ボタンを押すとチューニングを開始します。 AMA 運転中		
エングを開始します。	1 11070	
AMA 運転中 AMA(自動モータチューニング)を実行中です。 プレーキ 抵抗器が回生エネルギーを処理中です。 アト・2-12 の設定値上限まで達しています。 アト・2-12 の設定値上限まで達しています。 アト・2-12 の設定値上限まで達しています。 アト・2-13 の設定値上限まで達しています。 アト・2-15 の設定値上限まで達しています。 アト・4-10 で[1] で[1] で[1]・ア・14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流底 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 電流係 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1] 直流保留 / モータ子加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-30 (2-04) 直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキが動作中です。フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 カイードグック・アイードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っていますが、近度を当れています。 カイードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 カイードグラングに対応です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を下回っています。 カイードバックの合計が Pr. 4-50 の設定値を上回っています。 地方 結機能が有効な状態です。この状態では加速信号をが有効になっていない為、モータが停止している状態です。この状態では加速信号をいますが停止している状態です。ショグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、多にの応答として設定が可能です。 ショグを影響に対して破化レベルの微少電流を流しています。 アド・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、選をに中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 アド・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転を使力して、保護モード・80 で[2]モーントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 カオフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 地方に下に移行しました。トリッブ防止の為、スイッチング周波数を4k比に制限しています。 トリッブ防止の後、アイ・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・ア・		
プレーキ ブレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中です。 最高 Br ブレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 Ctrl. ランプ Pr. 14-10 で[1] Ctrl. ランブダウン が選択されたおり、電源電圧が Pr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1] 直流保留 / モータ子加熱が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-20 (2-04) 直流プレーキが動作中です。 と上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 カードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っていますが、立ている状態です。を上回っています。 世力 結構能能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 要求 結 出力 結構能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 連信 結 速度指令信号 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョケル入力への割付け、シリアル通信によるが選択されており、運転停止中でよるジョグル入力への割付け、シリアル通信によるが選択されており、運転停止中でよるジョグ機能は、意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるが選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効ななっていない為、モータが停止している状態です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効ななが能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効ななが能です。 モータに対して認定が手によるといます。 のVC コントロール・ア・2-17 過電圧コントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、回生エネルギーが発生しています。 に表力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、助力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、助力電流が膨が速断された状態です。	AMA 運転中	AMA(自動モータチューニング)を実行中で
ブレーキ 抵抗器が回生エネルギーを処理中です。 最高 Br ブレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 リーランが有効です。 されており、電源電圧が Pr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流低 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を上回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ子加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 立ている状態です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っていますが、ターードバック高 が Pr. 4-57 の設定値を下回っていますが、ターードバック高 が Pr. 4-57 の設定値を下回っています。 カ お 機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。	TIME XETS	_
展高 Br ブレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 Ctrl. ランプ Pr. 14-10で[1] Ctrl. ランブダウン が選択 されており、電源電圧が Pr. 14-11で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。	ブレーキ	*
最高 Br ブレーキ抵抗器が回生エネルギーを処理中で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 Ctrl. ランプ が 1 に 1 に 1 に 1 に 1 に 2 で 2 が 2 か で 3 に 4 に 5 に 5 に 5 に 5 に 5 に 5 に 5 に 5 に 5	70 4	_
で、Pr. 2-12 の設定値上限まで達しています。 フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 Ctrl. ランプ Pr. 14-10 で[1] Ctrl. ランプダウン が選択されており、電源電圧が Pr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ子加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値です。 とている状態です。 と上でいる状態です。 と上でいる状態です。 と上回っていますが、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を下回っていますが、 直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を下回っていますが、 連転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 と上回っています。 おお機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効なな状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 SLC の応答として設定が可能です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 SLC の応答として設定が可能です。 ショグ信号にて連転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 SLC の応答として設定が可能です。 セータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認が選択されており、 重転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。 モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 のており、 回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、 面工を上しては過電流を検知して、 保護モードに移行しました。 トリッブ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードに移行します。 過電圧もしています。 保護モードに移行しました。 トリッブ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードに戻ります。	具古 D	
フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。	取向 Br	
フリーラン フリーラン反転入力もしくは通信によるフリーランが有効です。 でtrl. ランプ ア・14-10 で[1] Ctrl. ランプダウン が選択 されており、電源電圧がPr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 直流保留 ア・1-80 で[1]直流保留 / モータ子加熱 が選択されており、モータが停止比状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っていますが、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っていますが、正面がまりを対しています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っていますが。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 要求 結 速度指令信号 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 変信 結 速度指令信号 結機能が有効になっていますが、運転計可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョブ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 ジョグ 機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョブは今及び、SLCの応答として必定が可能です。 モータ確認 アントロール が有効になっており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。 びローントロール が得かまを検知して破化レベルの微少電流を流しています。 でに当てーター確認 が選択されており、動力電源が遮断された状態になっており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフリンンにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 のと244 電源エードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードの後によるとおよそ10 秒で通常・エードに戻ります。		
Ctrl. ランプ リーランが有効です。 ダウン Pr. 14-10 で[1] Ctrl. ランブダウン が選択 されており、電源電圧が Pr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータチ加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 型イードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 型イードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を下回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 型イードバックの表しています。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を下回っています。 要求 結 出力 結機能が有効になっています。 基準管理を指令が有効になっていない為、モータが停止している状態です。この状態ではいます。では関係によるジョグ指令及び、当まではいる状態です。 要求 結 出力 結機能ですのみが停止している状態です。 ジョグ優別とて連転中です。 ジョグ要求 が停止している状態です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能をです。 エータ確認 アントロール が存出です。 Pr. 1-80 で[2]モータール が存出になるといます。 での答案が開かれた状態です。 ではたいます。 電力オフッ Pr. 2-17 過電医・イントントロール が有効になってものいのではなが関係とれて、保護・アントントでです。 <t< th=""><th></th><th></th></t<>		
Ctrl. ランプ Pr.14-10 で[1] Ctrl. ランブダウン が選択 されており、電源電圧がPr.14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流底 出力電流値が Pr.4-50 の設定値を上回っています。 電流底 出力電流値が Pr.4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr.1-80 で[1]直流保留 / モータチ加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr.2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr.2-03 (2-04) 直流プレーキが動作中です。 フィードバック高 フィードバックの合計が Pr.4-57 の設定値を下回っています。 フィードバックの合計が Pr.4-56 の設定値を下回っています。 セロっています。 フィードバックの合計が Pr.4-56 の設定値を下回っています。 を上回っています。 出力 結機能が有効な状態です。 セロっています。 出力 結機能が有効な状態です。 セカーを持続性が有効ではいますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ ジョグ情号にて運転中です。 ジョグ ジョグ情号にて運転中です。 ジョグ ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 サータ確認 ア・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止する・モータに対して破化レベルの微少電流を流しています。 でコントロール か名対して確化レベルの微少電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードに関しています。 場電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ所は数数を4kHzに制限しています。 は日本・ドに戻ります。	フリーラン	
### されており、電源電圧が Pr. 14-11 で設定した電圧を下回った為、モータの減速を行っています。 電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1] 直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 カ お 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル固信によるジョグ指令及び、以近にの応答として設定が可能です。 ア・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 WC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のVC コントロ Pr. 2-17 過電正コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ 固定4V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ 固定4V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ 関連に呼います。 環由にいます。 環由にいます。 保護モード りつで通常モードに戻ります。		
た電圧を下回った為、モータの減速を行っています。		
電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 型力 ドロっています。 型力 結機能が有効な状態です。 出力 結機能が有効ななっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号にて運転中です。ジョグ信号にて運転中です。ジョグ信号にて運転中です。ジョグ信号にて運転中です。ショグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 ド1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でボータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 WC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 最間圧もしくは過電流を検知して、保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。	ダウン	
電流高 出力電流値が Pr. 4-51 の設定値を上回っています。 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 カ部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効ななっていない為、モータが停止している状態です。 連信 結 速度指令が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ度が信号にて速転中です。ジョグ信号にて速転中です。ジョグ信号にて速転中です。ジョグ信号にて速転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 が停止している状態です。モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータと接続ですが発生しています。 ア・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転中にでまっと対けて磁化レベルの微少電流を流しています。 モータ確認 ア・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、重生エネルギーが発生しています。 ではり、運圧・コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 場置圧もしくは過電流を検知して、保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		た電圧を下回った為、モータの減速を行っ
 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1] 直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 経機能が有効ななっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効でなっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ展示有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号に運転中です。ジョグ信号にで連転中です。ジョグ信号にですをとして設定が可能です。 ジョグ / 機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール ので[2] モーター確認 が選択されており、重圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 ロCV コントロール が有効になっており、動力電原オプションにて電源供給されており、動力電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。 		·
 電流低 出力電流値が Pr. 4-50 の設定値を下回っています。 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 出力 だいのの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効な状態です。 要求 信 おきで、出力 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 逆ョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転計可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号が有効になっていますが、運転計可信号が有効になっていますが、運転計可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 のVC コントロール のVC コントロール ので[2]モーター確認 が選択されており、運生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電圧しくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4k比に制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。 	電流高	出力電流値が Pr.4-51 の設定値を上回って
 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が 選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が 設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 選求 結 サイン・ア・4-56 の設定値を上回っています。 要求 結 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 遂信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグではから状態です。 ジョグで見号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可能です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 ロC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 環直圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kktに制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。 		います。
 直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が 選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が 設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 選求 結 サイン・ア・4-56 の設定値を上回っています。 要求 結 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 遂信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグではから状態です。 ジョグで見号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていますが、運転許可能です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 ロC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 環直圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kktに制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。 	電流低	出力電流値が Pr.4-50 の設定値を下回って
直流保留 Pr. 1-80 で[1]直流保留 / モータ予加熱 が 選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。		
選択されており、モータが停止状態の時、Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効な状態です。 出力 結機能が有効ななっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ショグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ショグ信号にて運転中です。ジョグ権合及び、SLC の応答として設定が可能です。 ショグによるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータを検続を認機能が有効な状態です。モータを満して磁化レベルの微少電流を流しています。 ロVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モードの後 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。	直流保留	
Pr. 2-20 の設定値でモータに直流電流を流している状態です。 Pr. 2-03 (2-04) 直流プレーキ作動速度 が設定されており、直流プレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 タ・ロっています。 サードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 サードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 サードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 サードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 連転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 連転指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 が選択されており、ア・1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 ではな状態です。 電下もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリッブ防止の為、スイッチング周波数を4k比に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が 設定されており、直流ブレーキが動作中で す。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値 を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値 を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値 を上回っています。 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 出力 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のでコントロール が発生しています。 のでコントロール が発生しています。 のでコントロール が発生しています。 では対して破化レベルの微少電流を流しています。 電力オフ DC24V 電源オブションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリッブ防止の為、スイッチング周波数を4ktにに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
 直流停止 Pr. 2-03 (2-04) 直流ブレーキ作動速度 が設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 サイードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効で、出力 結構をが有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ が信号にて運転中です。ジョグ 機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2] モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モードの為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。 		
設定されており、直流ブレーキが動作中です。 フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 フィードバック低を下回っています。 出力 結構能が有効な状態です。 出力 結機能が有効ななっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効で、この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグの信号にて運転中です。ジョグ信号にて運転中です。ジョグに合いている状態です。 ジョグに見にて運転中です。ジョグにおるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 のVC コントロトア・2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、助力電源が遮断された状態です。 場面圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。	直法停止	
フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 出力 結 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求	旦/ルケエ	
フィードバックの合計が Pr. 4-57 の設定値を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を上回っています。 サ部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効ななないますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ 要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ 機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微分状態です。モータに対して磁化レベルの微分電流を流しています。 0VC コントロール Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
ク高 を上回っています。 フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 出力 結 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ 機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。	フィードバッ	
フィードバックの合計が Pr. 4-56 の設定値を下回っています。 出力 結 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール Pr. 2-17 過電圧コントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
夕低 を下回っています。 出力 結 外部入力及び通信による速度指令が有効で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ (場別としている状態です。) ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール Pr. 2-17 過電圧コントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
田力 結		
 で、出力 結機能が有効な状態です。 要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速度指令信号 結機能が有効です。この状態です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。 		
要求 結 出力 結機能が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速度指令信号 結機能が有効です。この状態ですは加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグの要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 Pr.1-80で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール ア・2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	出刀 結	
 転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。 		
タが停止している状態です。 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール かており、回生エネルギーが発生しています。	要求 結	
速信 結 速度指令信号 結機能が有効です。この状態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
態では加速信号及び、減速信号でのみ加減速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ機能は意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr.1-80で[2]モーター確認が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVCコントロPr.2-17過電圧コントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 場でするといます。 に移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
速が可能です。 ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転 許可信号が有効になっていない為、モータ が停止している状態です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付 け、シリアル通信によるジョグ指令及び、 SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されて おり、運転停止中でモータ接続確認機能が 有効な状態です。モータに対して磁化レベ ルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されて おり、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を 4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ10 秒で通常モードに戻ります。	速信結	
ジョグ要求 ジョグ信号が有効になっていますが、運転 許可信号が有効になっていない為、モータ が停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10 秒で通常モードに戻ります。		
許可信号が有効になっていない為、モータが停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr. 1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
が停止している状態です。 ジョグ ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 ELの応答として設定が可能です。 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントローア・2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	ジョグ要求	ジョグ信号が有効になっていますが、運転
ジョグ ジョグ信号にて運転中です。 ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 ヤータ確認 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 Pr.2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントローア・2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		が停止している状態です。
け、シリアル通信によるジョグ指令及び、SLCの応答として設定が可能です。 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントローア・2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	ジョグ	ジョグ信号にて運転中です。
SLC の応答として設定が可能です。 モータ確認 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr.2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		ジョグ機能は 意のデジタル入力への割付
 モータ確認 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr.2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。 		
 モータ確認 Pr.1-80 で[2]モーター確認 が選択されており、運転停止中でモータ接続確認機能が有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr.2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。 		
おり、運転停止中でモータ接続確認機能が 有効な状態です。モータに対して磁化レベルの微少電流を流しています。 OVC コントロー・Pr. 2-17 過電圧コントロールが有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	モータ確認	
ルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
ルの微少電流を流しています。 OVC コントロ Pr. 2-17 過電圧コントロール が有効になっており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		有効な状態です。モータに対して磁化レベ
ール っており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 場電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		
ール っており、回生エネルギーが発生しています。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 場電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	OVC コントロ	
す。 電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 場電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHzに制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。		1 11/21
電力オフ DC24V 電源オプションにて電源供給されており、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとおよそ10秒で通常モードに戻ります。	·	
おり、動力電源が遮断された状態です。 保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を 4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ10秒で通常モードに戻ります。	雷力オフ	
保護モード 過電圧もしくは過電流を検知して、保護モードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を 4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ10秒で通常モードに戻ります。	-2/1/4 /	
ードに移行しました。 トリップ防止の為、スイッチング周波数を 4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ 10 秒で通常モードに戻ります。	促雑エード	
トリップ防止の為、スイッチング周波数を 4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ 10 秒で通常モードに戻ります。	不受し一ト	
4kHz に制限しています。 保護モードから復 可能な状態になるとお よそ 10 秒で通常モードに戻ります。		
保護モードから復 可能な状態になるとおよそ 10 秒で通常モードに戻ります。		
よそ10秒で通常モードに戻ります。		
Pr. 14-26 で連連時間の設定かり配です。		
		rr.14-20 C 理延时间の設定かり能です。

表示	状態
クイック停止	クイック停止信号が有効で、Pr. 3-81 設定値
	にて減速中です。
	クイック停止機能は 意のデジタル入力へ
	の割付け及び、シリアル通信によるクイッ
	ク停止指令にて使用出来ます。
ランプ	モータが加減速中で、速度制限値及び、速
	度指令値に 達していない状態です。
速信高	速度指令信号が Pr.4-55 の設定値を上回っ
	ています。
速信低	速度指令信号が Pr.4-54 の設定値を下回っ
	ています。
速信で運転	速度指令信号にて運転中です。
運転要求	運転信号が有効になっていますが、運転許
	可信号が有効になっていない為、モータが
	停止している状態です。
運転中	モータが運転中です。
速度高	モータの速度が Pr.4-53 の設定値を上回っ
	ています。
速度低	モータの速度が Pr.4-52 の設定値を下回っ
	ています。
スタンバイ	インバータが【自動モード】で、デジタル
	入力及び、シリアル通信による運転指令に
	て運転可能な状態です。
スタート遅	運転指令が有効で、Pr. 1-71 の遅延時間が有
	効です。遅延時間を経過すると運転を開始
	します。
順反転スタ	デジタル入力に【順転スタート有効】信号
	と【逆転スタート有効】信号が割付けられ
	た状態です。
停止	LCP の【Off】ボタン、デジタル入力及び、
	シリアル通信による停止指令が有効で、モ
	ータが停止している状態です。
トリップ	異常が発生し、停止状態です。異常処置を
	行うと【Reset】ボタン、デジタル入力もし
	くは、シリアル通信のリセット指令にてリ
T	セットが可能になります。
Tri ロック	異常が発生し、停止状態です。異常処置を
	行い、電源の再投入を行うと【Reset】ボタ
	ン、デジタル入力もしくは、シリアル通信のリセット性合にてリセットが可能になり
	のリセット指令にてリセットが可能になり
	ます。

8 予報及び異常

8.1 監視機能の概要

予報及び異常はインバータ内部のシステム及びパラメータの設定、電源の入出力及びモータの状態を監視し 発報します。異常内容を確認し、発生要因を切り分け トラブルシューティングを行って下さい。

8.2 予報及び異常の区分

8.2.1 予報

予報は異常の前 として発報します。発生要因が取り かれると自動的に発報を停止します。

8.2.2 異常 (トリップ)

インバータ及びシステムの破損防止の為、インバータをトリップさせ異常を発報します。この際、モータはフリーラン停止します。インバータはシステムの監視を継続しています。発生要因を取り くことでリセットが可能になります。

リセット操作は以下の方法で行います。

- ・ LCP の【Reset】ボタン
- ・ デジタル入力によるリセット信号
- ・ シリアル通信によるリセット信号
- ・ 自動リセット機能

8.2.3 異常 (トリップロック)

重大な異常が発生した場合、インバータをトリップロック状態にし、異常を発報します。トリップロックの解 を行うには発生要因を取り いた後、インバータの電源遮断、再投入が必要となります。その他は上記トリップと同じです。

8.3 予報及び異常の表示

予報及び、異常が発生するとディスプレイに異常番号 が表示されます。

又、LED のインジケータに状態表示を行います。



図 8.1



図 8.2

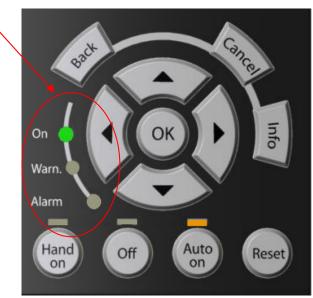


図 8.3

表 8.1

状態	Warn LED	Alarm LED
予報	点灯	消灯
異常	消灯	点
異常	点灯	点
(トリップロック)		

8.4 予報及び異常一覧

				•	
異常	内容	予報	異常	異常	関連パラメータ
番号			(トリップ)	(トリップ	
				ロック)	
1	内部 10V 電圧降下	X	X	Х	
2	ライブゼロエラー	(X)	(X)		Pr.6-01 ライブゼロタイムアウト機能
3	モータ 接続	X	X		
4	一次側 相	(X)	(X)	(X)	Pr.14-12 一次側不平衡時の機能
5	直流電圧超過	X			
6	直流電圧低下	X			
7	直流過電圧	X	X		
8	直流電圧過小	X	X		
9	インバータ過負荷	X	X		
10	電子サーマル過負荷	(X)	(X)		Pr. 1-90 モータ熱保護
11	モータサーミスタ過負荷	(X)	(X)		Pr. 1-90 モータ熱保護
12	トルク制限	X	X		TITE OF THE PROPERTY OF THE PR
13	過電流	X	X	X	
14	地絡	X	X	X	
15	ハードウェア不適合	Λ	_	X	
16	短絡		X		
		(17)		Х	D-004 - 11 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
17	コントロールワードタイムアウト	(X)	(X)		Pr.8-04 コントロールワードタイムアウト時の機
00	2月 広 3 - 九 田 ヴ		+		能
20	温度入力異常		1		
21	パラメータ異常	()	()		-
22	ホイストメカブレーキ	(X)	(X)		Pr. 2-* ブレーキの設定
23	内部ファン	X			
24	外部ファン	X			Pr. 14-53 ファンモニタ
25	ブレーキ抵抗器短絡	X			
26	ブレーキ抵抗器電力制限	(X)	(X)		Pr.2-13 ブレーキエネルギー監視
27	ブレーキチョッパ短絡	X	X		
28	ブレーキチェック	(X)	(X)		Pr.2-15 ブレーキチェック機能
29	ヒートシンク温度	X	X	X	
30	モータ U 相 相	(X)	(X)	(X)	Pr. 4-58 モータ 相時の機能
31	モータV相 相	(X)	(X)	(X)	Pr. 4-58 モータ 相時の機能
32	モータ W 相 相	(X)	(X)	(X)	Pr. 4-58 モータ 相時の機能
33	インラッシュ異常	(11)	X	X	TITE OF THE TOTAL PARTY
34	フィールドバス通信異常	X	X	71	
35	オプション異常	X	X		
36	電源異常	X	X		
37	相間不平衡	Λ	X		
				V	
38	内部異常		X	X	
39	ヒートシンクセンサー	()	X	Х	
40	端子 27 過負荷	(X)			Pr. 5-00 デジタル I/O モード
	District of the state of the st	()			Pr. 5-01 端子 27 モード
41	端子 29 過負荷	(X)			Pr. 5-00 デジタル I/0 モード
	IIII = vroo /o vro - /= \P # 2"	7- 3	+		Pr. 5-02 端子 29 モード
42	端子 X30/6、X30/7 過負荷	(X)	1		
43	外部電源				
45	地絡 2	X	X	X	
46	パワーカード電源		X	X	
47	外部 24V 電圧降下	X	X	X	
48	内部 1.8V 電圧降下		X	X	
49	速度制限	X			
50	AMA 定失		X		
51	AMA 電圧/電流異常		X		
52	AMA 電流過小		X		
53	AMA モータ過大		X		
54	AMA モータ過小	1	X		
55	AMA パラメータ範囲外		X		
56	AMA ユーザ中断		X		
57	AMA タイムアウト	+	X		
υı	AMA フィムノソド		Λ		

異常	内容	予報	異常	異常	関連パラメータ
番号			(トリップ)	(トリップ	
				ロック)	
58	AMA 内部エラー	X	X		
59	電流制限	X			Pr. 4-18 電流制限
60	外部インターロック		X		
61	フィードバック異常	(X)	(X)		Pr. 4-30 モータフィードバック 失時の機能
62	出力周波数上限	X			
63	メカブレーキ電流低		(X)		Pr. 2-20 ブレーキ解放電流
64	電圧制限	X			
65	コントロールカード過温度	X	X	X	
66	ヒートシンク温度低下	X			
67	オプション構成変更		X		
68	安全停止	(X)	(X)*1		Pr. 5-19 端子 37 安全停止
69	パワーカード温度		X		
70	不正な製品構成			X	
71	PTC1 安全停止	X	X*1		
72	な異常			X*1	
73	安全停止自動スタート	(X)	(X)		Pr. 5-19 端子 37 安全停止
74	PTC サーミスタ			X	
75	不正なプロファイルの選択		X		
76	パワーユニット不適合	X			
77	低減モード	X			Pr. 14-59 有効なインバータ台数
78	トラッキングエラー	(X)	(X)		Pr.4-34 トラッキングエラー時の機能
79	不正なパワーセクション構成		X	X	
80	パラメータ初期化		X		
81	CSIV ファイル破損		X		
82	CSIV パラメータエラー		X		
83	不正なオプションの組合せ			X	
84	安全オプション無し		X		
85	Profibus 重大エラー		X		
88	オプション検出			X	
89	メカブレーキ り	Х			
90	フィードバックモニタ	(X)	(X)		Pr. 17-61 フィードバック信号モニタリング
91	アナログ入力 54 設定ミス			X	スイッチ S202
92	無流量	Х	X		Pr. 22-2* 無流量検知の設定
93	空運転	X	X		Pr. 22-2* 無流量検知の設定
94	性能曲線の終点	X	X		Pr. 22-5* 性能曲線の終点の設定
95	ベルト破損	X	X		Pr. 22-6* ベルト破損検知機能の設定
96	スタート遅延	X			Pr. 22-7* ショートサイクル保護の設定
97	停止遅延	X			Pr. 22-7* ショートサイクル保護の設定
98	時計の異常	X			Pr.0-7* 時計の設定
104	内部ファン異常	X	X		Pr. 14-53 ファンモニタ
163	ATEX 電子サーマル電流制限予報	X			
164	ATEX 電子サーマル電流制限異常		X		
165	ATEX 電子サーマル周波数制限予報	X			
166	ATEX 電子サーマル周波数制限異常		X		
203	モーター接続				
204	ロータロック				
243	ブレーキ IGBT	X	X	X	
244	ヒートシンク温度	Х	X	X	
245	ヒートシンクセンサー		X	X	
246	パワーカード電源			X	
249	整流器低温	X			
250	新規スペアパーツ			X	
251	新規タイプコード		X	X	

(X):パラメータに依存

*1:自動リセット機能によるリセット不可

表 8.2 予報/異常リスト

8.5 予報及び異常の詳細

予報 1 内部 10V 電圧降下

端子 50 の DC10V 出力が過負荷状態になり電圧降下を起こしています。 DC10V の最大負荷は $15\text{mA}/590\,\Omega$ です。接続したボリュームの短絡及び、結線ミスがないか確認して下さい。

トラブルシューティング

端子 50 の結線を外し予報が消えれば外部に問題が発生しています。予報が消えない場合、コントロールカードが破損しています。

予報/異常2 ライブゼロエラー

【Pr. 6-01 ライブゼロタイムアウト機能】を設定している場合にのみ発報します。信号がアナログ入力の最小値の50%を下回るとライブゼロエラーとなります。通常、断線及び、信号の送信元の破損により生じます。

トラブルシューティング

- アナログ入力の結線が正しく行われているか を確認して下さい。
- ▶ パラメータの設定及び、スイッチの設定が入 力する信号と一致しているか確認して下さい。
- ▶ 信号が正しく出力されているか確認して下さい。

予報/異常3 モータ 接続

インバータの出力側にモータが接続されていません。

予報/異常4 一次側 相

インバーター次側で 相もしくは大幅な不平衡が発生しています。この異常はインバータの整流器に問題が発生している場合にも発報します。【Pr.14-12 一次側不平衡時の機能】にて動作の設定が可能です。

トラブルシューティング

一次側電源の 相、電圧及び電流に不平衡が発生 していないか確認して下さい。

予報 5 直流電圧超過

中間回路の電圧が予報の上限値を超えています。上限値はインバータの電圧仕様によって異なります。この 状態ではインバータは動作を継続します。

予報 6 直流電圧低下

中間回路の電圧が予報の下限値を下回っています。下 限値はインバータの電圧仕様によって異なります。こ の状態ではインバータは動作を継続します。

予報/異常7 直流過電圧

中間回路の電圧が上限値を超えています。この状態が 継続するとインバータはトリップします。

トラブルシューティング

回生エネルギーが過大に発生している可能性が高い為、以下の対策を検討して下さい。

- ▶ ブレーキ抵抗器の接続
- ▶ 減速のランプ時間延長

- ▶ 減速ランプタイプの変更
- ➤ AC/DC ブレーキ機能の使用 (Pr. 2-10)
- ▶ トリップ遅延時間の延長 (Pr. 14-26)

予報/異常8 直流電圧過小

中間回路の電圧が下限値を下回っています。外部 DC24V 電源が供給されていない場合、この状態が継続するとインバータはトリップします。トリップまでの時間はインバータ本体の容量によって異なります。

トラブルシューティング

- ▶ 電源電圧とインバータの仕様が適合している か確認して下さい。
- ▶ 電源電圧の 定を行って下さい。
- ソフトチャージ回路のテストを行って下さい。

中間回路電圧の予報/異常しきい値

インバータ仕様	3 φ AC380∼500V
直流電圧過小	DC373V
直流電圧低下	DC410V
直流電圧超過	DC810V / DC840V
ブレーキ有り/無し	
直流過電圧	DC855V

予報/異常9 インバータ過負荷

過電流状態が長時間継続するとインバータ保護の為、 発報します。インバータ保護用の電子サーマルが 98% の状態で予報、100%で異常となります。電子サーマル が 90%を下回るまで、リセットは出来ません。

トラブルシューティング

- ▶ 出力電流値がインバータの定格を常時上回っていないか確認して下さい。
- ➤ インバータのサーマルを LCP に表示し、数値 を監視して下さい。定格を常時下回る場合は サーマルの値が減少し、上回る場合はサーマルの値が増加します。
- ▶ 高温環境下での使用及び、スイッチング周波数を上げている場合、定格低減の条件内に収まっているか確認して下さい。

予報/異常10 電子サーマル過負荷

モータ保護用の電子サーマルのカウンタが 100%に 達すると発報します。検出時の動作及び条件は【Pr.1-90モータ熱保護】にて設定可能です。

トラブルシューティング

- ▶ モータが過熱状態にないか確認して下さい。
- ➤ モータが機械的に過負荷状態にないか確認して下さい。
- ▶ 【Pr. 1-24 モータ定格電流値】が適正か確認 して下さい。
- ➤ 【Pr. 1-20 ~ Pr. 1-25】の設定値に間 いが ないか確認して下さい。
- ▶ モータに外部ファンがある場合、【Pr. 1-91 モータ外部ファン】の設定を確認して下さい。
- ▶ 【Pr. 1-29 モータ自動適合(AMA)】を実行して、 モータの定数を取得して下さい。

予報/異常11 モータサーミスタ過負荷

モータサーミスタにより過負荷が検出されました。検 出時の動作及び条件は【Pr.1-90 モータ熱保護】にて 設定可能です。

トラブルシューティング

- モータが過熱状態にないか確認して下さい。
- モータが機械的に過負荷状態にないか確認して下さい。
- アナログ入力を使用している場合、端子53又は54と端子50(DC10V)にサーミスタが正しく接続されているか、電圧入力/電流入力切替スイッチが正しく設定されているか確認してください。
- ➤ デジタル入力を使用している場合、端子 18 又は 19 と端子 50 (DC10V) にサーミスタが正しく接続されているか確認して下さい。(使用出来るのは PNP 形のみです)
- ▶ KTY センサを使用している場合、端子 54 と端子 50 (DC10V) にセンサが正しく接続されているか確認して下さい。【Pr. 1-95 ~ Pr. 1-97】が正しく設定されているか確認して下さい。
- ▶ 【Pr. 1-93 サーミスタ・ソース】が正しく設 定されているか確認して下さい。

予報/異常 12 トルク制限

モータの出力トルクが【Pr.4-16 トルク制限】又は 【Pr.1-17 回生時のトルク制限】に 達しています。 【Pr.14-25 トルク制限時のトリップ遅延】の設定を変 更することで、異常発報が可能になります。(設定値を 【60】にすることで、予報のみとなります)

トラブルシューティング

- 加速中にトルク制限が発生する場合、加速時間を延ばして下さい。
- ➤ 減速中にトルク制限が発生する場合、減速時間を延ばして下さい。
- ▶ 運転中にトルク制限が発生する場合、トルク 制限値を高く設定して下さい。
- ➤ モータが負荷に対して適正に選定されている か確認して下さい。

予報/異常 13 過電流

インバータの出力定格電流値の 200%を超過しています。 予報を 1.5 秒間発報し、状態が継続する場合、異常を 発報します。主に高慣性の負荷での な加速及び、 瞬発的にトルクを必要とする負荷で発生します。メカ ブレーキを使用している場合は、外部入力によるリセ ットが可能です。

トラブルシューティング

- 電源を遮断し、モータがロックしていないか 確認して下さい。
- ➤ モータの容量とインバータの出力が適正に選 定されているか確認して下さい。
- ➤ 【Pr. 1-20 ~ Pr. 1-25】が正しく設定されて いるか確認して下さい。

異常 14 地絡

インバータの出力からモータの間で地絡が発生しています。

トラブルシューティング

- ■電源を遮断して地絡箇所を確認し修正して下さい。
- ▶ モータの絶縁を 定して下さい。
- ▶ 各相の電流値を 定して下さい。

異常 15 ハードウェア不適合

非対応のオプションが装着されています。 以下のパラメータの値を確認して代理店に御連絡下さい。

- ➤ Pr. 15-40 機種
- ▶ Pr. 15-41 出力
- ➤ Pr. 15-42 電圧
- ▶ Pr. 15-43 ソフトウェアバージョン
- ▶ Pr. 15-45 タイプコード
- ▶ Pr. 15-49 SW ID コントロールカード
- ➤ Pr. 15-50 SW ID パワーカード
- ▶ Pr. 15-60 実装済みオプション
- ➤ Pr. 15-61 Opt SW バージョン

異常 16 短絡

モータもしくはモータまでの配線で短絡が発生しています。

インバータの電源を遮断し、処置を行って下さい。

予報/異常17 コントロールワードタイムアウト

インバータと通信の確立できる機器がありません。

【Pr.8-04 コントロールワードタイムアウト時の機能】を【0 オフ】以外に設定している場合に予報を発報し、【5 停止してトリップ】に設定している場合に異常を発報します。

トラブルシューティング

- ▶ シリアル通信の接続を確認して下さい。
- ▶ 【Pr. 8-03 コントロールタイムアウト時間】 の値を増やして下さい。
- ▶ 他の通信機器が正常か確認して下さい。
- ▶ 設置が EMC 要求事項を たしているか確認して下さい。

予報/異常 22 ホイストメカブレーキ

表示された数字ごとに内容が異なります。

0: トルクが 達せずにタイムアウトしました。 1: ブレーキのフィードバックが無い状態でタイムアウトしました。

予報/異常 23 内部ファン

内部冷却ファンの異常です。

ファンの実装、運転状態をチェックし発報します。 【Pr.14-53 ファンモニター】で予報/異常/無効を設定 できます。

トラブルシューティング

- ▶ ファンの抵抗値を確認して下さい。
- ソフトチャージ回路のヒューズを確認して下 さい。

予報/異常 24 外部ファン

外部冷却ファンの異常です。

ファンの実装、運転状態をチェックし発報します。 【Pr.14-53 ファンモニター】で予報/異常/無効を設定 できます。

トラブルシューティング

- ▶ ファンの抵抗値を確認して下さい。
- ソフトチャージ回路のヒューズを確認して下 さい。

予報 25 ブレーキ抵抗器短絡

ブレーキ抵抗器に短絡が発生しています。短絡が発生 すると、ブレーキ機能を無効化し予報を発報します。 電源を遮断し、抵抗器を交換して下さい。

抵抗器異常時の動作は【Pr. 2-15 ブレーキ確認】にて 設定可能です。

予報/異常 26 ブレーキ抵抗器電力制限

ブレーキ抵抗器で処理した電力は直近 120 秒以上の中間電圧及び、【Pr.2-16 交流ブレーキ最大電流】の値から計算します。

処理した電力が抵抗器の能力の 90%を上回ると予報を発報します。【Pr. 2-13 ブレーキ電力監視機能】を【2 トリップ】に設定している場合、処理した電力が抵抗器の能力の 100% 達時に異常を発報します。

▲警告

ブレーキチョッパ短絡時には過大なエネルギーが抵抗 器に流れる可能性があります。

予報/異常27 ブレーキチョッパ短絡

ブレーキチョッパに短絡が生じています。短絡が発生すると、ブレーキ機能を無効化し予報を発報します。この状態でインバータの運転は可能ですが、ブレーキ抵抗器へエネルギー過大なエネルギーが流れます。 電源を遮断し、抵抗器を取り外して下さい。

ブレーキ抵抗器にエネルギーが流れ過熱状態となることで、更に予報/異常が発生します。ブレーキ抵抗器の温度監視を行う場合、端子104、106を使用します。詳細はデザインガイドを確認して下さい。

予報/異常 28 ブレーキチェック

ブレーキ抵抗器が接続されていないか、正常に動作していません。【Pr.2-15 ブレーキ確認】を確認して下さい。

異常 29 ヒートシンク温度

ヒートシンクの温度が許容値を超えています。ヒートシンクの温度が規定値以下に下がるまでリセットはで

きません。しきい値はインバータの出力により異なります。

トラブルシューティング

- ▶ 囲気温度が選定条件以下にあるか確認して下さい。
- モータケーブルが長す ないか確認して下さい。
- ▶ インバータ上下の吸排気用のクリアランスが 適正か確認して下さい。
- ▶ インバータの周囲に通風を遮る物が無いか確認して下さい。
- ▶ ヒートシンクファンが破損していないか確認 して下さい。
- ▶ ヒートシンクが汚れていないか確認して下さい。

D/E フレームのインバータは IGBT モジュールの温度センサーでも監視を行っています。F フレームは IGBT モジュール及び、整流器モジュールのセンサーでも監視を行っています。

上記トラブルシューティングを行っても問題が解消しない場合、更に以下の項目を確認して下さい。

- ▶ ファンの抵抗値
- ▶ ソフトチャージ回路のヒューズ
- ▶ IGBT モジュールの温度センサー

異常 30 モータ U 相 相

インバータU相とモータの接続が確認できません。 電源を遮断して確認を行って下さい。

異常 31 モータ V 相 相

インバータ V 相とモータの接続が確認できません。 電源を遮断して確認を行って下さい。

異常 32 モータ W 相 相

インバータ W 相とモータの接続が確認できません。 電源を遮断して確認を行って下さい。

異常 33 インラッシュ異常

短時間に一次電源の ON/OFF を り すことで発生します。

予報/異常34 フィールドバス通信異常

A オプションに装着したフィールドバスが動作していません。

予報/異常 36 電源異常

一次側電源が電圧降下を起こしています。異常時の動作は【Pr.14-10 電源異常】にて設定可能です。 電源及び、ブレーカー/ヒューズを確認して下さい。

異常 38 内部異常

インバータ内部で異常が発生しています。この異常が 発生すると、併せてコードを表示します。トラブルシ ューティングを行っても問題が解消しない場合、表示 されたコードを確認して代理店へ御連絡 います。

トラブルシューティング

- ▶ 電源の再投入を行って下さい。
- オプションが適切に装着されているか確認して下さい。
- ▶ 誤結線及び、 みが無いか確認して下さい。

コード	内容
0	シリアルポートを初期化できません。
U	代理店へ御連絡 います。
256 - 258	パワーカードの EEPROM データが破損している
200 200	かバージョンがい為使用できません。
512	コントロールカードの EEPROM データが破損し
012	ているかバージョンがい為使用できません。
513	EEPROM のデータ読込み中にタイムアウトしま
010	した。
514	EEPROM のデータ読込み中にタイムアウトしま
	した。
515	EEPROM のデータを認識できません。
516	EEPROM に書込み中の為、書込みができません。
517	書込み指令がタイムアウトしました。
518	EEPROM エラーが発生しました。
519	EEPROM にバーコードデータが存在しないか、
	不正なデータです。
783	パラメータの設定値が上下限を超えています。
1024 - 1279	内部不具合です。代理店へ御連絡 います。
1281	DSP フラッシュタイムアウト
1282	パワーカードのマイナーバージョンが合致し
	ません。
1283	パワーカードの EEPROM データのバージョンが
	合致しません。
1284	DSP のソフトウェアバージョンを読込めませ
	ん。
1299	Aオプションのソフトウェアが い為使用でき
	ません。
1300	Bオプションのソフトウェアが い為使用でき
	ません。
1301	CO オプションのソフトウェアが い為使用で
1000	きません。
1302	C1 オプションのソフトウェアが い為使用で きません。
1315	Aオプションのソフトウェアに対応していませ
1313	ん。
1316	Bオプションのソフトウェアに対応していませ
1010	<i>し</i> 。
1317	CO オプションのソフトウェアに対応していま
	せん。
1318	C1 オプションのソフトウェアに対応していま
	せん。
1379	Aオプションの認識中に反応がありません。
1380	Bオプションの認識中に反応がありません。
1381	CO オプションの認識中に反応がありません。
1382	C1 オプションの認識中に反応がありません。
1536	例外が発生しました。デバッグ情報を LCP に書
	込みます。
1792	DSP の割込みが発生しました。正常に転送でき
	ていないパワーセクションのデータ、モータの
	制御データをデバッグしています。
2049	パワーセクションデータをリスタートしまし
	た。
2064 - 2072	H081x: スロット x のオプションをリスタート
	しました。

コード	内容
2080 - 2088	H082x:スロットxの電源投入待ちです。
2096 - 2104	H983x:スロットxの電源投入待ちです。
2304	パワーカードの EEPROM からデータを読込めま
	せん。
2305	パワーユニットのソフトウェアバージョンが
	不明です。
2314	パワーユニットのデータが不明です。
2315	パワーカードのソフトウェアバージョンが不
	明です。
2316	内部不具合
2324	不正なパワーカードの情報が登録されました。
2325	パワーカードとの通信が途切れました。
2326	不正なパワーカードの情報が登録されました。
2327	パワーカードの情報が複数登録されています。
2330	パワーカードの出力レンジデータが一致しま
	せん。
2561	DSP から ATACD への通信ができません。
2562	ATACD から DSP への通信ができません。
2816	コントロールカードスタックオーバーフロー
2817	内部不具合
2818	内部不具合
2819	内部不具合
2820	LCP スタックオーバーフロー
2821	シリアル通信オーバーフロー
2822	USB オーバーフロー
2836	内部不具合
3072 - 5122	パラメータ設定値が上下限を超えています。
5123	スロット A のオプションがコントロールカー
	ドのハードと互換性がありません。
5124	スロット B のオプションがコントロールカー
	ドのハードと互換性がありません。
5125	スロット CO のオプションがコントロールカー
	ドのハードと互換性がありません。
5126	スロット C1 のオプションがコントロールカー
	ドのハードと互換性がありません。
5376 - 6231	メモリー範囲外

表 8.3

異常 39 ヒートシンクセンサー

ヒートシンク、IGBT モジュールもしくは整流器モジュールの温度センサーからフィードバックがありません。パワーカード、ゲートドライブカード及び、 方間のリボンケーブルの接続が問題ないか確認して下さい。

予報 40 端子 27 過負荷

デジタル出力 27 の過負荷です。接続された負荷及び、 短絡が生じていないか確認して下さい。また、【Pr.5-00 デジタル I/O モード】及び、【Pr.5-01 端子 27 モード】 が正しく設定されているか確認して下さい。

予報 41 端子 29 過負荷

デジタル出力 29 の過負荷です。接続された負荷及び、 短絡が生じていないか確認して下さい。また、【Pr.5-00 デジタル I/O モード】及び、【Pr.5-02 端子 29 モード】 が正しく設定されているか確認して下さい。

予報 42 端子 X30/6、X30/7 過負荷

デジタル出力 X30/6 もしくは X30/7 の過負荷です。接

続された負荷及び、短絡が生じていないか確認して下さい。また、【Pr.5-32 デジタル出力 X30/6】及び、【Pr.5-33 デジタル出力 X30/7】が正しく設定されているか確認して下さい。

異常46 パワーカード電源

パワーカードの電源出力が出力範囲を外れています。 パワーカードのスイッチング電源で生成している電源 は DC24V、DC5V 及び、DC 18V で、オプションの MCB107(DC24V 制御電源入力オプション)を使用してい る場合、DC24V と DC5V の監視のみ行います。

予報 47 外部 24V 電圧降下

外部 DC24V 電源が過負荷状態の可能性があります。過 負荷及び、電圧降下を起こしていない場合は代理店に 御連絡 います。

予報 48 内部 1.8V 電圧降下

コントロールカードで使用する DC1.8V が許容範囲外です。コントロールカードに問題が生じていないか確認して下さい。オプションを装着している場合、過電圧状態に無いか確認して下さい。

予報 49 速度制限

モータの速度が【Pr. 4-11 / Pr. 4-12 モータ速度下限】 及び、【Pr. 4-13 / 4-14 モータ速度上限】の設定範囲 から外れています。【Pr. 1-86 / Pr. 1-87 トリップ速度】 を下回るとインバータはトリップします。

異常 50 AMA 定失

代理店に御連絡 います。

異常 51 AMA 電圧/電流異常

モータ出力、電圧もしくは電流の設定値に問題があります。 $Pr. 1-20 \sim Pr. 1-25$ の設定値が正しいか確認して下さい。

異常 52 AMA 電流過小

モータ電流値が過小です。設定を確認して下さい。

異常 53 AMA モータ過大

モータ出力が AMA 可能範囲を超えています。

異常 54 AMA モータ過小

モータ出力が AMA 可能範囲を下回っています。

異常 55 AMA パラメータ範囲外

パラメータ設定値が AMA 可能範囲を外れています。AMA を実行できません。

異常 56 AMA ユーザ中断

AMA の中断操作が行われました。

異常 57 AMA タイムアウト

再度、AMA を実行して下さい。AMA を し行うと一次

銅損及び、二次銅損が増加しますが、致 的な問題と はなりません。

異常 58 AMA 内部エラー

代理店に御連絡 います。

予報 59 電流制限

モータの電流値が【Pr.4-18 電流制限】設定値を上回っています。 $Pr.1-20 \sim Pr.1-25$ の設定値が正しいか確認して下さい。上限値を上げる場合、システム全体で問題が無いか検討を行って下さい。

異常60 外部インターロック

外部インターロック入力が有効になりました。異常処置を行い、リセット操作を行って下さい。

予報/異常 61 フィードバック異常

モータ速度フィードバックのエラーです。Pr. 4-30 ~ Pr4-32 の設定を見直して下さい。

予報 62 出力周波数上限

出力周波数が【Pr. 4-19 最高出力周波数】に 達しています。

異常64 電圧制限

負荷及び、速度に対して必要な出力電圧が中間電圧から生成可能な電圧を超えています。

予報/異常65 コントロールカード過温度

コントロールカードの温度が 75 \mathbb{C} (FC302 は 80 \mathbb{C}) に 達しました。

トラブルシューティング

- ➤ 囲気温度が選定条件を超えていない確認して下さい。
- ➤ エアフィルタに まりが発生していないか確認して下さい。
- ▶ ファンが正常に動作しているか確認して下さい。
- ▶ コントロールカードに異常が無いか確認して下さい。

予報 66 ヒートシンク温度低下

インバータの温度が運転可能範囲を下回っています。この予報は IGBT モジュールの温度センサーで監視を行っています。空調等で 囲気温度を上げて下さい。また、【Pr. 2-00 直流保持/ 熱電流】を【5%】に、【Pr. 1-80 停止時の機能】を【1 DC 保持/モータ 熱】にすることで、インバータに電流を流し予熱が可能です。

トラブルシューティング

▶ ヒートシンクセンサーが 0℃になるとセンサーの不具合と 断し、ファンを全速で運転します。IGBT とゲートドライブカードの結線が外れていないか、IGBT モジュールのセンサーに問題が無い確認して下さい。

異常67 オプション構成変更

最終電源投入時よりオプションが追加または取り外されています。構成を確認してリセット操作を行って下さい。

異常 68 安全停止

安全停止入力が有効になりました。異常処置を行い、 リセット操作を行って下さい。

異常69 パワーカード温度

パワーカードの温度が正常範囲を外れています。

トラブルシューティング

- ドアファンが正常に動作しているか確認して下さい。
- エアフィルタに まりが発生していないか確認して下さい。
- ➤ IP21 及び、IP54 仕様の場合、入線 のプレートが正しく装着されているか確認して下さい。

異常 70 不正な製品構成

コントロールカードとパワーカードに互換性がありません。代理店に製品名盤に記載された P/N と取付けたカードの P/N を御連絡下さい。

異常 71 PTC1 安全停止

MCB112(サーミスタ入力オプション)により安全停止入力が有効になりました。モータの温度が下がるまでリセット操作はできません。



自動リセット機能を使用している場合、モータ の温度が下がった時点で自動リセットがかか りモータが始動します。

異常72 な異常

安全停止入力が有効になり、更にトリップロック状態になっています。この異常は、MCB112(サーミスタ入力オプション)からのデジタル入力が想定外の状態となった時に発生します。

予報 73 安全停止自動スタート

安全停止が有効になりました。発生要因が解消される とモータが始動します。

予報76 パワーユニット不適合

パワーユニットの必要数と検出されたユニット数が一致しません。

トラブルシューティング

F フレームでパワーモジュールの交換を行った際にパワーカードのデータと一致しない場合に発生します。交換した部品の P/N が交換前と一致しているか確認して下さい。

予報 77 低減モード

低減モードが有効になりました。インバータユニット の必要数に対して使用可能なユニット数が少なく、運 転継続可能な場合、電源投入時に発生します。

異常79 不正なパワーセクション構成

スケーリングカードの接続数が一致しないかもしくは接続されていません。または、パワーカードの MK102 コネクタが接続されていません。

異常80 パラメータ初期化

パラメータ設定値が初期化されました。リセット操作 を行って下さい。

異常 81 CSIV ファイル破損

CSIV ファイルの構文エラーです。

異常82 CSIV パラメータエラー

CSIV ファイルによるパラメータ追加に失 しました。

異常 85 Profibus 重大エラー

Profibus もしくは Profisafe にエラーが発生しています。

予報/異常 104 内部ファン異常

内部冷却ファンの異常です。

ファンの運転状態をチェックし発報します。【Pr. 14-53 ファンモニター】で予報/異常/無効を設定できます。

トラブルシューティング

電源を再投入し、異常及び予報が再発しない確認して下さい。

予報 250 新規スペアパーツ

インバータの部品交換が行われました。リセット操作 を行って下さい。

予報 251 新規タイプコード

パワーカードもしくはその他の部品交換によりタイプ コードが変更されました。リセット操作を行って下さ い。

9 トラブルシューティング

9.1 初期設定及び操作

症状	要因	確認方法	対策
ディスプレイに も表示されな い	電源が投入されていない	表 3. 1	電源が正しく供給されているか 確認して下さい。
	ブレーカーがトリップしている。 ヒューズが取付けられていない ヒューズが切れている	ブレーカー及びヒューズを確認 して下さい。(この表にブレーカ ー及びヒューズの項が有ります)	各項目に沿って対処して下さい。
	LCP に電源が供給されていない	LCP 及び、ケーブルが正しく接続 されているか、破損が無いか確認 して下さい。	破損が見られる場合、部品を交換 して下さい。
	制御電源の触	DC24V (端子 12/13)と DC10V(端子 50)、GND(端子 20/39/55)に 触が 無いか確認して下さい。	正しい結線を行って下さい。
	VLT2800 、 VLT5000/6000/8000 、 FCD300、FCM300 用の LCP を接続し ている		使用可能な LCP は LCP101(130B1124)及び、 LCP102(130B1107)です。
	コントラストの設定が い/ い		【Status】ボタンを押しながら▲ ▼ボタンでコントラストを調整 して下さい。
	LCP の不具合	別の LCP を取付けて確認して下さい。	別の LCP で正常に動作する場合、 LCP を交換して下さい。
	内部不具合(上記で解決できない 場合)		代理店に御連絡 います。
表示が断続的になる	制御電源の過負荷及び、内部不具合	制御端子のブロックを全て取外して動作の確認を行って下さい。	端子ブロックを外して正常動作する場合、結線及び接続している 負荷に問題がある可能性があります。
			問題が解消しない場合は上記「ディスプレイに も表示されない」 に従って下さい。
モータを始動できない	モータとの結線ミス及び開閉器、 断路器が解放されている	モータとの結線が正しく行われているか、開閉器が正しく動作しているか、断路器を解放していないか確認して下さい。	状況に応じて処置を行って下さい。
	DC24V は供給されているが、一次 電源が供給されていない。	電源が正常に供給されているか 確認して下さい。	
	LCP が【停止】状態になっている	【Off】ボタンが押された状態に なっていないか確認して下さい。	運転方法に応じて【Auto On】も しくは【Hand On】ボタンを押し て下さい。
	スタート信号が有効になっていない。(LCP に【スタンバイ】表示)	デジタル入力に【スタート】が割付けられているか、正常に信号が入力されているか確認して下さい。	
	フリーラン指令が有効(LCP に【フ リーラン】表示)	デジタル入力に【逆フリーラン】 が割付けられている場合、スター ト信号投入時に併せてフリーラ ンにも指令が入力されているか 確認して下さい。	フリーラン停止機能を使用しない場合はデジタル入力の【逆フリーラン】を【機能無し】に変更して下さい。
	有効な速度指令信号が無い	速度指令信号が正しく設定されているか、外部から正常に入力されているか確認して下さい。	Pr.3-1*の設定を正しく設定して下さい。また、外部信号を使用している場合、割付けの設定を正しく行って下さい。
モータが逆転する/逆転できない	回転方向に制限をかけている	【Pr.4-10 モータ回転方向】が正 しく設定されているか確認して 下さい。	
	逆転信号が有効になっている。	デジタル入力に【逆転】が割り付けられていないか確認して下さい。	
	モータとの結線が逆相になって いる		セクション 2.4.5 を参照して下さ い。

4キ4ト	番田	1/左寻对 七、汁:	计 签
症状 回転数が最大まで 達しない	要因 出力周波数及び、最大速度に制限	確認方法 【Pr. 4-13 / Pr. 4-14 速度制限】	対策
回転数が取入よく 達しない	をかけている をかけている	及び、【Pr. 4-19 最大出力周波数】	
		の設定値を確認して下さい。	
	外部からの速度指令信号が正し	アナログ入力、パルス入力の信号	
	く割付けられていない	上下限と対する割付けの上下限	
		が正しく設定されているか、3-1*	
		で速度指令信号として選択され	
		ているか、3-0*で信号の上下限が 正しく設定されているか確認し	
		て下さい。	
速度が安定しない	パラメータが正しく設定されて	モータ情報が正しく入力されて	モータ情報は Pr. 1-2*
	いない	いるか確認して下さい。	速度補償は Pr. 1-6*
		速度補償が適正か確認して下さ	PID の設定は Pr. 20-**です。
		<i>V</i> '.	
		PIDの設定を見直して下さい。). Interference of the control of th
モータの動きが い	過 磁化が起きている	モータ情報及び定数が正しく設 定されているか確認して下さい。	モータ情報は Pr. 1-2* モータ定数は Pr. 1-3*です。
		たされているが確認して下さい。	モータル数は Pr. 1-3* じり。 Pr. 1-3*の一部は AMA により取得
			できます。
			また、Pr.1-5*の設定が適正かも
			確認して下さい。
ブレーキが効かない	パラメータが正しく設定されて	ブレーキの設定が適正か、減速時	ブレーキの設定は Pr. 2-**
	いない	間が短か過 ないか確認して下	速度関連の設定は Pr. 3-**です。
ブレーカーがトリップする	相間短絡	さい。 電源を遮断して短絡箇所が無い	短絡箇所の修正を行って下さい。
フレーカーがトリッフする ヒューズが 断する	作 町 左右	・电線を遮倒して短給固別が無い か確認して下さい。	超船固別の修正を行うし下さい。
	モータ過負荷	出力電流値がモータ定格電流値	システム構成を見直し、モータと
		を上回っていないか確認して下	負荷の特性が適切になるように
		さい。	して下さい。
	端子の み	電源を遮断して端子に みが無	適正トルクにて締付けを行って
		いか確認して下さい。	下さい。
一次電源の電流不平衡が 3%以上	電源自体の問題	一次側の入力を1相ずつずらして	電源側の相(RST)の不平衡が発生
	インバータの故障	接続し、不平衡が起こる相を確認して下さい。	する相が変わらない場合、電源に 問題が無いか確認して下さい。
		(R→L1 S→L2 T→L3 となっている	「同題が無V・が確認して下さV。 インバータの相(L1/L2/L3)の不
		のを $R\rightarrow L2$ $S\rightarrow L3$ $T\rightarrow L1$ にする)	平衡が発生する相が変わらない
			場合、インバータの故障が考えら
			れます。代理店へ御連絡 いま
			す。
モータへの電流不平衡が 3%以上	モータもしくはモータまでの配		モータ側の相(XYZ)の不平衡が発
	線の問題 インバータの故障	し、不平衡が起こる相を確認して	生する相が変わらない場合、モータもしくはモータまでの配線に
	コンハーグの政陣	下さい。 (U→X V→Y W→Z となっているの	タもしくはモータまでの配線に 問題が無いか確認して下さい。
		$\begin{array}{c} (0 \text{ A V } \text{A I W } \text{Z } \text{Z } \text{A S } \text{CV } \text{30}) \\ \text{E $U \rightarrow Y$ $V \rightarrow Z$ $W \rightarrow X$ $\text{$C$ t -3}$} \end{array}$	インバータの相(UVW)の不平衡が
		, , ,	発生する相が変わらない場合、イ
			ンバータの故障が考えられます。
			代理店へ御連絡 います。
が発生している	ファンやポンプが共振を起こし	【Pr. 4-6* バイパス周波数】に問	が規定値内に収まっている
	ている	題の発生する周波数帯を設定して下さい。	か確認して下さい。
		【Pr. 14-03 可変調】を【0 オフ】	
		に設定して下さい。	
		【Pr. 14-00 スイッチングパター	
		ン】及び、【Pr. 14-01 スイッチン	
		グ周波数】の設定を変更して下さ	
		い。(定格低減を考慮し、インバ	
		ータ過負荷とならないようにして下さい。	
主0.1	<u>l</u>	て下さい。)	

表 9.1

10 仕様

10.1 出力サイズごとの仕様

FC100 及び FC200		N110	N132	N160	N200	N250	N315
過負荷定格(1分間)				11	0%	•	
モータ出力	[kW] 400V	110	132	160	200	250	315
	[HP] 460V	150	200	250	300	350	450
	[kW] 480V	132	160	200	250	315	355
筐体サイズ	IP21 / IP54		D1h			D2h	
	IP20		D3h			D4h	
出力電流値 [A]	定格 (400V)	212	260	315	395	480	588
	過負荷定格 (400V)	233	286	347	435	528	647
	定格 (460V / 480V)	190	240	302	361	443	535
	過負荷定格 (460V /480V)	209	264	332	397	487	588
設備容量 [kVA]	400V	147	180	218	274	333	407
	460V / 480V	151	191	241	288	353	426
定格入力電流値 [A]	400V	204	251	304	381	463	567
	460V / 480V	183	231	291	348	427	516
動力部及びブレーキ抵抗 器、ロードシェア端子の最	mm^2	2 95			2 185		
大電線サイズ	AWG		2 3/0			2 350MCM	
一次側最大ブレーカー容量	[A]	315	350	400	550	630	800
電力損失[W]	400V	2555	2949	3764	4109	5129	6663
	460V	2257	2719	3622	3561	4558	5703
重量 [kg / lbs]			62 / 135		125 / 275		
効率		0.98					
出力周波数				0 ~	590Hz		

表 10.1-1 3 φ 380~480V FC100/200

FC300			N9	OK	N1	10	N1	32	N1	60	N2	00	N2	250
過負荷定格(1分間)			150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%
モータ出力	[kW]	400V	90	110	110	132	132	160	160	200	200	250	250	315
	[HP]	460V	125	150	150	200	200	250	250	300	300	350	350	450
	[kW]	500V	110	132	132	160	160	200	200	250	250	315	315	355
筐体サイズ	IP21	/ IP54			D	lh					D	2h		
	IP20				D:	3h					D ₄	4h		
出力電流値 [A]	定格	(400V)	177	212	212	260	260	315	315	395	395	480	480	588
	過負荷	肯定格(400V)	266	233	318	286	390	347	473	435	593	528	720	647
	定格	(460V / 500V)	160	190	190	240	240	302	302	361	361	443	443	535
	過負荷	市定格(460V /500V)	240	209	285	264	360	332	453	397	542	487	665	588
設備容量 [kVA]	400V		123	147	147	180	180	218	218	274	274	333	333	407
	460V		127	151	151	191	191	241	241	288	288	353	353	426
	500V		139	165	165	208	208	262	262	313	313	384	384	463
定格入力電流値	400V		171	204	204	251	251	304	304	381	381	463	463	567
[A]	460V	/ 500V	154	183	183	231	231	291	291	348	348	427	427	516
動力部及びブレーキ器、ロードシェア端号		mm^2			2	95			2 185					
大電線サイズ	1 47 40	AWG			2	3/0					2 3	50MCM		
一次側最大ブレーカー	−容量[[A]	31	15	38	50	40	00	5	50	630		80	00
電力損失 [W]	400V		2031	2559	2289	2954	2923	3770	3093	4116	4039	5137	5005	6674
	460V		1828	2261	2051	2724	2089	3628	2872	3569	3575	4566	4458	5714
重量 [kg / lbs]				62 /	135					125 ,	/ 275			
効率	効率		0.98											
出力周波数			0 ~ 590Hz											
ヒートシンクトリップ	プ温度		110℃											
コントロールカード語	午容温度	: :	75℃											

表 10.1-2 3 φ 380~500V FC300

FC100 及び FC200		N75K	N90K	N110	N132	N160	N200	N250	N315	N400
過負荷定格(1分間)					•	110%	•	•	•	
モータ出力	[kW] 550V	55	75	90	110	132	160	200	250	315
	[HP] 575V	75	100	125	150	200	250	300	350	400
	[kW] 690V	75	90	110	132	160	200	250	315	400
筐体サイズ	IP21 / IP54	D1h						D	2h	
	IP20			D3h				D.	4h	
出力電流値 [A]	定格 (550V)	90	113	137	162	201	253	303	360	418
	過負荷定格(550V)	99	124	151	178	221	278	333	396	460
	定格(575V / 690V)	86	108	131	155	192	242	290	344	400
	過負荷定格(575V /690V)	95	119	144	171	211	266	319	378	440
設備容量 [kVA]	550V	86	108	131	154	191	241	289	343	398
	575V	86	108	130	154	191	241	289	343	398
	690V	103	129	157	185	229	289	347	411	478
定格入力電流値 [A]	550V	89	110	130	158	198	245	299	355	408
	575V	85	106	124	151	189	234	286	339	390
	690V	87	109	128	155	197	240	296	352	400
動力部及びブレーキ抵抗器、ロードシェア端子の最	mm^2			2 95			2 185			
大電線サイズ	AWG			2 3/0				2 3	50MCM	
一次側最大ブレーカー容量	[A]	160		315		3	50	400	500	550
電力損失[W]	575V	1161	1426	1739	2099	2646	3071	3719	4460	5023
	690V	1203	1476	1796	2165	2738	3172	3848	4610	5150
重量 [kg / lbs]				62 / 135	-	-		125 ,	/ 275	
効率		0.98								
出力周波数		0 ~ 590Hz								
ヒートシンクトリップ温度		110℃								
パワーカード許容温度						75℃				

表 10.2-1 3 φ 525~690V FC100/200

FC300		N55K		N75K		N90K		N110		N132	
過負荷定格(1分間)		150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%
モータ出力	[kW] 550V	45	55	55	75	75	90	90	110	110	132
	[HP] 575V	60	75	75	100	100	125	125	150	150	200
	[kW] 690V	55	75	75	90	90	110	110	132	132	160
筐体サイズ	IP21 / IP54	D1h									
	IP20					D	Bh				
出力電流値 [A]	定格 (550V)	76	90	90	113	113	137	137	162	162	201
	過負荷定格 (550V)	122	99	135	124	170	151	206	178	243	221
	定格(575V / 690V)	73	86	86	108	108	131	131	155	155	192
	過負荷定格(575V /690V)	117	95	129	119	162	144	197	171	233	211
設備容量 [kVA]	550V	72	89	89	108	108	131	131	154	154	191
	575V	73	86	86	108	108	130	130	154	154	191
	690V	87	103	103	129	129	157	157	185	185	229
定格入力電流値 [A]	550V	77	89	89	110	110	130	130	158	158	198
	575V	74	85	85	106	106	124	124	151	151	189
	690V	77	87	87	109	109	128	128	155	155	197
動力部及びブレーキ抵抗器、ロードシェア端子の最	mm^2					2	95				
大電線サイズ	AWG					2	3/0				
一次側最大ブレーカー容量	[A]	10	30				31	15			
電力損失[W]	575V	1098	1162	1162	1428	1430	1740	1742	2101	2080	2694
	690V	1057	1204	1205	1477	1480	1798	1800	2167	2159	2740
重量 [kg / lbs]				•		62 /	135	•	•		
効率		0.98									
出力周波数		0 ~ 590Hz									
ヒートシンクトリップ温度		110℃									
コントロールカード許容温度						75	$^{\circ}$ C				

表 10.2-2 3 φ 525~690V FC300

FC300		N160		N200		N250		N315			
過負荷定格(1分間)		150%	110%	150%	110%	150%	110%	150%	110%		
モータ出力	[kW] 550V	132	160	160	200	200	250	250	315		
	[HP] 575V	200	250	250	300	300	350	350	400		
	[kW] 690V	160	200	200	250	250	315	315	400		
筐体サイズ	IP21 / IP54	D2h									
	IP20				D4	łh					
出力電流値 [A]	定格 (550V)	201	253	253	303	303	360	360	418		
	過負荷定格(550V)	302	278	380	333	455	396	540	460		
	定格(575V / 690V)	192	242	242	290	290	344	344	400		
	過負荷定格(575V /690V)	288	266	363	319	435	378	516	440		
設備容量 [kVA]	550V	191	241	241	289	289	343	343	398		
	575V	191	241	241	289	289	343	343	398		
	690V	229	289	289	347	347	411	411	478		
定格入力電流値 [A]	550V	198	245	245	299	299	355	355	408		
	575V	189	234	234	286	286	339	339	390		
	690V	197	240	240	296	296	352	352	390		
動力部及びブレーキ抵抗 器、ロードシェア端子の最	mm^2				2	185					
大電線サイズ	AWG				2 35	50MCM					
一次側最大ブレーカー容量	[A]				58	50					
電力損失 [W]	575V	2361	3074	3012	3723	3642	4465	4146	5028		
	690V	2446	3175	3123	3851	3771	4614	4258	5155		
重量 [kg / lbs]			1		125 /	275					
効率		0.98									
出力周波数		0 ~ 590Hz									
ヒートシンクトリップ温度		110℃									
コントロールカード許容温度					75	$^{\circ}$ C					

表 10.3 3 φ 525~690V FC300

電力損失は定格負荷においての値です。電圧、ケーブルの種類等により、 15%の誤差が生じます。

電力損失はデフォルトのスイッチング周波数においての値です。スイッチング周波数が高い ど、損失も大きくなります。

組込みオプションによってはオプションキャビネット仕様となります。重量は下表の通りです。

筐体サイズ	本体	オプション	最大重量 [kg / lbs]
D5h	D1h	主電源断路器 / ブレーキチョッパ の両方及びいずれか	116 / 255
D6h	D1h	電磁開閉器 / サーキットブレーカー の両方及びいずれか	129 / 285
D7h	D2h	主電源断路器 / ブレーキチョッパ の両方及びいずれか	200 / 440
D8h	D2h	電磁開閉器 / サーキットブレーカー の両方及びいずれか	225 / 496

表 10.4 D5h ~ D8h の重量

VLT HVAC / AQUA / Automation Drive
D フレーム取扱説明書

仕様

Vol. 2.0

10.2 詳細仕様

雷源入力	- /T	1 T 4	0 1 0	١
笛/沢 八 /	1 U.	1. 1.	4. L.3)

定格入力電圧	FC100/FC200	T4	3ϕ $380 \sim 480$ V 10%
	FC300	T5	$3 \phi 380 \sim 500V 10\%$
	FC100/FC200/FC300	Т7	$3 \phi 525 \sim 690 V 10\%$

入力電圧の状態は中間回路電圧を監視して行います。電源入力電圧が定格下限値の 15% に低下するまでインバータは動作を継続します。 定格下限値の 10%以下では始動トルク及び、最大トルクを発生できない可能性があります。

定格入力周波数	50 / 60Hz 5%
電圧不平衡許容率	供給電圧の 3%以内
実行力率	0.9以上(定格負荷)
基本波力率 cos	0.98以上
一次側スイッチング許容回数	1 回/2 分
EN60664-1 に準ずるカテゴリ	過電圧カテゴリ / 汚 度 2

480V 及び 600V で実効値 100,000A 以下の回路での使用において適合しています。

モータ出力 (U、V、W)

出力電圧		供給電圧の0~100%
出力周波数		0 ∼ 590Hz *1
二次側スイッチング許容回数		無制限
加減速時間	FC100	1.0 ~ 3600 秒
	FC200	0.1 ~ 3600 秒
	FC300	0.01 ~ 3600 秒

*1 電圧及び出力レンジにより異なる

トルク特性

始動トルク (60 秒間)	FC100/FC200	110% *2
	FC300	160% *2
始動トルク(0.5 秒間)	FC100/FC200	135% *2
	FC300	180% *2
過負荷トルク(60 秒間)	FC100/FC200	110% *2
	FC300	160% *2

*2 インバータ定格に対する%

使用可能なケーブル及び電線

最大モータケーブル長	シールド線及び金属管使用時	150m
	使用時	300m
最大モータケーブルサイズ		セクション 10.1 に記載
制御入出力サイズ [mm²]	スリーブ無し、単線	$0.25 \sim 1.5 (2 0.75)$
	スリーブ無し、より線	0.25 ~ 1
	スリーブ有り	$0.25 \sim 0.5$
制御入出力サイズ [AWG]	スリーブ無し、単線	24 ~ 16
	スリーブ無し、より線	24 ~ 18
	スリーブ有り	24 ~ 20

** VLT HVAC / AQUA / Automation Drive D フレーム取扱説明書			
		, voi. 2	
点数		 6 (うち2点は出力と排他)	
端子番号		18 / 19 / 27 / 29 / 32 / 33 *3	
制御ロジック		PNP / NPN 切替式	
電圧範囲		DC0 ~ 24\	
電圧レベル (PNP)	Lo レベル (0)	DC5V 以下	
电压V 7V (IM)	Hi レベル (1)	DC10V以上	
電圧レベル(NPN)	Lo レベル (1)		
电/エレット/レ(INFIN)		DC14V以了	
月上光点光 了	Hi レベル (0)	DC19V以上	
最大許容電圧 		DC28'	
入力抵抗		約 4k 🖸	
デジタル入力は PELV に適合しています。 *3 端子 27 及び 29 はデジタル出力と排他利用です。			
アナログ入力			
点数		2	
端子番号		53 / 54 Er. / Er. Er.	
入力種別		電圧 / 電流 切替式	
入力種別切替スイッチ		A53 / A54	
電圧入力		A53 / A54 = U	
電圧レベル	FC100/FC200	0 ~ 10V(意割付可	
	FC300	-10 ~ 10V(意割付可	
入力抵抗		約 10k 〔	
最大許容電圧		20'	
電流入力		A53 / A54	
電流レベル		0/4 ~ 20mA (意割付可)	
入力抵抗		約 200 🕻	
最大許容電流		30m	
入力分解能		10 ビット	
入力精度		入力レベルの 0.59	
帯域幅		100H:	
アナログ入力は PELV に適合しています。		10011.	
パルス入力			
点数		2	
端子番号		29 / 33	
入力レベル	プッシュプル	4Hz ∼ 110kHz	
	オープンコレクタ	4Hz ∼ 5kHz	
電圧レベル		デジタル入力の項に記載	
最大許容電圧		DC28'	
入力抵抗		約 4k C	
入力精度(0.1 ~ 1kHz)		入力レベルの 0. 19	
アナログ出力			
点数			
端子番号		4:	
		0/4 ~ 20mA(意割付可	
最大負荷抵抗		500 <u>C</u>	
出力精度		出力レベルの 0.8	
出力分解能		四/パレー りょうり 0.0 /	
アナログ出力は PELV に適合しています。		0 L 7 I	

仕様	VLT HVAC / AQUA D フレーム取扱説明	./Automation Drive 書	Vol. 2.
 RS485 シリアル通信			V01. 2.
端子番号		P / TX+ / RX+	68
		N / TX- / RX-	69
		COMMON	61
RS485 は PELV に適合しています	。また、他の I/O と機能絶縁され	ています。	
デジタル出力 / パルス出力			
 点数			2 (デジタル入力と排他)
端子番号			27 / 29
電圧レベル			DCO ∼ 24V
最大出力電流			40mA
パルス出力の最大負荷			1kΩ
パルス出力の最大容量性負荷			10nF
パルス出力の出力レベル			0Hz ∼ 32kHz
出力精度			出力レベルの 0.1%
分解能			12 ビット
デジタル出力は PELV に適合して	います。		
DC24V 出力			
端子番号			12 / 13
			200mA
点数		-toty In-	2
リレー1 端子番号		a 接点	1 - 2
11 0 11 7 15 1		b 接点	1 - 3
リレー2 端子番号		a 接点	4 - 5
		b 接点	4 - 6
最大負荷(a 接点)		AC-1 抵抗負荷 *4,5	AC400V 2A
		AC-15 誘導負荷 力率 0.4	AC240V 0.2A
		DC-1 抵抗負荷	DC80V 2A
		DC-13 誘導負荷	DC24V 0. 1A
最大負荷(b 接点)		AC-1 抵抗負荷	AC240V 2A
		AC-15 誘導負荷 力率 0.4	AC240V 0.2A
		DC-1 抵抗負荷	DC50V 2A
		DC-13 誘導負荷	DC24V 0.1A
最小負荷			DC24V 10mA / AC24V 2mA
EN60664-1 に準ずるカテゴリ			過電圧カテゴリ / 汚 度 2
AC 定格及び DC 定格は IEC60947 t4 リレー出力は PELV に適合可能です。 *4 過電圧カテゴリは になります。 *5 UL 適合は AC300V 2A までです。			
DC10V 出力			
端子番号			50
出力電圧			10.5V 0.5V
最大出力電流			25mA
DC10V 出力は PELV に適合していまっ	 Н		

DC10V 出力は PELV に適合しています。

1	6L. I	Ŀ
1	[.13	₹

VLT HVAC / AQUA / Automation Drive D フレーム取扱説明書

Vol. 2.0

制御特性		
出力周波数分解能		0.003Hz
デジタル I/0 応答速度		2 ミリ秒以下
速度制御範囲(センサーレス)	4P 非同期モータ	同期速度の 1:100
速度制御精度	4P 非同期モータ	8rpm (30 ~ 4000rpm)
環境特性		
保護等級 (D1h / D2h / D5h / D6h / D7h / D8h)		IP21/NEMA Type 1, IP54/NEMA Type12
保護等級 (D3h / D4h)		IP20
加振試		1.0G
相対湿度(IEC 721-3-3)	クラス 3K3(非)	運転中 5 ~ 95%
H ₂ S 試 (IEC 60068-2-43)	試 条件:10 日間	クラス Kd
囲気温度(スイッチングパターン:60AVM)	定格低減有り	最大 55℃
	出力電流 90%以内	最大 50℃
	定格出力	最大 45℃
最低動作温度	定格出力	0℃
	出力制限	-10℃
最高海拔高度	定格低減無し	1000m
	定格低減有り	3000m
定格低減の詳細はデザインガイドをご覧下さい。		
EMC エミッション(電磁 害)	EN 61800-3, EN	61000-6-3/4, EN 55011, IEC 61800-3
EMC イミュニティ(電磁感受性)	EN 61800-3, EN 6100	0-6-1/2, EN 61000-4-2, EN 61000-4-3
pvo マカ) - FF トマン(vm) ーベ パ ノ 、 パ ノ) o 上 マ部デ し 、	EN 61	000-4-4, EN 61000-4-5, EN 61000-4-6
EMC 適合に関する詳細はデザインガイドをご覧下さい。		
コントロールカード仕様		
スキャンインターバル		5 ミリ秒
コントロールカード USB 仕様		
USB 規格		1.1 (Full Speed)
コネクタ		タイプ B メス



PC との接続は通常の A-B ケーブルで可能です。

PELV に適合しています。

USB 端子は動力部及び、強電部とガルバニック絶縁されていますが、保護接地とはガルバニック絶縁されていません。接続する PC は非接地のノート PC を使用し、接続ケーブルは接地しないで下さい。

保護機能

PINE 1/90	
•	電子サーマルによるモータ過負荷保護機能
•	ヒートシンク温度監視機能
	95 5℃ 達時にインバータトリップ(70 5℃ になるまでリセット不可、しきい値は仕様により変わります)
	過熱防止の為の自動定格低減機能
•	モータ出力(U, V, W)の短絡保護機能
•	一次電源(L1, L2, L3)の 相保護機能(負荷率が低い時は動作しない場合有り。予報及び異常の選択可能)
•	中間回路の過電圧及び、電圧低下監視機能
•	モータ出力(U, V, W)の地絡保護機能

Vol. 2.0

10.3 ヒューズ

10.3.1 ヒューズによる回路保護

分 回路の保護

分 回路に接続された機器を電気災害および火災から 保護する為、設置する国及び地域の法規及び規定に従 い短絡保護及び、過電流保護を行って下さい。

短絡保護

一次電源側にはインバータの短絡保護装置を設けて下さい。Danfoss 推奨のヒューズは表 10.6 及び 10.7 の通りです。

モータ出力(二次側)にはインバータに短絡保護機能が組込れています。

過電流保護

モータ出力(二次側)には過負荷保護機能が組込まれています。インバーター次側は設置する国及び地域の法規及び規定に従い必要に応じて短絡保護及び、過電流保護を行って下さい。

10.3.2 ヒューズの選定

Danfoss 推奨のヒューズは EN50178 適合品です。推奨品以外のヒューズの使用はインバータの破損に繋がる恐れがります。

実効値 100,000A以下の回路での使用に適したヒューズは aR タイプ(半導体保護用 断形)です。

UL 適合には Bussmann 170M シリーズのヒューズを使用し、電磁開閉器オプションのみのインバータを使用する場合は、次項の短絡電流についても検討を行って下さい。(表 10.9)

10.3.3 定格短絡電流

サーキットブレーカーオプションを組込んでいないインバータの定格短絡電流は 100,000A です。

サーキットブレーカーオプションを組込んだインバー タの定格短絡電流は下表の通りです。

	415V	480V	600V	690V
D6h FC100 FC200	100, 000A	100, 000A	65, 000A	70, 000A
D6h FC300	120, 000A	100, 000A	65, 000A	70, 000A
D8h	100, 000A	100, 000A	42, 000A	30, 000A

表 10.8 定格短絡電流(ブレーカーオプション有り)

電磁開閉器オプションのみを組込んだインバータで表 10.9 に沿って外部にヒューズを設けた場合の定格短絡 電流は下表の通りです。

	415V IEC	480V UL	600V UL	690V IEC
D6h	100, 000A	100, 000A	100, 000A	100, 000A
D8h FC100/200 の N315-T4 及び FC300 の N250-T5 く)	100, 000A	100, 000A	100, 000A	100, 000A
D8h FC100/200 の N315-T4 及び FC300 の N250-T5	100, 000A	設置条件による	非対応	

表 10.9

※上記 IEC の条件は Bussmann LP -SP 型もしくは Gould Shawmut A T 型ヒューズで、D6h は 450A 以下、D8h は 900A 以下を使用。

UL の条件はクラス もしくはクラス L のヒューズで、 D6h は 450A 以下、D8h は 600A 以下を使用。

10.4 端子の締め付けトルク

端子は適正トルクで締付けて下さい。

	端子	トルク	ボルト
D1h/D3h/D5h/D6h	電源入力 モータ出力 回生 ロードシェア	19 - 40 Nm (168 - 354 in - lbs)	M10
	アースブレーキ	8.5 - 20.5 Nm (75 - 181 in - 1bs)	M8
D2h/D4h/D7h/D8h	電源入力 モータ出力 回生 ロードシェア アース	19 - 40 Nm (168 - 354 in - 1bs)	M10
	ブレーキ	8.5 - 20.5 Nm (75 - 181 in - 1bs)	M8

表 10.10 端子の締付トルク

出力 レンジ		型式							
FC100	FC300	Bussmann		Littelfuse		Siba	Ferraz-Shawmut		
FC200								()	(北米)
N110	N90K	170M2619	FWH-300A	LA50QS300-4	L50S-300	20 610 31.315	A50QS300-4	6, 9URD31D08A0315	A070URD31KI0315
N132	N110	170M2620	FWH-350A	LA50QS350-4	L50S-350	20 610 31.350	A50QS350-4	6, 9URD31D08A0350	A070URD31KI0350
N160	N132	170M2621	FWH-400A	LA50QS400-4	L50S-400	20 610 31.400	A50QS400-4	6, 9URD31D08A0400	A070URD31KI0400
N200	N160	170M4015	FWH-500A	LA50QS500-4	L50S-500	20 610 31.550	A50QS500-4	6, 9URD31D08A0550	A070URD31KI0550
N250	N200	170M4016	FWH-600A	LA50QS600-4	L50S-600	20 610 31.630	A50QS600-4	6, 9URD31D08A0630	A070URD31KI0630
N315	N250	170M4017	FWH-800A	LA50QS800-4	L50S-800	20 610 31.800	A50QS800-4	6, 9URD32D08A0800	A070URD31KI0800

表 10.6 ヒューズ一覧 $380 \sim 480 / 500 V$

出力 レンジ			型式				
FC100	FC300	Bussmann	Siba	Ferraz-Shawmut			
FC200				()	(北米)		
N75K	N55K	170M2616	20 610 31.160	6, 9URD30D08A0160	A070URD30KI0160		
N90K	N75K	170M2619	20 610 31.315	6, 9URD31D08A0315	A070URD31KI0315		
N110	N90K	170M2619	20 610 31.315	6, 9URD31D08A0315	A070URD31KI0315		
N132	N110	170M2619	20 610 31.315	6, 9URD31D08A0315	A070URD31KI0315		
N160	N132	170M2619	20 610 31.315	6, 9URD31D08A0315	A070URD31KI0315		
N200	N160	170M4015	20 610 31.550	6, 9URD32D08A0550	A070URD32KI0550		
N250	N200	170M4015	20 610 31.550	6, 9URD32D08A0550	A070URD32KI0550		
N315	N250	170M4015	20 610 31.550	6, 9URD32D08A0550	A070URD32KI0550		
N400	N315	170M4015	20 610 31.550	6, 9URD32D08A0550	A070URD32KI0550		

表 10.7 ヒューズ一覧 $380 \sim 480 / 500 V$